

MOVA

MOVA LiDAX Ultra 800/1000/1200/1600/2000 Návod k obsluze

Ilustrace v tomto návodu jsou pouze orientační.
Přesné informace naleznete na skutečném výrobku.

Obsah

1 Bezpečnostní pokyny	str. 03
2 Představení výrobku	str. 07
3 Instalace	str. 12
4 Příprava před prvním použitím	str. 15
5 Zmapujte svou zahradu	str. 20
6 Provoz.....	str. 26
7 Aplikace MOVAhome	str. 29
8 Údržba	str. 31
9 Baterie	str. 35
10 Skladování v zimě	str. 35
11 Přeprava.....	str. 35
12 Řešení problémů.....	str. 36
13 Specifikace	str. 40

Původní pokyny



1 Bezpečnostní pokyny

1.1 Obecné bezpečnostní pokyny

- Před použitím výrobku si pečlivě přečtete návod k obsluze a pochopte ho.
- Spolu s výrobkem používejte pouze zařízení doporučená společností MOVA. Jakékoliv jiné použití je nesprávné.
- Nedovolte, aby se děti pohybovaly v blízkosti stroje nebo si s ním hrály, když je v provozu.
- Nepoužívejte výrobek na místech, kde si lidé nejsou vědomi jeho přítomnosti.
- Při ručním ovládní výrobku pomocí aplikace MOVAhome neběhejte. Vždy chodte, sledujte své kroky na svazích a po celou dobu udržujte rovnováhu.
- Vyvarujte se používání výrobku, pokud se v pracovní oblasti nacházejí zvířata nebo lidé, zejména děti.
- Pokud výrobek provozujete na veřejných prostranstvích, umístěte kolem pracovního prostoru varovné cedule s následujícím textem: „Varování! Automatická sekačka na trávu! Držte se dál od stroje! Dohlížejte na děti! “
- Při obsluze výrobku noste pevnou obuv a dlouhé kalhoty.
- Abyste zabránili poškození výrobku a nehodám s účastí vozidel a jednotlivců, nenastavujte pracovní oblasti ani přepravní trasy přes veřejné komunikace.
- Nedotýkejte se pohybujících se nebezpečných částí, jako je kotouč s noži, dokud se zcela nezastaví.
- V případě zranění nebo nehody vyhledejte lékařskou pomoc.
- Před odstraněním ucpání, prováděním údržby nebo kontrolou výrobku zařízení VYPNĚTE. Pokud výrobek neobvykle vibruje, před opětovným spuštěním jej zkontrolujte, zda není poškozený. Výrobek nepoužívejte, pokud jsou některé součásti vadné.
- Neinstalujte hlavní kabel v oblastech, kde bude výrobek sekat. Postupujte podle pokynů pro instalaci kabelu.
- K nabíjení výrobku používejte pouze nabíjecí stanici, která je součástí balení. Nesprávné použití může způsobit úraz elektrickým proudem, přehřátí nebo únik korozivní kapaliny z baterie. V případě úniku elektrolytu vypláchněte vodou/neutralizačním činidlem; a pokud se korozivní kapalina dostane do kontaktu s vašimi očima, vyhledejte lékařskou pomoc.
- Při připojování hlavního kabelu do napájecí zásuvky použijte proudový chránič (RCD) s maximálním vypínacím proudem 30 mA.
- Používejte pouze originální baterie doporučené společností MOVA. Bezpečnost výrobku nelze při použití neoriginálních baterií zaručit. Nepoužívejte nenabíjecí baterie.
- Aby nedošlo k poškození kabelů, což by mohlo mít za následek kontakt se součástmi pod napětím, udržujte prodlužovací kabely mimo dosah pohybujících se nebezpečných částí.
- Obrázky použité v tomto dokumentu jsou pouze orientační. Viz konkrétní výrobky.
- Nikdy nedovolte dětem, osobám se sníženými fyzickými, smyslovými nebo duševními schopnostmi, nedostatkem zkušeností a znalostí nebo lidem, kteří nejsou obeznámeni s těmito pokyny, aby používali stroj; místní předpisy mohou omezovat věk obsluhy.
- Poškozený kabel nepřipojujte ani se ho nedotýkejte, dokud není odpojen ze zásuvky. Pokud se během provozu kabel poškodí, odpojte zástrčku ze zásuvky. Opotřebovaný nebo poškozený kabel zvyšuje riziko úrazu elektrickým proudem a měl by být vyměněn servisním personálem.
- Výrobek netlačte silou ani rychle, protože by mohlo dojít k jeho poškození.
- Aby byl zachován soulad s požadavkem na vystavení radiofrekvenčnímu záření, měla by být dodržena vzdálenost 35 cm mezi zařízením a člověkem.
- Pro účely dobíjení baterie používejte pouze odnímatelnou napájecí jednotku dodanou s tímto spotřebičem.

1.2 Bezpečnostní pokyny pro instalaci

- Vyhněte se instalaci nabíjecí stanice na místech, kde by o ni mohli lidé zakopnout.
- Neinstalujte nabíjecí stanici na místech, kde hrozí stojatá voda.
- Neinstalujte nabíjecí stanici, včetně příslušenství, do vzdálenosti 60 cm od jakéhokoli hořlavého materiálu. Porucha nebo přehřátí nabíjecí stanice a napájení může představovat nebezpečí požáru.

1.3 Bezpečnostní pokyny pro provoz

- Držte ruce a nohy mimo rotující nože. Nedávejte ruce nebo nohy blízko nebo pod zařízení, když je zapnuté.
- Výrobek nezvedejte ani nepřemísťujte, když je zapnutý.
- Když se v pracovní oblasti nacházejí lidé, zejména děti nebo zvířata, robota zaparkujte u nabíjecí stanice nebo jej **VYPNĚTE**, k.
- Zajistěte, aby na trávníku nebyly žádné předměty, jako jsou kameny, větve, nářadí nebo hračky. V opačném případě mohou být nože při kontaktu s předmětem poškozeny.
- Na výrobek nebo nabíjecí stanici nepokládejte žádné předměty.
- Nepoužívejte výrobek, pokud tlačítko zastavení nefunguje.
- Vyvarujte se kolizím mezi výrobkem a lidmi nebo zvířaty. Pokud se osoba nebo zvíře dostane do cesty výrobku, okamžitě jej zastavte.
- Když není výrobek v provozu, vždy jej **VYPNĚTE**.
- Nepoužívejte výrobek současně s vyskakovacím zavlažovačem. Použijte funkci Plán, abyste zajistili, že výrobek a vyskakovací zavlažovač nebudou fungovat současně.
- Vyhnete se umístění spojovacího kanálu tam, kde jsou instalovány vyskakovací zavlažovače.
- Nepoužívejte výrobek v přítomnosti stojaté vody v pracovní oblasti, například během silného deště nebo při hromadění vody.

1.4 Bezpečnostní pokyny pro údržbu

- Při provádění údržby výrobek **VYPNĚTE**.
- Po umytí se ujistěte, že je výrobek umístěn na zemi v normální orientaci, nikoli vzhůru nohama.
- Chcete-li očistit podvozek, neotáčejte výrobek vzhůru nohama. Pokud jej pro účely čištění obrátíte, nezapomeňte jej poté vrátit do správné orientace. Toto opatření je nezbytné, abyste zabránili vniknutí vody do motoru a potenciálnímu zhoršení běžného provozu.
- Před čištěním nebo prováděním údržby nabíjecí stanice odpojte zástrčku od nabíjecí stanice nebo aktivujte zařízení pro deaktivaci.
- K čištění výrobku nepoužívejte vysokotlaký čistič ani rozpouštědla.

1.5 Bezpečnost baterie

Lithium-iontové baterie mohou explodovat nebo způsobit požár, pokud jsou rozebrány, zkratovány, vystaveny vodě, ohni nebo vysokým teplotám. Zacházejte s nimi opatrně, baterii nerozebírejte ani neotvírejte a vyvarujte se jakéhokoli elektrického nebo mechanického poškození. Uchovávejte je mimo přímé sluneční světlo.






- Používejte pouze nabíječku baterie a napájení dodané výrobcem. Použití nevhodné nabíječky a napájení může způsobit úraz elektrickým proudem a/nebo přehřátí.
- **NEPOKOUŠEJTE SE OPRAVOVAT NEBO UPRAVOVAT BATERIE!** Pokusy o opravu mohou způsobit vážné zranění osob v důsledku výbuchu nebo úrazu elektrickým proudem. Pokud dojde k úniku, uvolněné elektrolyty jsou korozivní a toxické.
- Toto zařízení obsahuje baterie, které smí vyměňovat pouze kvalifikované osoby.

1.6 Zbytková rizika

Aby nedošlo k poranění, noste při výměně nožů ochranné rukavice.

1.7 Symboly a nálepky

	<p>VAROVÁNÍ - Před provozováním stroje si přečtěte návod k obsluze.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Při provozu udržujte bezpečnou vzdálenost od stroje.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Před prací na stroji nebo jeho zvedáním uveďte do činnosti deaktivční zařízení.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Na stroji nejezděte.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Tento výrobek není dovoleno likvidovat jako běžný domácí odpad. Zajistěte, aby byl výrobek recyklován v souladu s místními právními požadavky.</p>

	Tento výrobek je v souladu s příslušnými směrnicemi ES.
	Třída III
	Před nabíjením si přečtěte pokyny.
	Stejnoseměrný proud
	Třída II

URČENÉ POUŽITÍ

Zahradní výrobek je určen pro domácí sečení trávníku. Je navržen tak, aby často sekal, čímž trávník udržuje zdravější a vypadající lépe než kdy dříve. V závislosti na velikosti trávníku může být vaše sekačka naprogramována tak, aby pracovala kdykoliv nebo s libovolnou frekvencí. Není ji možné používat k vykopávání, zametání nebo odklizení sněhu.



Společnost Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. tímto prohlašuje, že rádiové zařízení, model sekačky MXXM2100/MXXM3100/MXXM4100/MXXM5100/MXXM6100 je v souladu se směrnicí 2014/53/EU. Úplný text prohlášení o shodě EU je k dispozici na následující internetové adrese: <https://www.mova.tech/pages/declaration-of-conformity>.

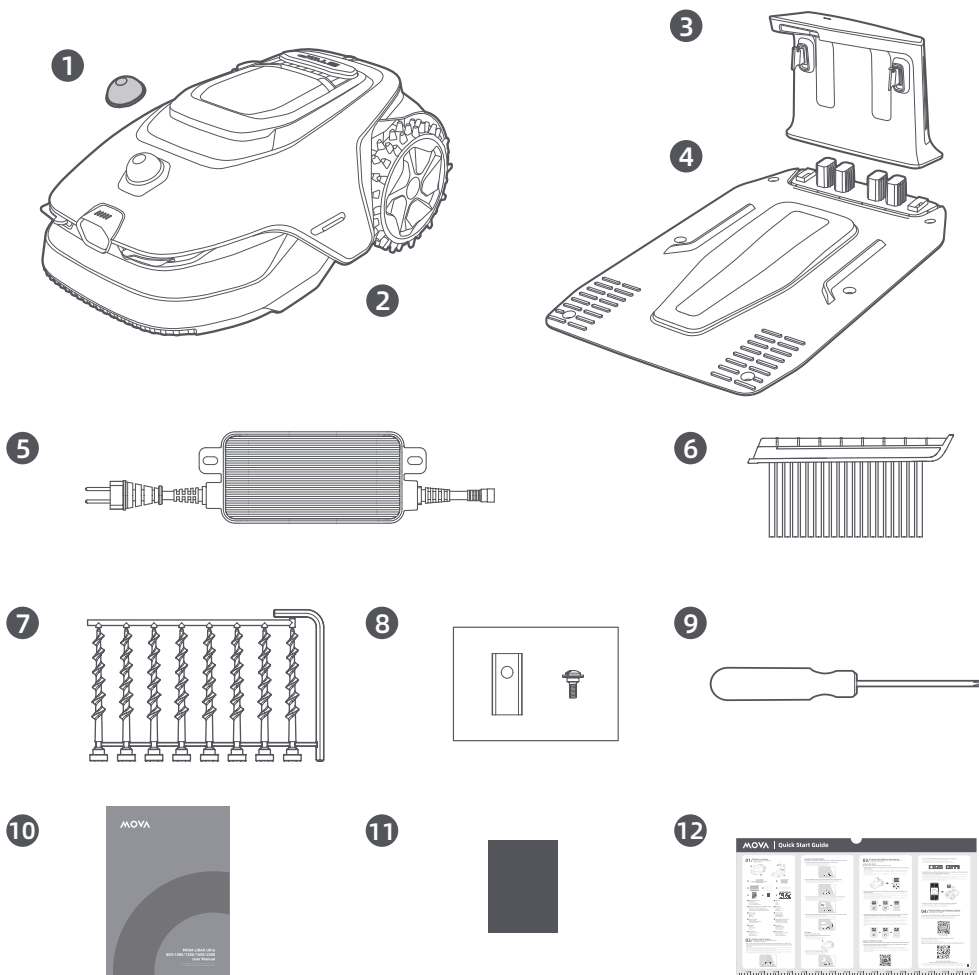
Výrobek je v souladu s předpisy UK PSTI; úplný text prohlášení o shodě je k dispozici na následující internetové adrese: <https://www.mova.tech/pages/statement-of-compliance-for-uk-psti>.

Podrobný elektronický návod naleznete na adrese <https://www.mova.tech/pages/user-manuals-and-faqs>.



2 Představení výrobku

2.1 Co je v balení



1 Ochranný kryt LiDAR

2 Robot

3 Nabíjecí věž
(s 10m prodlužovacím kabelem)

4 Základní deska

5 Napájení

6 Čisticí kartáč

7 Šrouby × 8, imbusový klíč

8 Náhradní nože a šrouby × 9

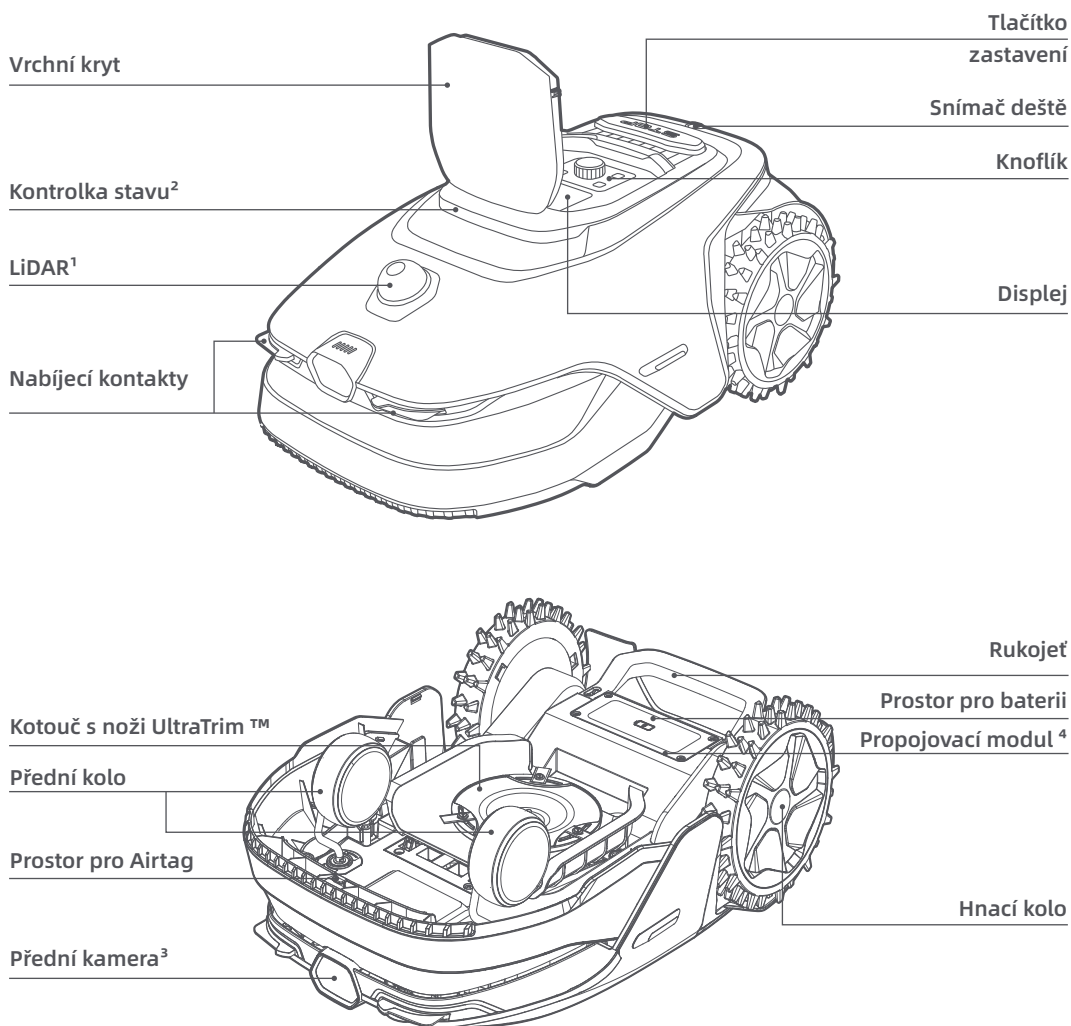
9 Šroubovák

10 Návod k obsluze

11 Hadřík nepouštějící vlákna

12 Stručná příručka

2.2 Přehled výrobku



1: LiDAR pomáhá získávat informace o prostředí a usnadňuje polohování robota, vyhýbání se překážkám a detekci vody a nečistot. Detekční dosah (při 100 klx) je 40 m při 10 % odrazivosti a 70 m při 80% odrazivosti. Zorné pole je 360°.

2: Pouze model LiDAX Ultra 1200/1600/2000 je vybaven kontrolkou stavu.

3: Přední kamera detekuje překážky, hranice trávníku a přítomnost lidí. Zorný úhel je 89° (horizontální), 58° (vertikální), 97° (diagonální). Rozlišení je 2 MP.

4: Pouze model LiDAX Ultra 1600/2000 je vybaven propojovacím modulem.



Kontrolka stavu

Barva	Význam
Nepřerušovaná červená	Došlo k chybě.
Nepřerušovaná modrá	Robot je v pohotovostním režimu.
Blikající modrá	Robot provádí úkol nebo je pozastaven.
Blikající zelená	Robot se nabíjí v nabíjecí stanici.
Nepřerušovaná zelená	Baterie je plně nabitá.
Blikající žlutá	<ul style="list-style-type: none">• Robot je na hlídce.• Video v reálném čase z přední kamery se zobrazuje v aplikaci.

Poznámka: Dobu aktivace a scénáře kontrolky stavu si můžete přizpůsobit v nabídce **Stránka zařízení** > >

Kontrolka.

2.3 Představení propojovacího modulu

Propojovací modul nabízí připojení k mobilní síti 4G a službu GPS.

- Připojení k síti 4G vám umožňuje vzdáleně sledovat stav vašeho robota a zahájit sečení bez připojení k síti Wi-Fi.
- Vestavěná GPS umožňuje sledovat polohu robota v reálném čase ve službě Google Maps prostřednictvím aplikace a přijímat oznámení, pokud se pohybuje mimo určenou oblast mapy.

2.3.1 Aktivace propojovací služby

Propojovací služba se aktivuje automaticky, když zapnete napájení svého robota. Na displeji robota i v aplikaci se zobrazí rozsvícené **||||**, což potvrzuje úspěšné aktivování. Chcete-li zkontrolovat stav propojovací služby a datum vypršení platnosti, přejděte do nabídky **Stránka zařízení** > > **Připojení** > **Propojovací modul**.

Propojovací služba je poskytována zdarma po dobu uvedenou v části specifikace, a to počínaje okamžikem aktivace. Pro prodloužení služby po jejím vypršení kontaktujte tým poprodejněho servisu společnosti MOVA.

Poznámka:

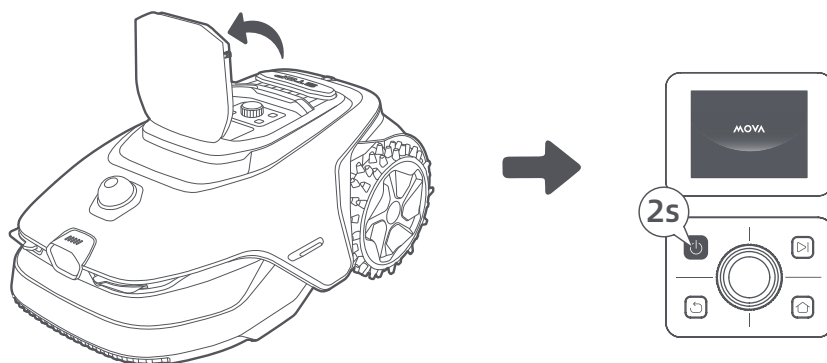
- Propojovací modul bude zablokovaný, pokud nebude propojovací služba obnovena do tří měsíců po vypršení platnosti. Pro opětovné aktivování služby přineste modul do Servisního střediska MOVA. Za opětovné aktivování mohou být účtovány poplatky.
- Propojovací modul je určen výhradně pro použití se sekačkami MOVA. Jakýkoli abnormální stav zjištěný v propojovací službě může vést k pozastavení vaší služby. Pokud k tomu dojde, kontaktujte tým poprodejněho servisu MOVA, který vám pomůže službu obnovit.

2.3.2 Odstranění propojovacího modulu

Upozornění:

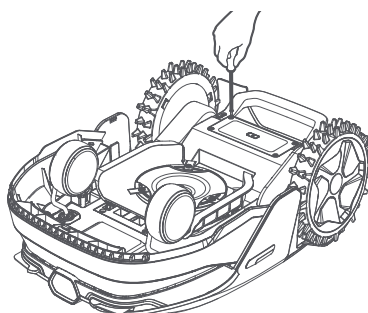
- Noste ochranné rukavice, abyste předešli poraněním.
- Před obrácením robota se ujistěte, že má LiDAR nasazen ochranný kryt.

1 Vypněte robota.

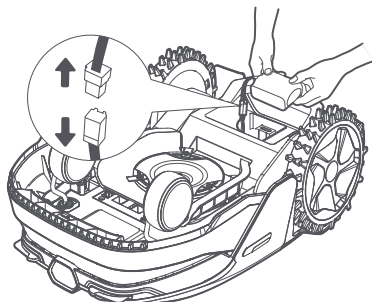


2 Umístěte robot na měkký povrch a otočte ho vzhůru nohama.

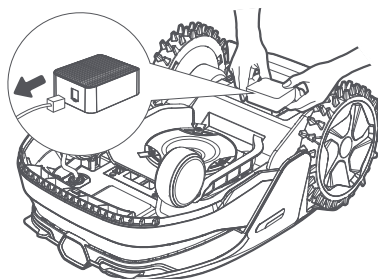
3 Povolte 4 šrouby a pomocí šroubováku sejměte kryt.



4 Vyměňte baterii a odpojte konektor baterie.



5 Odpojte konektor modulu a opatrně vyjměte propojovací modul ze slotu.

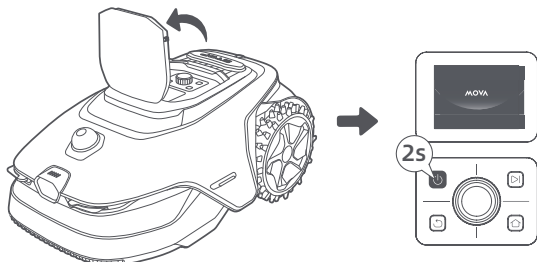


2.4 Představení prostoru pro Airtag

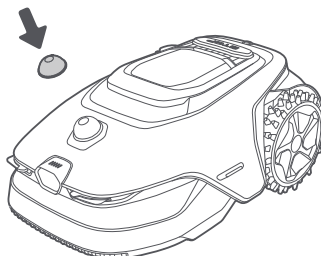
Prostor pro Airtag podporuje Airtag nebo jiná sledovací zařízení, která vám pomohou lokalizovat a sledovat vašeho robota. **Poznámka:** AirTag není součástí balení. Připravte si vlastní.

Instalace nebo vyjmutí AirTagů:

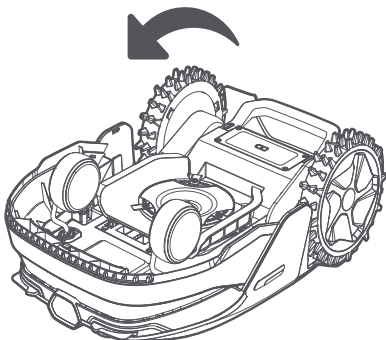
1 Vypněte robota.



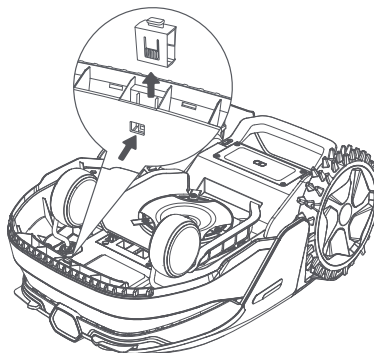
2 Zakryjte LiDAR jeho ochranným krytem.



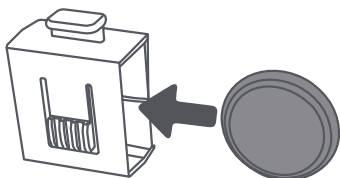
3 Umístěte robot na měkký povrch a otočte ho vzhůru nohama.



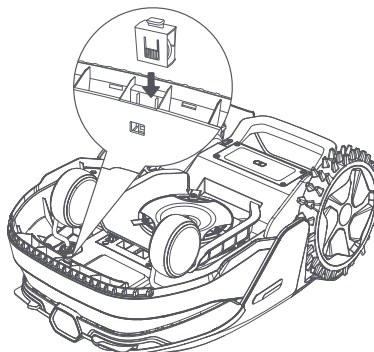
4 Stisknutím spony vyjměte držák AirTagu.



5 Vložte AirTag do držáku nebo vyjměte AirTag z držáku.



6 Znovu namontujte držák.



3 Instalace

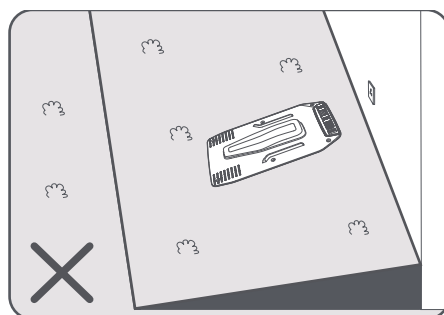
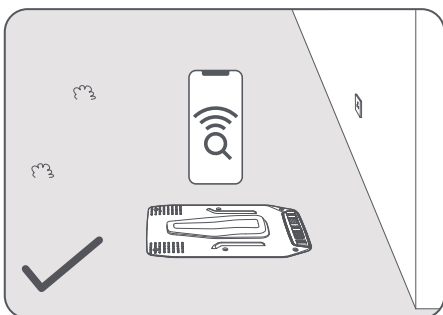
3.1 Vyberte vhodné místo

Umístěte nabíjecí stanici na rovný povrch poblíž okraje trávníku a blízko elektrické zásuvky. Zajistěte, aby místo splňovalo následující požadavky:

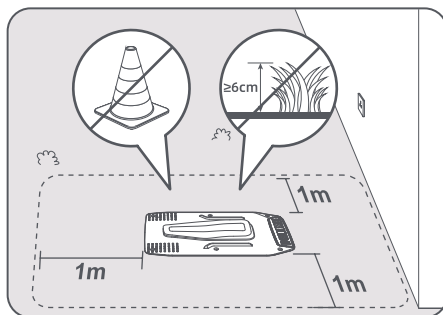
- V oblasti je silný signál Wi-Fi.

Poznámka: Pomocí svého mobilního zařízení zkontrolujte sílu signálu Wi-Fi v dané lokalitě. Silný signál Wi-Fi zajišťuje stabilní připojení mezi robotem a aplikací.

- Půda je dostatečně měkká pro instalaci uzemňovacího šroubu.
- Terén je rovný. Svah může způsobit, že se robot posune dozadu a ztratí kontakt.

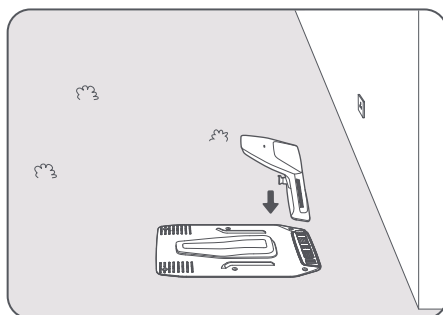


- Vlevo, vpravo a před nabíjecí stanicí udržujte alespoň **1 m** volného prostoru bez překážek.
- Tráva kolem místa je kratší než **6 cm**.
- Pokud je tráva delší, nejprve ji posekejte ruční sekačkou. Vysoká tráva může ztížit návrat robota k nabíjecí stanici.

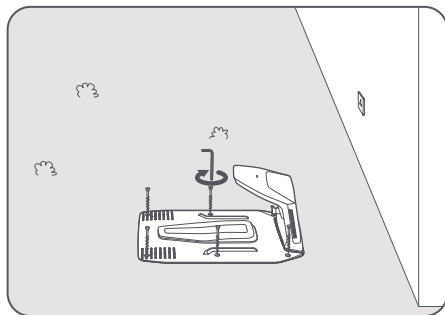


3.2 Instalace nabíjecí stanice

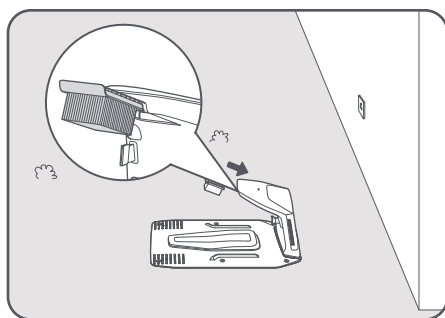
- 1 Vložte nabíjecí věž do základní desky, dokud neuslyšíte cvaknutí.



- 2 Základní desku připevněte k zemi pomocí dodaných uzemňovacích šroubů a imbusového klíče.

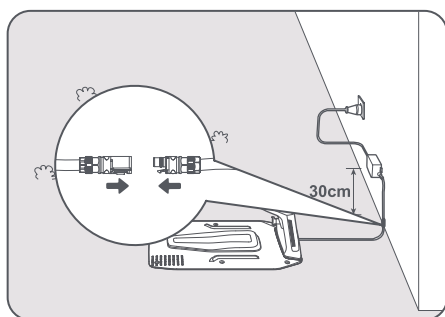


- 3 Vložte čisticí kartáč do nabíjecí věže tak, že výstupek zarovnáte se slotem.

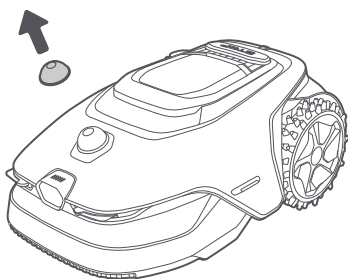


- 4 Připojte napájení k prodlužovacímu kabelu a poté k elektrické zásuvce. Udržujte napájení alespoň 30 cm nad zemí.

Poznámka: Kontrolka LED na nabíjecí stanici bude při napájení **trvale modře svítit**.



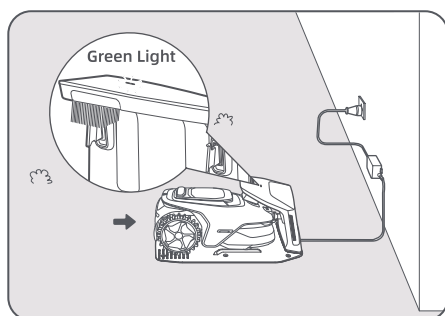
5 Odstraňte ochranný kryt LiDAR.



6 Umístěte robota do nabíjecí stanice, aby se nabil. Ujistěte se, že jsou nabíjecí kontakty na robotu a na nabíjecí stanici správně propojeny.

Poznámka:

- Kontrolka bude **blikat zeleně**, když se robot úspěšně nabíjí v nabíjecí stanici.
- Pokud chcete pro větší ochranu přidat garáž, použijte odpovídající garáž společnosti MOVA, která je k dispozici v místních obchodech nebo online. Použití jiné garáže než od společnosti MOVA může způsobit problémy při dobíjení.



Kontrolka LED na nabíjecí stanici

Barva světla kontrolky LED	Význam
Blikající/nepřerušovaná červená	1. Vyskytl se problém s nabíjecí stanicí (například problém s nabíjecím proudem nebo napětím). 2. Robot se dokuje v nabíjecí stanici, ale nabíjení je abnormální (například nabíjecí kontakty mají zkrat).
Nepřerušovaná modrá	Nabíjecí stanice má napájení. Robot není v nabíjecí stanici.
Blikající zelená	Robot se nabíjí v nabíjecí stanici.
Nepřerušovaná zelená	Robot je v nabíjecí stanici a je plně nabitý.



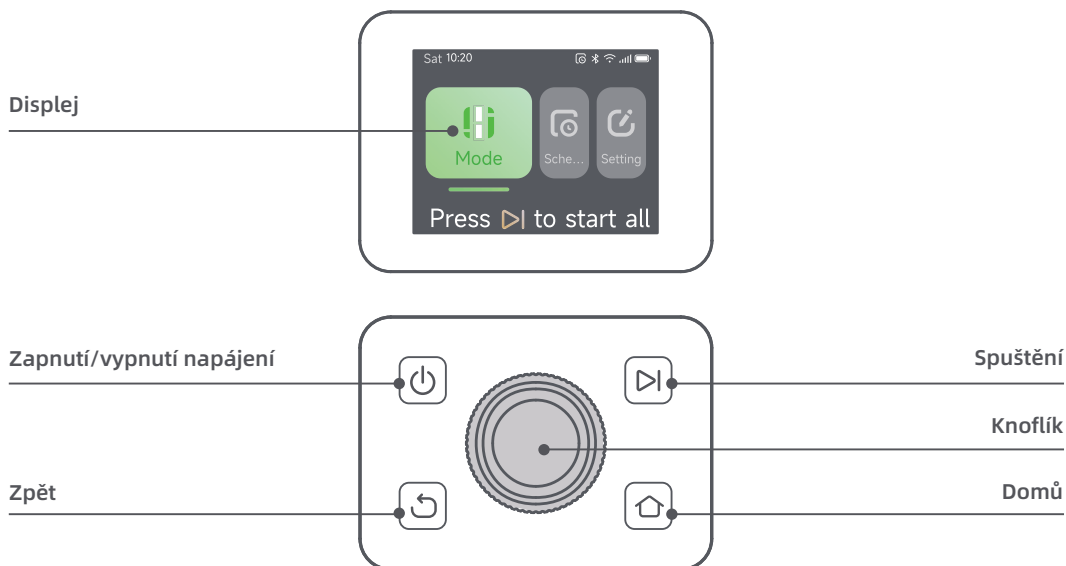
4 Příprava před prvním použitím

4.1 Seznámení s ovládacím panelem

Ovládací panel uvnitř vrchního krytu nabízí následující funkce.

- **Režimy:** Přepínáte mezi sečením po celé ploše a sečením okrajů.
- **Plán:** Zobrazte a zapněte/vypněte „Plán pro jaro/léto“ a „Plán pro podzim/zimu“.
- **Nastavení:** Přístup k nastavením sečení, jako jsou Účinnost sečení, Výška sečení, Výška vyhýbání se překážkám a Ochrana proti dešti a mrazu. Také můžete spravovat konfigurace robota, včetně kódu PIN, hlasitosti, jazyka atd.

Poznámka: Funkce mohou být aktualizovány v závislosti na verzi softwaru.



Displej

Ikona	Stav
	Úroveň baterie (Zobrazuje aktuální úroveň baterie.)
	Nabíjení (Robot se úspěšně připojil k nabíjecí stanici.)
	Bluetooth (Robot je připojen k aplikaci přes Bluetooth.)
	Wi-Fi (Robot je připojen k aplikaci přes síť Wi-Fi.)
	Propojovací služba (Propojovací služba je aktivována.)
	Plán (Úkol je naplánován na dnešek a ještě nebyl spuštěn.)

Ovládání

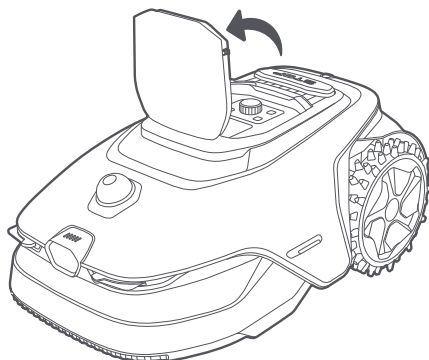
Tlačítko	Funkce
Napájení 	Chcete-li robota zapnout/vypnout, stiskněte a podržte tlačítko  po dobu 2 sekund. Ujistěte se, že se nachází mimo nabíjecí stanici.
Spuštění 	Chcete-li zahájit Sečení po celé ploše nebo obnovit pozastavené úkoly, stiskněte tlačítko  a pro potvrzení zavřete vrchní kryt robota.
Domů 	Chcete-li poslat robota zpět do nabíjecí stanice k nabití, stiskněte tlačítko  a pro potvrzení zavřete vrchní kryt robota.
Zpět 	Chcete-li se v nabídce posunout o jednu úroveň výš, stiskněte tlačítko  .
Knoflík	Pro potvrzení výběru v nabídce stiskněte knoflík.
	Chcete-li povolit režim párování Bluetooth, stiskněte a podržte knoflík po dobu 3 sekund.
	Chcete-li procházet nabídkou, otočte knoflíkem ve směru hodinových ručiček/proti směru hodinových ručiček.
Spuštění + Zpět	Chcete-li resetovat robota do továrního nastavení, stiskněte a podržte tlačítko  a tlačítko  současně po dobu 3 sekund.
Domů + Zpět	Stiskněte a podržte tlačítko  a tlačítko  současně po dobu 3 sekund pro vstup na stránku O aplikaci v nabídce Nastavení. Stránka „O aplikaci“ zmizí za 5 sekund.
Knoflík + Zpět	Chcete-li resetovat kód PIN, stiskněte a podržte knoflík a tlačítko  současně po dobu 3 sekund.
Zastavit	Stisknutím tlačítka Zastavit robota zastavíte. Kód PIN musí být zadán na ovládacím panelu, aby bylo možné obnovit provoz.

4.2 Počáteční nastavení

Dokončete základní nastavení, než bude robot připraven začít pracovat.

4.2.1 Nastavení jazyka a kódu PIN

- 1 Otevřete vrchní kryt robota.



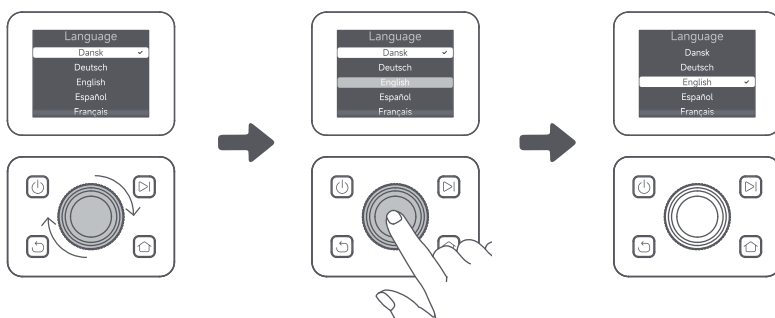
2 Stiskněte a podržte tlačítko  na ovládacím panelu po dobu 2 s, čímž robota zapnete.

Poznámka: Robot se automaticky zapne, když se připojí k nabíjecí stanici.



3 Výběr preferovaného jazyka

Otáčením knoflíku ve směru hodinových ručiček jděte dolů a otáčením proti směru hodinových ručiček jděte nahoru a vyberte svůj jazyk. Potvrďte stisknutím knoflíku.



4 Nastavení kódu PIN

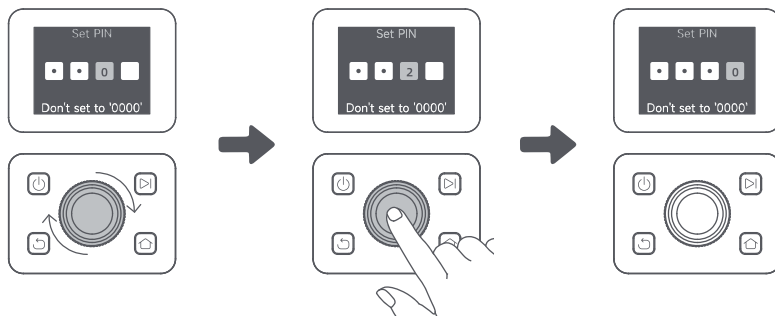
1. Otočte knoflíkem a vyberte číslo od 0 do 9.

Otáčením ve směru hodinových ručiček číslo zvýšíte a otáčením proti směru hodinových ručiček ho snížíte.

2. Stisknutím knoflíku potvrďte a nastavte další číslici.

3. (Volitelné) Chcete-li upravit předchozí číslici, otočte knoflíkem proti směru hodinových ručiček, dokud číslo nebude 0, a otočte jej ještě jednou.

Důležité: Nenastavujte kód PIN na „0000“.



4. Nastavení kódu PIN dokončíte opětovným zadáním kódu PIN.

Poznámka: Jakmile je váš kód PIN nastaven, můžete jej kdykoli aktualizovat přechodem do nabídky

Nastavení > Změnit kód PIN v aplikaci nebo výběrem možnosti **Nastavení > Změnit kód PIN** na displeji.

4.2.2 Připojení robota k internetu

Před nastavením sítě:

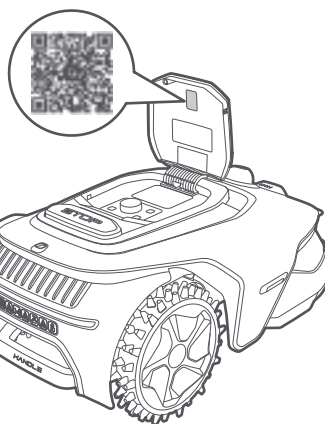
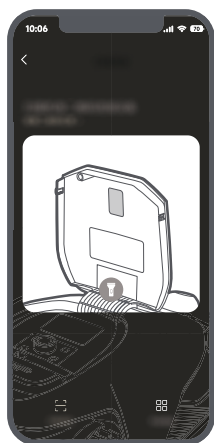
- Ujistěte se, že robot i vaše mobilní zařízení jsou připojeny ke stejné síti Wi-Fi.
 - Ujistěte se, že je vaše mobilní zařízení ve vzdálenosti do **10 m** od robota.
 - Na svém mobilním zařízení povolte funkci Bluetooth.
- 1 Naskenujte kód QR pro stažení aplikace MOVAhome do vašeho mobilního zařízení.
Aplikaci MOVAhome si také můžete stáhnout z obchodu App Store nebo Google Play.



NEBO



- 2 Otevřete aplikaci MOVAhome, vytvořte účet a přihlaste se.
- 3 Připojte se pomocí jedné z následujících metod:
- Naskenujte kód QR: Přejděte do nabídky **Zařízení** a klepněte na možnost **Naskenujte pro připojení**. Pro připojení naskenujte QR kód umístěný uvnitř vrchního krytu robota.



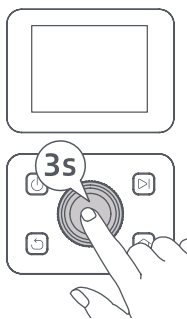
- Ruční přidání: Přejděte do nabídky **Zařízení** a klepněte na možnost **+ Přidat**. Poté vyberte model svého robota pro připojení.
 - Automatické zjišťování: Robot bude vyhledávat blízká zařízení. V seznamu zjištěných zařízení klepněte na svého robota a proveďte připojení.
- 4 Postupujte podle pokynů v aplikaci a dokončete připojení k síti Wi-Fi.

Důležité:

- Použijte jednopásmovou síť o frekvenci 2,4 GHz nebo dvoupásmovou síť o frekvencích 2,4/5 GHz.
- Ujistěte se, že vaše síť Wi-Fi nemá bránu firewall a není šifrována. Jinak může nastavení sítě selhat.



- 5 Stiskněte a podržte knoflík na ovládacím panelu po dobu 3 sekund. Robot přejde do režimu párování Bluetooth.



- 6 Postupujte podle pokynů v aplikaci pro dokončení párování.

4.2.3 Další nastavení

Odpojit robota

Robot je po úspěšném spárování automaticky přiřazen k účtu MOVAhome. Každé zařízení lze přiřadit pouze k jednomu účtu. Nelze jej současně přiřadit k jinému účtu.

Chcete-li robota spárovat s novým účtem, musíte ho nejprve odpojit. Postup odpojení:

1. Spustte aplikaci MOVAhome. Přejděte do nabídky **Zařízení**.
2. Vyhledejte název svého robota. Pokud máte k účtu MOVAhome připojeno více robotů, přejděte prstem doleva nebo doprava, abyste získali přístup na stránku robota, kterého chcete upravit.
3. Vedle názvu robota klepněte na možnost **▲**.
4. Vyberte možnost **Odstranit**.

Důležité: Jakmile bude robot odpojen, budou všechna uživatelská data z robota trvale smazána ze serveru.

Jak sdílet svého robota?

1. Vedle názvu robota klepněte na možnost **▲**.
2. Vyberte možnost **Sdílení zařízení**.

Poznámka: Přístup uživatelů k určitým funkcím můžete spravovat v nabídce **Nastavení > Sdílení zařízení**.

Jak se odhlásit ze svého účtu MOVAhome nebo jej odstranit?

1. Přejděte do nabídky **Já > Účet**.
2. Vyberte možnost **Odhlásit se** nebo **Odstranit účet**.

Resetujte svého robota

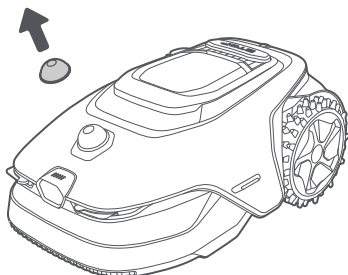
Po resetování robota na tovární nastavení budou všechna data na robotu vymazána. Resetujte svého robota jedním z následujících způsobů:

- Na ovládacím panelu stiskněte a podržte tlačítka **Spuštění** a **Zpět** současně po dobu 3 sekund.
- Přejděte do nabídky **Nastavení** a na displeji vyberte možnost **Resetovat robota**.

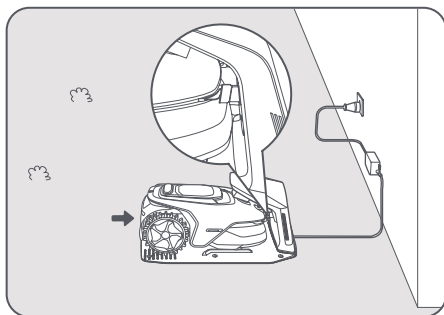
5 Zmapujte svou zahradu

Důležité: Před mapováním zkontrolujte následující:

- Úroveň baterie robota je vyšší než 50 %.
- Ochranný kryt LiDARu je odstraněn.



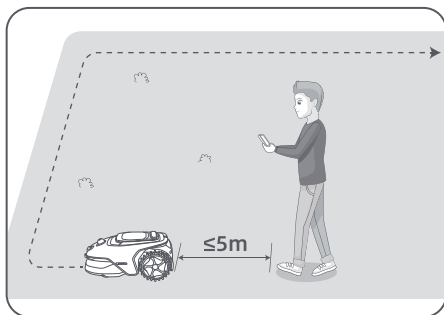
- Vrchní kryt je zavřený.
- Robot se správně připojí k nabíjecí stanici.



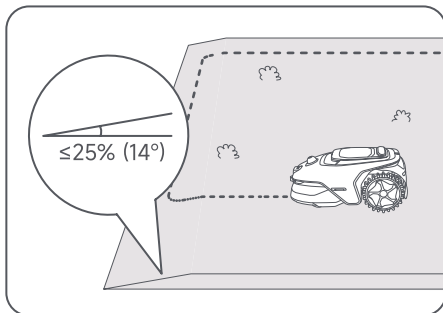
5.1 Vytvoření virtuální hranice

Před zahájením procesu mapování mějte na paměti následující:

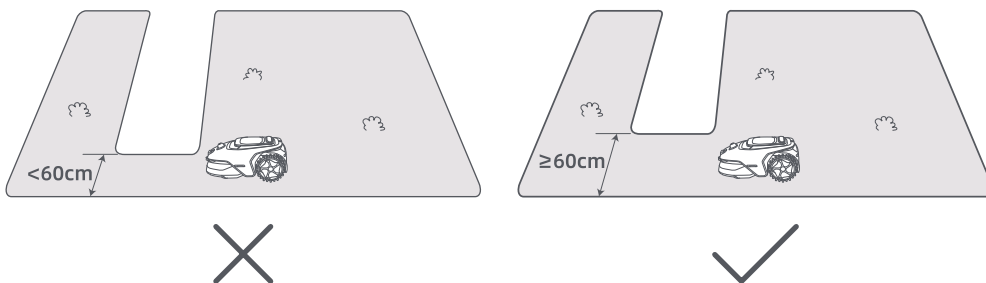
- Během procesu mapování se pohybujte v zóně do **5 m** za robotem.



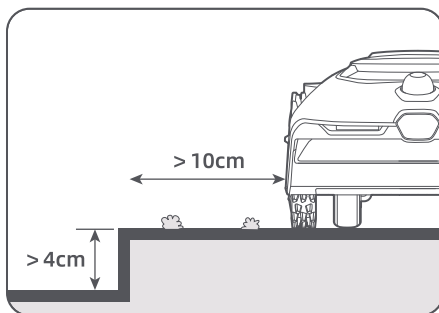
- Robot zvládne svahy se sklonem až **45 % (24°)**. Pro lepší výsledky sečení se však doporučuje udržovat svahy pracovních ploch pod **25 % (14°)**.



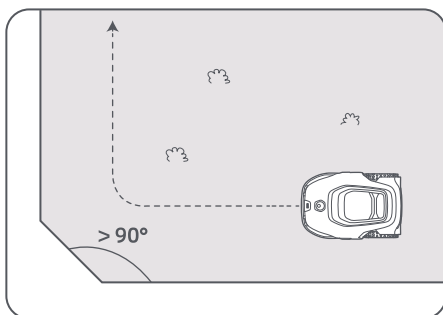
- Oblasti užší než **60 cm** nastavte jako cesty, aby jimi robot mohl projet. Podrobnosti viz část 7.1.3: **Nastavit trasu**.



- Pokud je vaše tráva vyšší než **4 cm** oproti přilehlému terénu, udržujte robota alespoň **10 cm** od okraje. Pokud je váš trávník v úrovni s přilehlým terénem, může robot překročit ohraničení, aby dosáhl optimálního sečení podél okrajů.

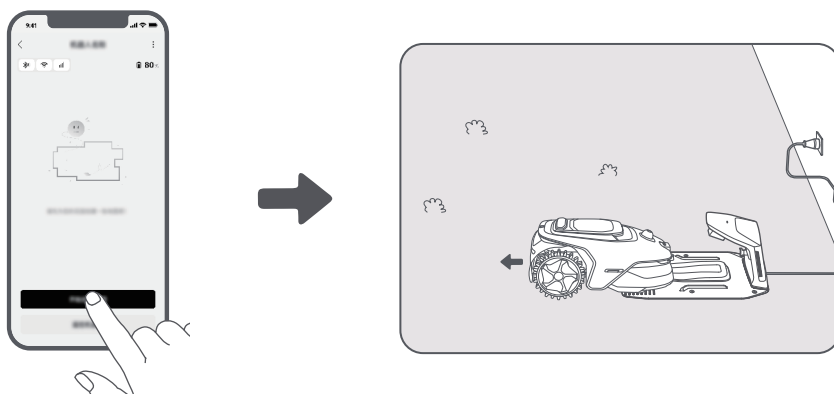


- Ujistěte se, že úhly otáčení jsou větší než **90°**. Úhly menší než 90° mohou ztížit robotu dosažení čistého sečení.



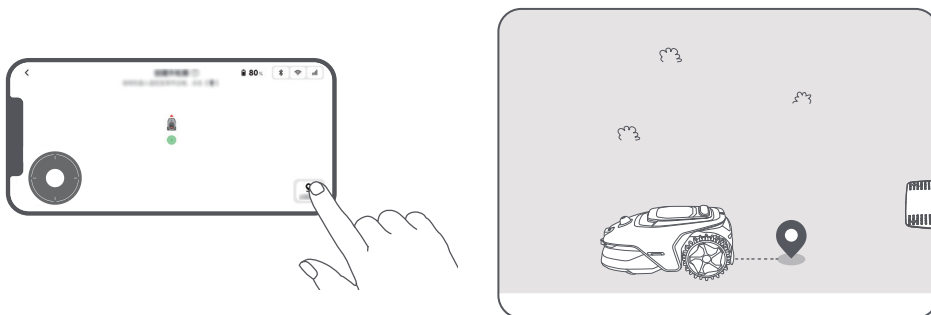
Spustit mapování:

1. Klepněte na **Spustit mapování** přes aplikaci a robot zkontroluje svůj stav a provede kalibraci.



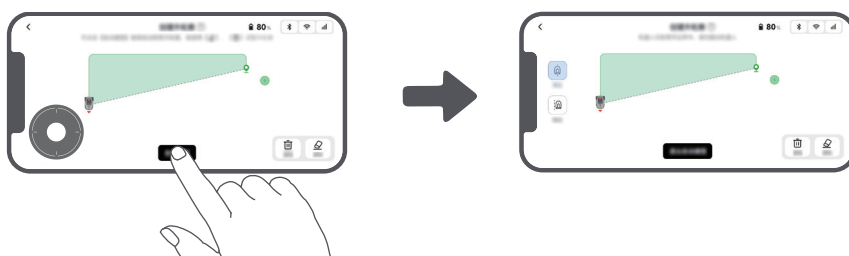
Upozornění: Automaticky opustí nabíjecí stanici, aby provedl kalibrování. Buďte opatrní.

2. Naveďte robota na dálku k okraji trávníku a klepněte na možnost **Nastavit výchozí bod**, abyste stanovili výchozí bod hranice.



3. Zmapujte pracovní oblasti. Jsou podporovány následující dvě metody.

- Dálkově ovládejte robota, aby se pohyboval podél obvodu vaší zahrady a zmapoval pracovní oblast.
- Povolte režim Automatické rozpoznání hranic pro zmapování pracovní oblasti. Robot, který využívá pokročilý algoritmus umělé inteligence, dokáže rozpoznat hranice bez nutnosti ručního navádění.

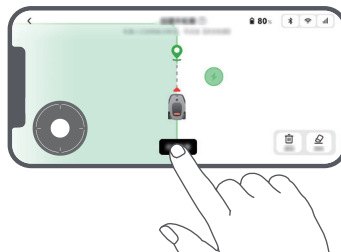
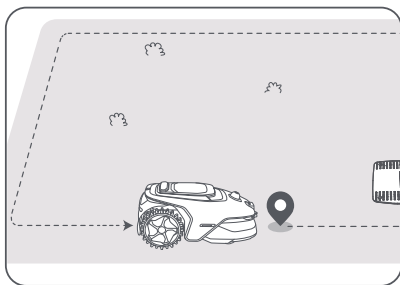


Důležité:

- Režim **Automatické rozpoznání hranic** vyžaduje jasné hranice trávníku a měl by být používán za denního světla, aby byla zajištěna správná viditelnost. Vyvarujte se používání této funkce za špatného osvětlení nebo deštivého počasí.
- Při používání režimu Automatické rozpoznání hranic doporučujeme robota následovat. Pokud robot nedokáže přesně rozpoznat hranice, můžete režim Automatické rozpoznání hranic kdykoli opustit a přepnout na dálkové ovládání.
- Ujistěte se, že je přední kamera robota čistá a nezablokovaná.



4. Když se robot vrátí do vzdálenosti **1 m** od výchozího bodu, můžete klepnout na **Uzavřít hranici** a nastavení hranice dokončit.

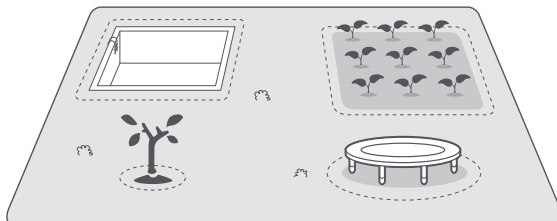


5. (Volitelně) Upravte mapu.

Alternativně můžete přejít do nabídky **Stránka zařízení** >  > **Upravit**, abyste po dokončení mapování upravili mapu.

1 Nastavení zakázaných zón

Ačkoli robot dokáže automaticky vyhýbat překážkám, je stále nutné nastavit oblasti s rizikem pádu, jako jsou bazény a pískoviště, jako zakázané zóny. Objekty, které chcete chránit (například záhon, trampolínu, zeleninovou zahrádku nebo odkrytý kořen stromu), nastavte jako zakázané zóny.

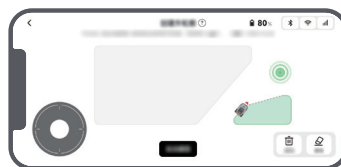
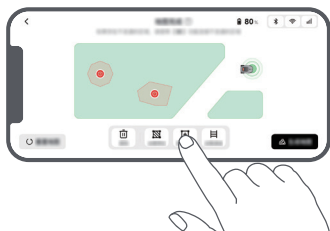


2 Přidat nebo rozšířit zóny

• Vytvoření dalších zón

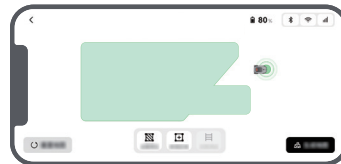
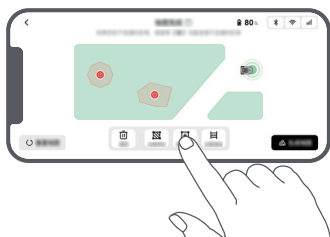
Pokud je váš trávník oddělen silnicemi nebo máte několik izolovaných trávníků, můžete pokračovat ve vytváření pracovních oblastí.

Poznámka: Pokud má vaše zahrada kamenné cesty, označte je jako samostatné zóny. Poté nakreslete propojovací trasy, aby se robot mohl pohybovat mezi zónami.



• Rozšíření stávajících zón

Stávající zónu můžete rozšířit vytvořením oblasti, kterou chcete zahrnout. Pokud se obě oblasti překrývají, budou automaticky sloučeny.

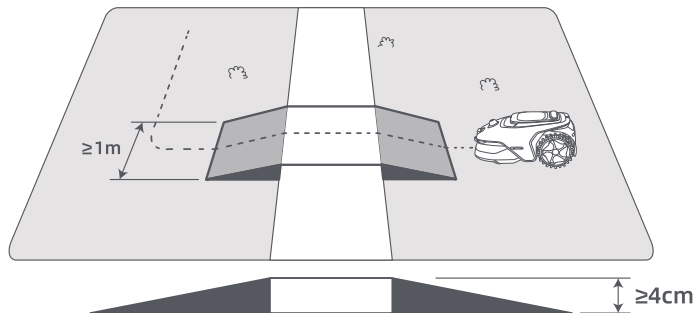


3 Nastavit trasu

Pro izolované zóny vytvořte trasu, která je propojí. Izolované zóny bez trasy budou pro robota nepřístupné.

Poznámka: Ve výchozím nastavení se robot pohybuje pouze po trase, aniž by sekal trávu.

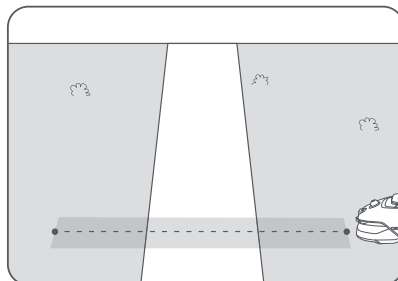
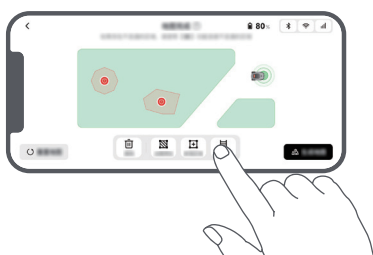
Důležité: Pokud je váš trávník rozdělen průchody vyššími než 4 cm, umístěte předmět se sklonem odpovídajícím výšce průchodu (například rampu).



• Postup propojení dvou izolovaných pracovních zón

Pro izolované oblasti vytvořte trasy, které je propojí. Jinak k nim robot nebude mít přístup.

Důležité: Ujistěte se, že začátek a konec cesty jsou v pracovní oblasti.

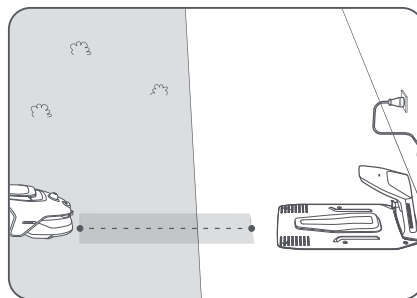
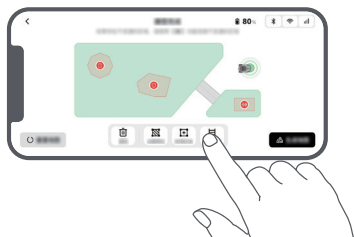


• Připojení pracovní oblasti a nabíjecí stanice

Pokud vaše nabíjecí stanice není v pracovní oblasti, měla by být vytvořena trasa, která ji propojí s pracovní oblastí.

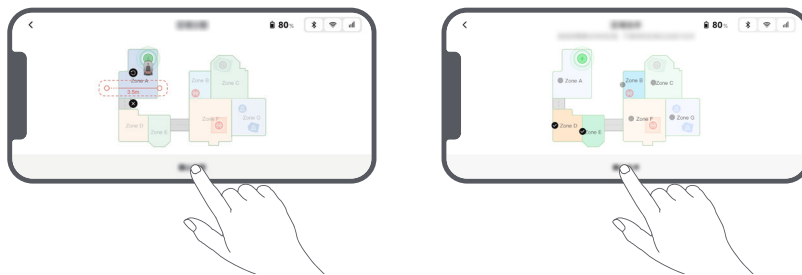
Důležité:

- Ujistěte se, že jeden konec je uvnitř pracovní oblasti a druhý přímo před nabíjecí stanicí. Doporučujeme zarovnat trasu s nabíjecí stanicí.
- Při vytváření tras k propojení pracovní oblasti a nabíjecí stanice nedokujte robota do nabíjecí stanice na dálku. Jinak může být LiDAR zablokován, což může způsobit selhání mapování.



4 Oddělení a slučování zón

Rozdělte zónu na menší zóny nebo slučte zóny zpět do větších.



6. Klepněte na možnost **Dokončit mapu**.

Důležité:

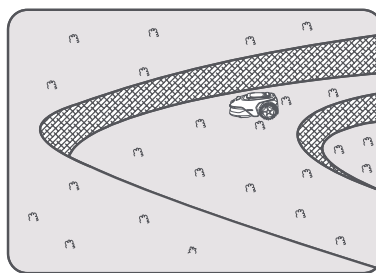
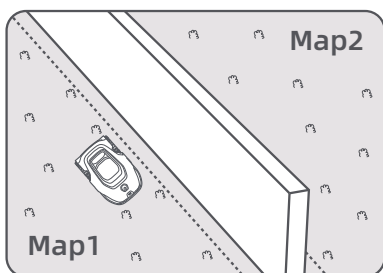
- Při vytváření hranice nepohybujte robotem ručně, protože by to mohlo způsobit selhání mapování.
- Když začíná mapování, nedokujte robota na dálku do nabíjecí stanice, dokud není proces mapování dokončen. Jinak může být LiDAR zablokovan, což může způsobit selhání mapování.

5.2 Přidání druhé mapy

Funkce Duální mapa je navržena pro situace, kdy robot nemůže autonomně přejet mezi oddělenými trávníky nebo když je potřeba více map.

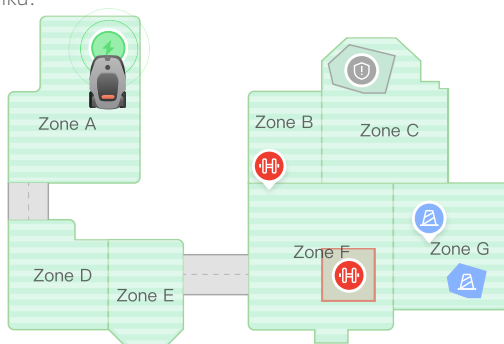
Možná budete muset vytvořit druhou mapu, pokud:

- Vaše přední a zadní trávníky nelze propojit.
- Mezi plochami trávníku je výrazný výškový rozdíl.
- Máte více nemovitostí, ale pouze jednoho robota.
- Vaše plocha trávníku je příliš velká pro jednu mapu.




Poznámka: Pokud jsou vaše trávníky propojené a v rámci kapacity robota, použijte raději nastavení Vícenásobná zóna.

Zmapování druhého trávníku:

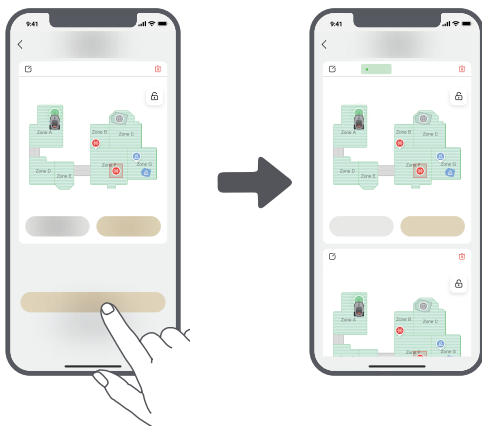


1. Připravte nabíjecí stanici.

- Pokud jste zakoupili druhou nabíjecí stanici, nainstalujte ji na druhý trávnik.
- Pokud ne, ručně přesuňte robota a jeho nabíjecí stanici tak, aby bylo možné spustit mapování druhého trávniku.

2. Přejděte v aplikaci MOVAhome do nabídky **Stránka zařízení** >  a klepnutím na možnost **Přidat mapu** vytvořte druhou mapu.

3. Po dokončení druhé mapy můžete mezi mapami přepínat přes možnost  > Použít.



Poznámka:

- Po přepnutí mapy budou použity plány a nastavení sečení aktuální mapy.
- Pro větší pohodlí si můžete zakoupit další nabíjecí stanici, kterou nainstalujete do druhé mapy. Se samostatnou nabíjecí stanicí nainstalovanou na druhé mapě stačí robota mezi dvěma mapami přesouvat pouze ručně.

6 Provoz

6.1 První spuštění sečení

Tipy před sečením:

- Použijte ruční sekačku na trávu a posekejte ji na výšku nepřesahující **10 cm**.
- Odstraňte z trávniku překážky včetně nečistot, hromádek listů, hraček, drátů a kamenů. Když robot seče, ujistěte se, že na trávniku nejsou žádné děti ani domácí zvířata.
- Vyplňte díry na trávniku.
- Předvolby sečení nastavte v aplikaci předem (například účinnost sečení, výšku sečení a směr sečení).

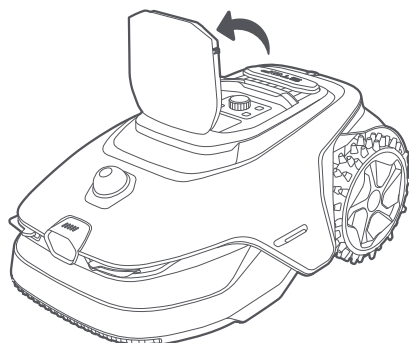


Můžete zvolit jednu z následujících dvou metod, jak spustit sečení.



a) Spuštění prostřednictvím ovládacího panelu

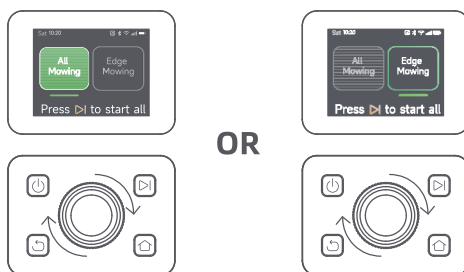
1. Otevřete vrchní kryt robota.



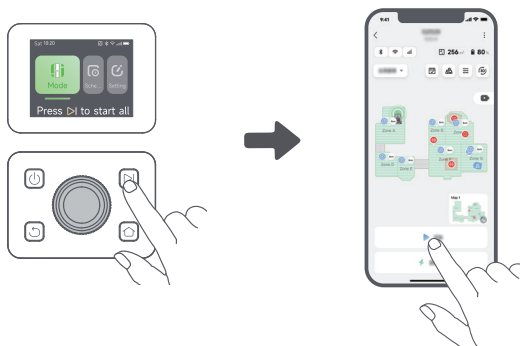
2. Vyberte režimy na displeji a stiskněte knoflík.



3. Otočte knoflíkem a vyberte režim sečení.



4. Stiskněte tlačítko ▶ a pro potvrzení zavřete vrchní kryt robota. Robot opustí nabíjecí stanici a zahájí sečení po celé ploše.



b) Spuštění prostřednictvím aplikace

1. Otevřete aplikaci.
2. Vyberte režim sečení a klepnutím na **Spuštění** zahajte sečení.

6.2 Sečení trávníku s využitím duálních map

1. Manuálně přesuňte robota na mapu, kterou chcete sekat.
2. Před zahájením sečení vyberte v aplikaci správnou mapu.

Poznámka: Po přepnutí mapy budou použity plány a nastavení sečení aktuální mapy.

Jak řešit nízký stav nabití baterie nebo problémy s nabíjením?

Pokud u úkolů pouze s jednou nabíjecí stanicí ručně nepřesunete nabíjecí stanici spolu s robotem na druhou mapu, může robot vyčerpat baterii a způsobit poruchu nabíjení, protože nedokáže najít nabíjecí stanici. Chcete-li tento problém vyřešit, postupujte podle následujících kroků:

1. Ručně fyzicky přemístěte robota do oblastí, kde se na mapě nachází nabíjecí stanice, aby se dobilo.
2. Po nabití vraťte robota na původní mapu. Bude automaticky pokračovat v sečení.

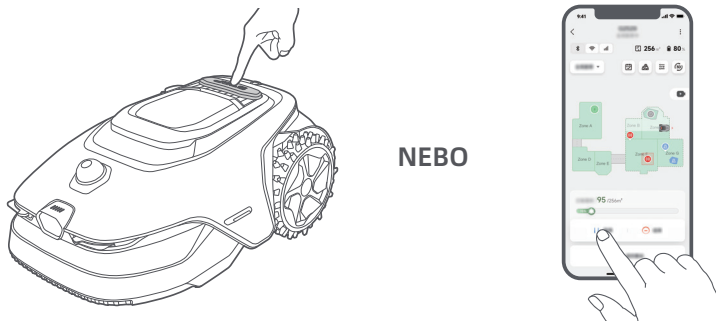
Důležité: Během tohoto procesu neměňte mapu v aplikaci. To zajišťuje, že si robot zapamatuje svou poslední pozici a může pokračovat tam, kde přestal.

3. Tyto kroky opakujte podle potřeby, dokud nebude posekán celý trávník.

6.3 Pauza

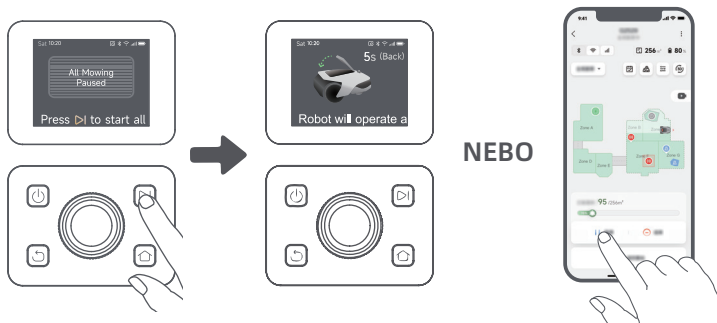
Chcete-li pozastavit aktuální úkol sečení, můžete stisknout tlačítko **Zastavit** na robotu nebo v aplikaci klepnout na možnost **Pauza**.

Poznámka: Po stisknutí tlačítka **Zastavit** nelze robota spustit přímo prostřednictvím aplikace. Chcete-li pokračovat v provozu, zadejte na ovládacím panelu svůj kód PIN.




6.4 Pokračovat

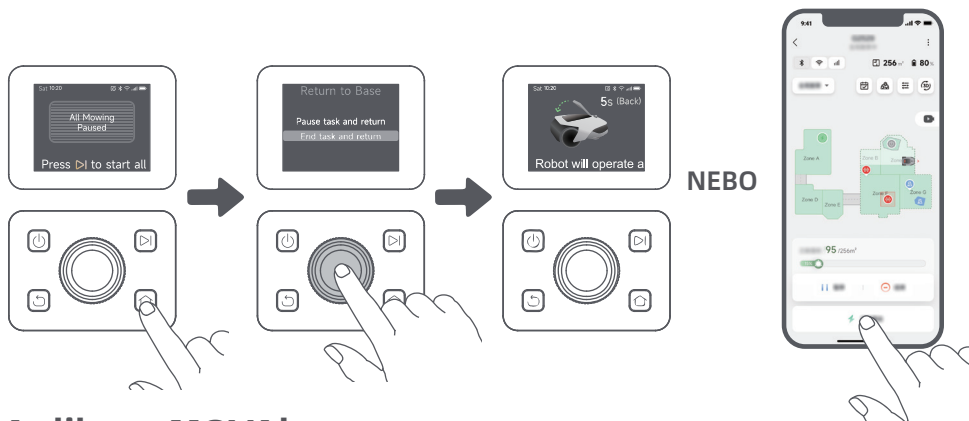
Chcete-li pokračovat v úkolu, když je robot pozastaven, stiskněte tlačítko **▶** a pro potvrzení zavřete vrchní kryt robota. Robot obnoví předchozí úkol sečení. Alternativně můžete sečení obnovit klepnutím na možnost **Pokračovat** v aplikaci.



6.5 Návrat do nabíjecí stanice

Odeslání robota zpět do nabíjecí stanice:

1. Stiskněte tlačítko  na ovládacím panelu.
 2. Potvrďte pozastavení nebo zrušení aktuálního úkolu.
 3. Pro potvrzení zavřete vrchní kryt robota. Robot se automaticky vrátí do nabíjecí stanice k dobití.
- Případně můžete v aplikaci vybrat možnost **Spuštění návratu do stanice** a poslat robota zpět.







7 Aplikace MOVAhome

Kde můžete prozkoumat více

Aplikace MOVAhome je více než jen dálkové ovládání. V aplikaci můžete dělat mnoho věcí: vzdáleně provádět různá nastavení, vyzkoušet různé režimy sečení a upravovat plány sečení.

7.1 Nastavení sečení

Funkce	Umístění v aplikaci	Popis
Režimy sečení	Stránka zařízení > Výběr režimu v levém horním rohu	Robot nabízí různé režimy sečení. Mezi režimy můžete přepínat prostřednictvím aplikace, včetně sečení po celé ploše, sečení zón, sečení okrajů, bodového sečení a manuálního režimu.
Plán	Stránka zařízení > 	Po dokončení prvního mapování robot automaticky vytvoří dva týdenní plány sečení podle velikosti trávníku, které jsou „ Plán pro jaro/léto “ a „ Plán pro podzim/zimu “. Díky funkci Plán můžete každodenní sečení trávy zcela svěřit robotovi. Robota je třeba pouze pravidelně udržovat. Poznámka: Pokud se obáváte, že by vás robot nebo vaše sousedy mohl rušit, když pracuje autonomně v určitých hodinách, můžete přejít na Nastavení > Nerušit a nastavit čas funkce Nerušit v aplikaci.
Tvary sečení	Stránka zařízení >  > Upravit > Tvary	Přizpůsobte si trávník přidáním tvarů. Definované tvary budou ve všech režimech sečení vynechány. Můžete upravit jejich pozici, velikost nebo je odstranit v nabídce Tvary .
Kotouč s noži UltraTrim™	Stránka zařízení >  > UltraTrim™	Kotouč s noži UltraTrim™ je navržen tak, aby se při dosažení okrajů trávníku posunul na stranu, čímž zajišťuje čistšího sečení. Poznámka: Další předvolby sečení můžete nakonfigurovat pomocí možnosti  . Použijte možnosti Obecný režim k použití nastavení ve všech zónách sečení, nebo přepněte na Vlastní režim , abyste definovali individuální preference sečení pro každou zónu.

7.2 Ochrana proti povětrnostním vlivům

Pokud máte obavy, že nepříznivé povětrnostní podmínky mohou ovlivnit sekání, můžete v aplikaci v části

Stránka zařízení > ☰: povolit následující funkce ochrany proti povětrnostním vlivům.

Funkce	Popis
Ochrana proti dešti	Když je tato funkce povolena, robot při dešti automaticky pozastaví sečení a vrátí se do nabíjecí stanice. Čas ochrany proti dešti můžete nastavit v aplikaci. Poznámka: Sečení mokré trávy může poškodit váš trávník. Doporučujeme prodloužit dobu ochrany, aby tráva mohla před dalším sečením oschnout.
Ochrana proti mrazu	Sečení při teplotách pod 6 ° C může způsobit trvalé poškození trávníku. Z bezpečnostních důvodů se baterie nebude nabíjet. Pro ochranu vaší zahrady a robota můžete aktivovat funkci Ochrana proti mrazu . Po povolení se robot automaticky pozastaví a vrátí se na nabíjecí stanici, když teplota klesne pod 6 ° C , a opět obnoví sečení, jakmile teplota vzroste nad 11 ° C .

7.3 Ochrana proti krádeži a bezpečnost

Tato část se zabývá ochranou proti krádeži a bezpečnostními funkcemi robota, včetně alarmů při zvednutí nebo odtažení mimo mapu, sledování polohy v reálném čase, upozornění na přítomnost člověka a dětské pojistky, která zabraňuje nechtěnému spuštění.

Pro aktivaci funkcí ochrany proti krádeži a bezpečnosti přejděte v aplikaci do nabídky **Stránka zařízení** > ☰.


Funkce	Popis
Upozornění při zvednutí	Po aktivaci této funkce se při zvednutí robota okamžitě spustí alarm a robot se zamkne. Chcete-li obnovit provoz, nejprve na robotovi zadejte kód PIN.
Upozornění při opuštění mapy	Po povolení této funkce bude robot uzamčen a alarm se okamžitě spustí, pokud se nachází mimo mapu.
Poloha v reálném čase	Pokud je tato funkce povolena, můžete zobrazit aktuální polohu robota v Mapách Google.
Upozornění na detekci přítomnosti osoby	Po zapnutí vás robot upozorní při zjištění přítomnosti člověka.
Dětská pojistka	Pokud je funkce povolena, robot se zamkne, pokud během 5 minut při otevřeném krytu neproběhne žádná operace. Povolte tuto funkci, pokud máte obavy, že by s robotem mohly manipulovat děti.

Poznámka: Funkce Upozornění při opuštění mapy a Poloha v reálném čase jsou k dispozici pouze v případě, že je aktivována propojovací služba.



7.4 Funkce TrueGuard

Tento robot vám umožňuje sledovat vaši zahradu pomocí videa v reálném čase a hlídkovat na vybraných místech prostřednictvím aplikace.

Funkce	Popis
Video v reálném čase	Klepnutím na možnost  zobrazíte živý videozáznam z přední kamery robota, což vám umožní sledovat vaši zahradu kdykoli a kdekoli.
Hlídka	Když je robot v pohotovostním režimu, můžete jej pomocí aplikace poslat na hlídku do konkrétních hranic nebo míst ve vaší zahradě. Chcete-li získat přístup k této funkci, přejděte do nabídky  > Hlídka .

7.5 Nabíjení

Nastavení nabíjení můžete v aplikaci upravit v nabídce **Stránka zařízení** > > **Nabíjení**.

7.5.1 Vlastní období nabíjení

Funkce **Vlastní období nabíjení** vám umožňuje přizpůsobit dobu nabíjení robota na konkrétní hodiny. Po povolení se robot sám nabije na bezpečnou úroveň baterie, když je úroveň baterie nízká a nejsou žádné úkoly sečení, a úplné nabití dokončí pouze během určeného období nabíjení.

7.5.2 Kontrola úrovně baterie

- **Úroveň baterie pro automatické dobítí:** Nastavte úroveň nabití baterie, při kterých se robot automaticky vrátí do nabíjecí stanice.
- **Úroveň baterie pro pokračování úkolů:** Nastavte úroveň baterie, při kterých robot automaticky obnoví nedokončené sečení.

Poznámka: Vývojový tým MOVA bude průběžně provádět **OTA (bezdrátově)** aktualizace a údržbu firmwaru a aplikace. Zkontrolujte oznámení o aktualizacích nebo povolte funkci **Automatická aktualizace**, abyste udrželi firmware a aplikaci aktuální a mohli využívat další funkce.

8 Údržba

Pro lepší výkon a životnost robota jej pravidelně čistěte a vyměňujte opotřebované díly podle níže uvedené frekvence:

Součást	Frekvence výměny
Nože	Každých 6-8 týdnů nebo dříve
Čisticí kartáč	Každých 12 měsíců nebo dříve

Poznámka:

- Zbývající čas pro čepele a čisticí kartáček můžete zkontrolovat v aplikaci v nabídce **Stránka zařízení** > > **Spotřební materiál a údržba**. Po výměně jakýchkoli spotřebních dílů podle výzvy přejděte na stránku s podrobnostmi o spotřebním materiálu a klepněte na možnost **Vyměnil/a jsem to**, tím se časovač resetuje.
- Pokud máte na zahradě vyhrazená místa pro běžné čištění a údržbu robota, můžete místa údržby nastavit na mapě v nabídce **Stránka zařízení** > > **Přejít na místo údržby** > **Upravit bod**. Jakmile jsou nastavena místa údržby, můžete jednoduše klepnout na **Spustit** a nasměrovat robota na určená místa pro snadnou údržbu.

8.1 Čištění

Robota pravidelně čistěte, aby se zabránilo hromadění trávy a nečistot, které by mohly ucpat kotouč s noži a hnací kola, což by mohlo ovlivnit jeho výkon při sečení, dokování a pohybu. Doporučujeme používat čisticí sadu, která je k dispozici v místních obchodech nebo online.

⚠ Varování: Před čištěním, vypněte robota a odpojte nabíjecí stanici.

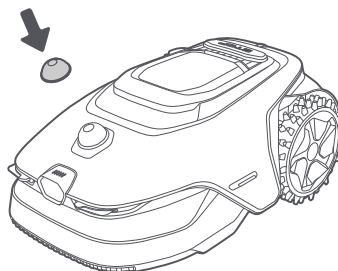
Upozornění: Před otočením robota vzhůru nohama se ujistěte, že je na LiDARu nasazen ochranný kryt LiDAR, aby nedošlo k poškození LiDARu.

• Kryt, podvozek a kotouč s noži:

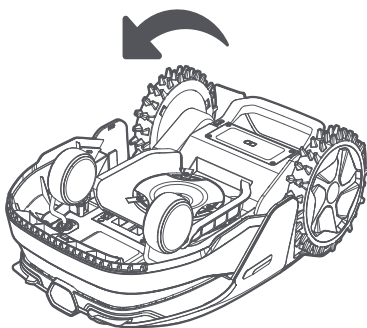
1. Vypněte robota.



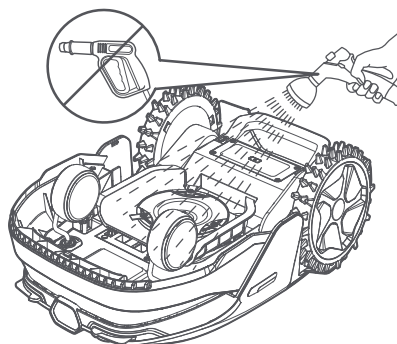
2. Zakryjte LiDAR jeho ochranným krytem.



3. Otočte robota vzhůru nohama.



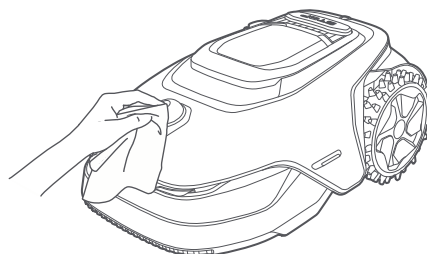
4. Vyčistěte kryt, kotouč s noži a podvozek hadicí.



⚠ Varování: Při čištění podvozku se nedotýkejte nožů. Při čištění noste rukavice.

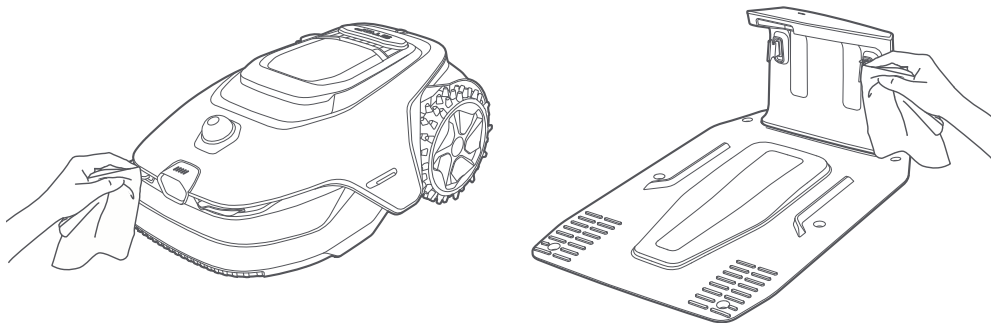
Upozornění: Nepoužívejte k čištění vysokotlaký čistič. K čištění nepoužívejte čisticí prostředky.

5. K opatrnému čištění senzoru LiDARu použijte hadřík nepouštějící vlákna.



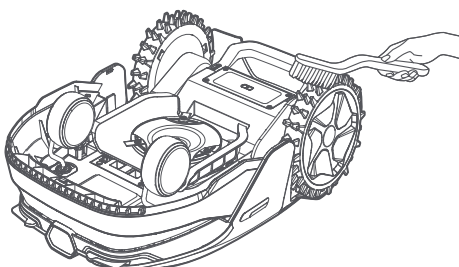
- **Nabíjecí kontakty a přední kamera:**

K otření nabíjecích kontaktů na robota i na nabíjecí stanici a také k očištění přední kamery použijte čistý hadřík. Po očištění udržujte nabíjecí kontakty a přední kameru suché.



- **Hnací kola:**

Použít kartáč k odstranění bláta z kol, aby byla zajištěna dobrá přilnavost.



8.2 Výměna komponentů

- **Výměna nožů**

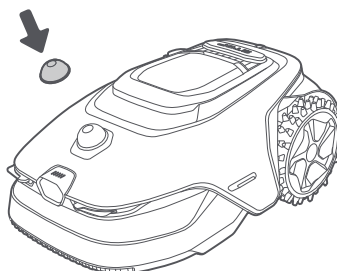
Pro zachování ostroty nožů je pravidelně vyměňujte. Nože doporučujeme vyměnit každých **6-8 týdnů** nebo dříve. Používejte pouze originální nože MOVA.

VAROVÁNÍ: Vypněte robota. Před výměnou nožů si nasadte ochranné rukavice.

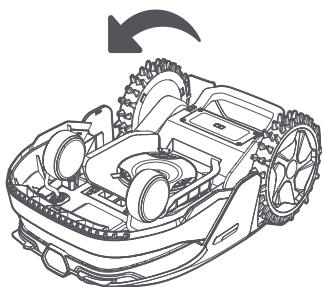
Poznámka: Vyměňte všechny tři nože současně, aby byl zajištěn vyvážený sekací systém.

1. Vypněte robota.

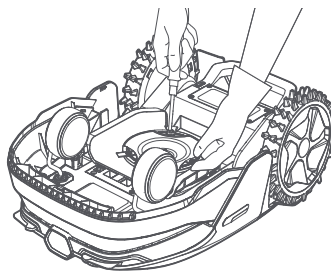
2. Zakryjte LiDAR jeho ochranným krytem.



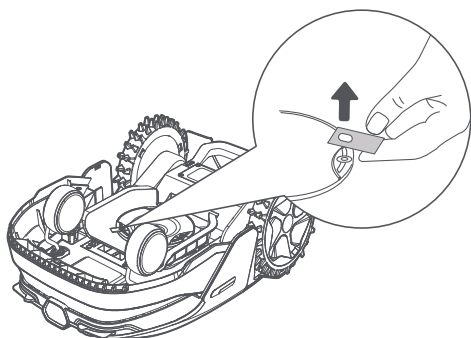
3. Položte robota na měkký povrch a otočte ho vzhůru nohama.



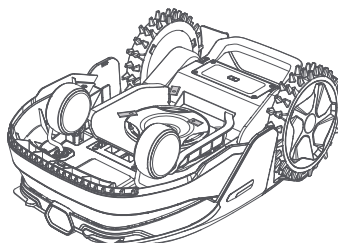
4. Povolte šrouby pomocí křížového šroubováku.



5. Odstraňte tři nože a šrouby.

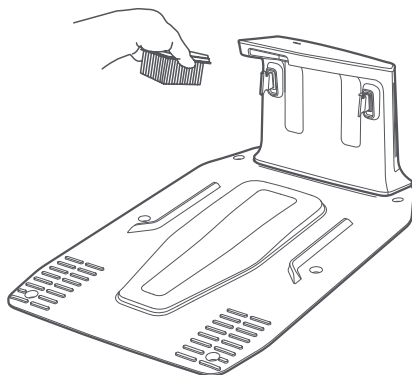


6. Zarovnejte nové nože s otvory na kotouči s noži, poté je upevněte pomocí šroubů.



• Výměna čistícího kartáče

Když se čistící kartáč senzoru LiDAR opotřebuje, jeho štětiny se mohou roztřípit nebo zhoršit, což snižuje účinnost čištění. Pravidelně vyměňujte čistící kartáč, aby byl zachován dobrý výsledek čištění. Čistící kartáč doporučujeme vyměnit každých **12 měsíců** nebo dříve.







9 Baterie

Pro dlouhodobé skladování nabijte robota každých 6 měsíců, aby byla baterie chráněna. Poškození baterie způsobené nadměrným vybitím není kryto omezenou zárukou. Baterii nenabíjete při okolní teplotě **nad 40 ° C** nebo **pod 10 ° C**. Dlouhodobá skladovací teplota baterie by měla být **mezi – 10 a 35 ° C**. Pro minimalizaci poškození je doporučená skladovací teplota baterie **mezi 0 a 25 ° C**.

Poznámka: Životnost baterie robota závisí na frekvenci používání a počtu hodin provozu. Pokud je baterie poškozená nebo ji nelze nabít, nevyhazujte zastaralou nebo vadnou baterii libovolně. Dodržujte místní předpisy o recyklaci.

Režim nabíjení s nízkou spotřebou energie:

Když je aktivován režim nabíjení s nízkou spotřebou energie, budou deaktivovány funkce nesouvisející s nabíjením (displej a síť budou vypnuty).

- Chcete-li povolit režim nabíjení s nízkou spotřebou energie, stiskněte a podržte současně tlačítko  a tlačítko  a zároveň 5krát rychle stiskněte tlačítko . Uslyšíte hlasovou výzvu: Režim nabíjení s nízkou spotřebou energie je zapnutý.
- Chcete-li deaktivovat režim nabíjení s nízkou spotřebou energie, restartujte robota nebo 5krát rychle stiskněte tlačítko .

10 Skladování v zimě

• Robot

1. Před vypnutím robota baterii plně nabijte.
2. Před uskladněním robota na zimu jej důkladně vyčistěte.
3. Nasaďte ochranný kryt LiDAR.
4. Robota uskladněte uvnitř na suchém místě při teplotě **nad 0 ° C**.

• Nabíjecí stanice

Nabíjecí stanici odpojte a uskladněte ji na suchém a chladném místě, mimo přímé sluneční záření.

Poznámka: Po skladování v zimě znovu nainstalujte nabíjecí stanici a umístěte do ní robota k nabíjení. Pokud nabíjecí stanici znovu nainstalujete na jiné místo, robot automaticky aktualizuje polohu stanice, jakmile se nabije a opustí stanici. Pokud dojde k chybám polohování kvůli zásadním změnám ve vaší zahradě, doporučujeme oblast znovu namapovat.

11 Přeprava

Při přepravě na dlouhé vzdálenosti se ujistěte, že je robot vypnutý. Doporučujeme použít originální obal. Nasaďte ochranný kryt LiDAR.

Varování:

- Před přepravou robota jej vypněte.
- Zvedněte robota za zadní rukojeť, kotouč s noži držte dál od těla.

12 Řešení problémů

Problém	Příčina	Řešení
Robot není připojen k aplikaci.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Robot není v dosahu signálu Wi-Fi ani Bluetooth. 2. Robot je vypnutý nebo se restartuje. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda robot dokončil proces zapnutí. 2. Zkontrolujte, zda směrovač funguje správně. 3. Přiblížte se k robotu, aby bylo možné navázat připojení přes Bluetooth.
Robot byl zvednut.	Kolo není na zemi.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vraťte robota zpět na rovný povrch. 2. Na robotovi zadejte kód PIN a potvrďte ho. 3. Robot nemůže překročit překážky vyšší než 4 cm. Udržujte v pracovní oblasti rovný povrch.
Robot se naklonil.	Robot se nakloní o více než 37°.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vraťte robota zpět na rovný povrch. 2. Na robotovi zadejte kód PIN a potvrďte ho. 3. Robot nemůže stoupat po svazích větších než 45 % (24°).
Robot uvízl.	Robot uvízl a nedokáže se dostat ven.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Odstraňte okolní překážky a poté to zkuste znovu. 2. Ručně přesuňte robota na rovné a otevřené místo uvnitř mapy a zkuste úlohu spustit znovu. Pokud se problém stále vyskytuje, zkuste to znovu poté, co bude robot v nabíjecí stanici. 3. Zkontrolujte, zda se v zemi nenacházejí díry. Před sečením díry zaplňte, aby robot neuvízl. 4. Zkontrolujte, zda není okolní tráva vyšší než 10 cm. Výšku vyhybání se překážkám můžete upravit nebo použít ruční sekačku k předchozímu posekání trávníku, aby se zabránilo uvíznutí robota. 5. Pokud robot na tomto místě často uvízne, můžete jej nastavit jako zakázanou zónu.
Chyba levého/právého zadního kola.	Kolo se nemůže otáčet nebo má motor kola problém.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vyčistěte zadní kola a poté to zkuste znovu. 2. Pokud se vám tato chyba bude nadále zobrazovat, zkuste robota restartovat. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Kotouč s noži se nemůže otáčet.	Kotouč s noži se nemůže normálně otáčet nebo je problém se sekacím motorem.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vyčistěte kotouč s noži a poté to zkuste znovu. 2. Zkontrolujte, zda není okolní tráva vyšší než 10 cm. Můžete použít ruční sekačku k předchozímu posekání trávníku, aby se kotouč s noži nezablokoval vysokou trávou. 3. Zkontrolujte, zda se pod kotoučem s noži nenachází voda. Pokud ano, přesuňte robota na suché místo a poté to zkuste znovu. 4. Pokud se vám tato chyba bude nadále zobrazovat, zkuste robota restartovat. 5. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Kotouč s noži se nepohybuje nahoru ani dolů.	Kotouč s noži se nepohybuje nahoru ani dolů.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vyčistěte kotouč s noži a poté to zkuste znovu. 2. Pokud se vám tato chyba bude nadále zobrazovat, zkuste robota restartovat. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.



Problém	Příčina	Řešení
Kotouč s noži se nemůže pohybovat do strany.	Kotouč s noži se nemůže pohybovat do strany.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vyčistíte sekací systém a odstraňte veškeré nečistoty nebo cizí předměty. 2. Pokud se vám tato chyba stále zobrazuje, můžete nejprve deaktivovat funkci UltraTrim™. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Chyba nárazníku.	Snímač předního nárazníku je neustále aktivován.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda není robot někde zaseknutý. 2. Jemně poklepejte na nárazník a ujistěte se, že se odrazí zpět. 3. Pokud se vám tato chyba bude nadále zobrazovat, zkuste robota restartovat. 4. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Chyba nabíjení.	Robot se připojí k nabíjecí stanici, ale nabíjecí proud nebo napětí má problém.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda je nabíjecí stanice správně připojena k napájení. 2. Zkontrolujte, zda jsou nabíjecí kontakty na robotu a na nabíjecí stanici čisté. 3. Po dokončení kontroly zkuste robota znovu připojit k nabíjecí stanici. 4. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Teplota baterie je příliš vysoká.	Teplota baterie je $\geq 60^\circ\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Robota používejte pouze v prostředí s teplotou nižší než 40°C. Můžete počkat, až se teplota baterie automaticky sníží. 2. Robota můžete vypnout a po chvíli jej znovu spustit. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Teplota baterie je vysoká.	Teplota baterie je $\geq 40^\circ\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nabíjení může selhat, když je teplota baterie nad 40°C. 2. Robota používejte pouze v prostředí s teplotou nižší než 40°C.
Teplota baterie je nízká.	Teplota baterie je $\leq 6^\circ\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nabíjení může selhat, pokud je teplota baterie pod 6°C. 2. Robota používejte pouze v prostředí s teplotou nad 6°C.
LiDAR je zablokován.	LiDAR je zablokován (například není odstraněn ochranný kryt LiDAR).	<ol style="list-style-type: none"> 1. Odstraňte ochranný kryt LiDAR a poté to zkuste znovu. 2. Pokud je LiDAR na horní straně robota velmi znečištěný, očistěte jej hadříkem nepouštějícím vlákna a poté to zkuste znovu.
Porucha LiDARu.	LiDAR je velmi znečištěný nebo došlo k chybě snímače.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda není LiDAR znečištěný. V případě potřeby jej vyčistěte a poté to zkuste znovu. 2. Pokud se vám tato chyba bude nadále zobrazovat, zkuste robota restartovat. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
LiDAR je špinavý.	LiDAR je špinavý.	Otřete LiDAR snímač na horní části robota čistým hadříkem. Po čištění udržujte LiDAR v suchu.

Problém	Příčina	Řešení
Teplota LiDARu je vysoká.	Teplota LiDARu je vysoká. LiDAR se brzy zastaví.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Robot se automaticky pokusí vrátit do nabíjecí stanice, aby se ochladil. 2. Zajistěte, aby robot pracoval při okolní teplotě nižší než 40 °C . 3. Umístěte robota na zastíněné, chladné a dobře větrané místo. Alarm se zastaví, když teplota klesne na normální rozsah. 4. Robot automaticky obnoví provoz, jakmile alarm přestane. 5. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Teplota LiDARu je příliš vysoká.	Teplota LiDARu je příliš vysoká. LiDAR se zastavil.	<ol style="list-style-type: none"> 1. LiDAR je vypnutý kvůli vysokým teplotám. 2. Zajistěte, aby robot pracoval při okolní teplotě nižší než 40 °C . 3. Umístěte robota na zastíněné, chladné a dobře větrané místo. Alarm se zastaví, když teplota klesne na normální rozsah. 4. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Robot se ztratil.	Ztráta polohování.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda není LiDAR na horní části robota znečištěný. Nečistoty zhorší polohování. 2. Ručně přesuňte robota na otevřené místo uvnitř mapy a zkuste úlohu spustit znovu. 3. Pokud se polohování neobnoví, ovládejte robota na dálku přes aplikaci zpět k nabíjecí stanici a poté spusťte úkol sečení.
Chyba snímače.	Chyba snímače.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Restartujte robota a zkuste to znovu. 2. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Robot se nachází v zakázané zóně.	Robot se nachází v zakázané zóně.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Manuálně přesuňte robota ze zakázané zóny a poté to zkuste znovu. 2. Ovládejte robota na dálku prostřednictvím aplikace, aby se přesunul ze zakázané zóny, a poté to zkuste znovu.
Robot je mimo mapu.	Robot je mimo mapu.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Přesuňte robota ručně do mapy a zkuste to znovu. 2. Ovládejte robota na dálku zpět do mapy pomocí aplikace a poté to zkuste znovu.
Nouzové zastavení je aktivováno.	Tlačítko zastavení na robotu je stisknuto.	Na robotovi zadejte kód PIN a potvrďte ho.
Vybitá baterie. Robot se brzy vypne.	Úroveň baterie je $\leq 10\%$.	Umístěte robota do nabíjecí stanice, aby se nabíjel.
Robot je mimo mapu. Riziko odcizení.	Robot je mimo mapu.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Na robotovi zadejte kód PIN a potvrďte ho. 2. V aplikaci můžete v Nastavení deaktivovat Upozornění při opuštění mapy.



Problém	Příčina	Řešení
Nepodařilo se vrátit do nabíjecí stanice.	Robot nemůže při návratu najít nabíjecí stanici.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda v cestě robota nejsou žádné překážky. Odstraňte překážky a zkuste to znovu. 2. Dálkově ovládejte robota zpět do nabíjecí stanice prostřednictvím aplikace.
Nepodařilo se připojit k nabíjecí stanici.	Robot najde nabíjecí stanici, ale nepodaří se mu připojit.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda nejsou reflexní fólie na stanici špinavé nebo zablokované. 2. Zkontrolujte, zda se před stanicí nenacházejí překážky. 3. Zkontrolujte, zda nebyla stanice přesunuta. 4. Zkontrolujte, zda není základní deska pokryta silným blátem. 5. Zkontrolujte, zda není stanice na svahu. 6. Zkontrolujte, zda má stanice napájení. 7. Pomozte robotovi dokovat do nabíjecí stanice pomocí dálkového ovladače nebo ručně.
Polohování selhalo.	Polohování selže, když se robot pokusí o spuštění úkolu sečení.	<ol style="list-style-type: none"> 1. LiDAR může být zablokován. Ručně přesuňte robota na rovné a otevřené místo uvnitř mapy a zkuste úlohu spustit znovu. 2. Pokud se vám tato chyba stále zobrazuje, zkuste to znovu poté, co bude robot v nabíjecí stanici.
Nedostatečný prostor pro otáčení před stanicí.	Nedostatečný prostor pro otáčení před stanicí.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Pokud je stanice umístěna na okraji mapy nebo v ní, zajistěte, aby mezi přední částí základní desky stanice a hranicí mapy bylo alespoň 1 m volného prostoru; jinak robot nemusí být schopen zatočit. 2. Přemístěte stanici nebo v nabídce Úprava mapy změňte mapu.
Trasa je zablokována.	Trasa je zablokována.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda na trase není nastavena zakázaná zóna. 2. Zkontrolujte, zda v cestě robota nejsou žádné překážky. 3. Pokud robot stále nemůže projet, odstraňte trasu v nabídce Úprava mapy a nastavte novou.
Přední kamera je špinavá.	Přední kamera je špinavá.	Otřete přední kameru čistým hadříkem.
Došlo k problému s přední kamerou.	Došlo k problému s přední kamerou.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Otřete přední kameru čistým hadříkem. 2. Zkuste robota restartovat. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na prodejní servis.
Přední kamera je zablokována.	Přední kamera je zablokována.	Otřete přední kameru čistým hadříkem.
Během automatického mapování dochází k chybě detekce hranice.	Během automatického mapování dochází k chybě detekce hranice.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zajistěte, aby byly vhodné světelné podmínky, ani příliš jasno, ani příliš temno. 2. Ujistěte se, že je počasí jasné; vyhněte se mlze nebo dešti. 3. Ujistěte se, že přední kamera je čistá a nezablokována. 4. Zajistěte, aby byl povrch rovný, protože nerovnosti mohou ovlivnit detekci. 5. Pokud detekce hranice stále selhává, přepněte pro mapování do režimu dálkového ovládání.

13 Specifikace

Základní informace	Název výrobku	LiDAX Ultra 800	LiDAX Ultra 1000	LiDAX Ultra 1200	LiDAX Ultra 1600	LiDAX Ultra 2000
	Značka	MOVA				
	Model	MXXM2100	MXXM3100	MXXM4100	MXXM5100	MXXM6100
	Rozměry	666 mm × 444 mm × 273 mm				
	Hmotnost (včetně baterie)	13,7 kg	13,7 kg	13,8 kg	13,8 kg	13,8 kg
Sečení	Doporučená pracovní kapacita	800 m ²	1000 m ²	1200 m ²	1600 m ²	2000 m ²
	Sečení účinnost [1]	Standardní				
		800 m ² /den	800 m ² /den	1000 m ² /den	1200 m ² /den	1200 m ² /den
		Efektivní				
		1200 m ² /den	1200 m ² /den	1400 m ² /den	1600 m ² /den	1600 m ² /den
	Výška sečení	3–10 cm				
	Šířka sečení	20 cm				
Doba nabíjení [2]	60 min	60 min	65 min	65 min	65 min	
Emise hluku	Úroveň akustického výkonu LWA	57 dB(A)				
	Nejistoty akustického výkonu KWA	3 dB(A)				
	Úroveň akustického tlaku LpA	49 dB(A)				
	Nejistoty akustického tlaku KpA	3 dB(A)				
Pracovní stav	Provozní teplota	0–50 °C Doporučeno: 10–35 °C				
	Teplota dlouhodobého skladování	–10–35 °C Doporučeno: 0–25 °C				
	Klasifikace IP	Robot: IPX6 Nabíjecí stanice: IPX4 Napájení: IP67				
	Maximální sklon pro oblast sečení	45 % (24°)				
Připojení	Frekvenční rozsah Bluetooth	2400,0 až 2483,5 MHz				
	Max. RF výkon	802.11b: 16 ± 2 dBm (při 11 Mb/s) 802.11g: 14 ± 2 dBm (při 54 Mb/s) 802.11n: 13 ± 2 dBm (při HT20, HT40) Bluetooth: 7,49 dBm				
	síť Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400–2483,5 MHz)				
	Propojovací modul	Není zahrnuto	Není zahrnuto	Není zahrnuto	Zahrnuto (zdarma na jeden rok od aktivace)	Zahrnuto (zdarma po dobu 3 let od aktivace)
	Propojovací služba ^[3]	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41				
	GNSS ^[4]	GPS/GLONASS/BDS/Galileo				



Hnací motor	Typ motoru	Bezkartáčový motor				
Sekací motor	Rychlost	2500 /min				
Baterie (robot)	Model baterie	MBPM30	MBPM30	MBPM20	MBPM20	MBPM20
	Typ baterie	Lithium-iontová baterie				
	Typická kapacita	4000 mAh	4000 mAh	5000 mAh	5000 mAh	5000 mAh
	Jmenovité napětí	18 V DC				
Napájení	Model nabíječky	MPAM20 / MPAM20(C)				
	Vstupní napětí	100 až 240 V AC				
	Výstupní napětí	20 V DC				
	Výstupní proud	3 A				
Nabíjecí stanice	Model nabíjecí stanice	MCM20				
	Vstupní napětí	20 V DC				
	Výstupní napětí	20 V DC				
	Vstupní proud	3 A				
	Výstupní proud	3 A				
Příslušenství	Náhradní nože a držáky	9				
	Model nože	MBKM10				

[1] Na základě testování laboratoří MOVA.

[2] Doba nabíjení označuje čas potřebný k dosažení 85 % kapacity pro obnovení sečení, když se robot automaticky vrátí do nabíjecí stanice kvůli nízké úrovni baterie.

[3] Vyžaduje instalaci propojovacího modulu.

[4] Vyžaduje instalaci propojovacího modulu.

Poznámka: Specifikace se mohou měnit, protože náš výrobek neustále vylepšujeme. Nejnovější informace naleznete na našem webu na adrese <https://www.mova.tech>.

Záruka

1. Společnost MOVA odpovídá spotřebiteli za jakýkoli nedostatek shody v materiálu nebo zpracování, který při nákupu nebyl zjištělý.

2. Záruční doba: 3 roky, počínaje dnem, kdy byl výrobek prodán spotřebiteli nebo doručen spotřebiteli (podle toho, co nastane později). Pokud na území, kde se spotřebitel nachází, platí odlišné předpisy, mají přednost místní předpisy.

3. Záruka se nevztahuje na následující případy:

a) Problémy způsobené nedbalostí, používáním nebo instalací, které nejsou v souladu s pokyny poskytnutými společností MOVA.

b) Zásahy do výrobku a/nebo jeho úpravy ze strany subjektů nebo jednotlivců, kteří k tomu nejsou výslovně oprávněni společností MOVA.

c) Poškození způsobené náhodnými příčinami a/nebo nedbalostí ze strany spotřebitele, zejména pokud se jedná o vnější součásti.

d) Součásti podléhající opotřebení, které nemají výrobní vady.

e) Není předložen platný doklad o koupi (účtenka, faktura nebo jiný), který by potvrzoval datum zakoupení výrobku.

f) Model a/nebo čísla výrobku na dokladu o koupi nejsou v souladu s modelem a/ nebo čísly uvedenými na výrobku.

4. Další informace o záruce naleznete na oficiálních webových stránkách společnosti MOVA: <https://www.mova.tech>.



MOVA