




MOVA



MOVA ViAX 250/300
Roboticmower



Překlad originálního návodu k obsluze
Preklad originálneho návodu na obsluhu
Az eredeti kezelési útmutató fordítása

CZ	03-39
SK	40-76
HU	77-113

Překlad originální uživatelské příručky

Obsah

1 Bezpečnostní pokyny	str. 04
2 Představení výrobku	str. 08
3 Instalace	str. 10
4 Příprava před prvním použitím	str. 13
5 Zmapujte svou zahradu	str. 17
6 Provoz	str. 24
7 Aplikace MOVAhome	str. 27
8 Údržba.....	str. 30
9 Baterie	str. 33
10 Skladování v zimě	str. 33
11 Přeprava.....	str. 33
12 Řešení problémů	str. 34
13 Specifikace	str. 37

Autorizovaný zástupce výrobce v EU:

EUREP GmbH
Unterlettenweg 1a, 85051 Ingolstadt
eurep@eurep-gmbh.com

Ilustrace v tomto návodu jsou pouze orientační.
Přesné informace naleznete na skutečném výrobku.

1 Bezpečnostní pokyny

1.1 Obecné bezpečnostní pokyny

- Před použitím výrobku si pečlivě přečtěte návod k obsluze a pochopte ho.
- Spolu s výrobkem používejte pouze zařízení doporučená společností MOVA. Jakékoliv jiné použití je nesprávné.
- Nedovolte, aby se děti pohybovaly v blízkosti stroje nebo si s ním hrály, když je v provozu.
- Nepoužívejte výrobek na místech, kde si lidé nejsou vědomi jeho přítomnosti.
- Při ručním ovládní výrobku pomocí aplikace MOVAhome neběhejte. Vždy chodte, sledujte své kroky na svazích a po celou dobu udržujte rovnováhu.
- Vyvarujte se používání výrobku, pokud se v pracovní oblasti nacházejí zvířata nebo lidé, zejména děti.
- Pokud výrobek provozujete na veřejných prostranstvích, umístěte kolem pracovního prostoru varovné cedule s následujícím textem: „Varování! Automatická sekačka na trávu! Držte se dál od stroje! Dohlížejte na děti!“
- Při obsluze výrobku noste pevnou obuv a dlouhé kalhoty.
- Abyste zabránili poškození výrobku a nehodám s účastí vozidel a jednotlivců, nenastavujte pracovní oblasti ani přepravní trasy přes veřejné komunikace.
- Nedotýkejte se pohybujících se nebezpečných částí, jako je kotouč s noži, dokud se zcela nezastaví.
- V případě zranění nebo nehody vyhledejte lékařskou pomoc.
- Před odstraněním ucpání, prováděním údržby nebo kontrolou výrobku zařízení VYPNUTO. Pokud výrobek neobvykle vibruje, před opětovným spuštěním jej zkontrolujte, zda není poškozený. Výrobek nepoužívejte, pokud jsou některé součásti vadné.
- Neinstalujte hlavní kabel v oblastech, kde bude výrobek sekat. Postupujte podle pokynů pro instalaci kabelu.
- K nabíjení výrobku používejte pouze nabíjecí stanici, která je součástí balení. Nesprávné použití může způsobit úraz elektrickým proudem, přehřátí nebo únik korozivní kapaliny z baterie. V případě úniku elektrolytu vypláchněte vodou/neutralizačním činidlem; a pokud se korozivní kapalina dostane do kontaktu s vašimi očima, vyhledejte lékařskou pomoc.
- Při připojování hlavního kabelu do napájecí zásuvky použijte proudový chránič (RCD) s maximálním vypínacím proudem 30 mA.
- Používejte pouze originální baterie doporučené společností MOVA. Bezpečnost výrobku nelze při použití neoriginálních baterií zaručit. Nepoužívejte nenabíjecí baterie.
- Aby nedošlo k poškození kabelů, což by mohlo mít za následek kontakt se součástmi pod napětím, udržujte prodlužovací kabely mimo dosah pohybujících se nebezpečných částí.
- Obrázky použité v tomto dokumentu jsou pouze orientační. Viz konkrétní výrobky.
- Nikdy nedovolte dětem, osobám se sníženými fyzickými, smyslovými nebo duševními schopnostmi, nedostatkem zkušeností a znalostí nebo lidem, kteří nejsou obeznámeni s těmito pokyny, aby používali stroj; místní předpisy mohou omezovat věk obsluhy.
- Poškozený kabel nepřipojujte ani se ho nedotýkejte, dokud není odpojen ze zásuvky. Pokud se během provozu kabel poškodí, odpojte zástrčku ze zásuvky. Opatřebovaný nebo poškozený kabel zvyšuje riziko úrazu elektrickým proudem a měl by být vyměněn servisním personálem.
- Výrobek netlačte silou ani rychle, protože by mohlo dojít k jeho poškození.
- Aby byl zachován soulad s požadavkem na vystavení radiofrekvenčnímu záření, měla by být dodržena vzdálenost 35 cm mezi zařízením a člověkem.
- Pro účely dobíjení baterie používejte pouze odnímatelnou napájecí jednotku dodanou s tímto spotřebičem.

1.2 Bezpečnostní pokyny pro instalaci

- Vyhněte se instalaci nabíjecí stanice na místech, kde by o ni mohli lidé zakopnout.
 - Neinstalujte nabíjecí stanici na místech, kde hrozí stojatá voda.
 - Neinstalujte nabíjecí stanici, včetně příslušenství, do vzdálenosti 60 cm od jakéhokoli hořlavého materiálu.
- Porucha nebo přehřátí nabíjecí stanice a napájení může představovat nebezpečí požáru.

1.3 Bezpečnostní pokyny pro provoz

- Držte ruce a nohy mimo rotující nože. Nedávejte ruce nebo nohy blízko nebo pod zařízení, když je zapnuté.
- Výrobek nezvedejte ani nepřemísťujte, když je zapnutý.
- Použijte parkovací režim nebo zařízení VYPNUTO, pokud se v pracovní oblasti nacházejí zvířata nebo lidé, zejména děti.
- Zajistěte, aby na trávníku nebyly žádné předměty, jako jsou kameny, větve, nářadí nebo hračky. V opačném případě mohou být nože při kontaktu s předmětem poškozeny.
- Na výrobek nebo nabíjecí stanici nepokládejte žádné předměty.
- Nepoužívejte výrobek, pokud tlačítko ZASTAVENÍ nefunguje.
- Vyvarujte se kolizím mezi výrobkem a lidmi nebo zvířaty. Pokud se osoba nebo zvíře dostane do cesty výrobku, okamžitě jej zastavte.
- Když není výrobek v provozu, vždy jej VYPNUTO.
- Nepoužívejte výrobek současně s vyskakovacím zavlažovačem. Použijte funkci Plán, abyste zajistili, že výrobek a vyskakovací zavlažovač nebudou fungovat současně.
- Vyhněte se umístění spojovacího kanálu tam, kde jsou instalovány vyskakovací zavlažovače.
- Nepoužívejte výrobek v přítomnosti stojaté vody v pracovní oblasti, například během silného deště nebo při hromadění vody.

1.4 Bezpečnostní pokyny pro údržbu

- Při provádění údržby výrobek VYPNUTO.
- Po umytí se ujistěte, že je výrobek umístěn na zemi v normální orientaci, nikoli vzhůru nohama.
- Chcete-li očistit podvozek, neotáčejte výrobek vzhůru nohama. Pokud jej pro účely čištění obrátíte, nezapomeňte jej poté vrátit do správné orientace. Toto opatření je nezbytné, abyste zabránili vniknutí vody do motoru a potenciálnímu zhoršení běžného provozu.
- Před čištěním nebo prováděním údržby nabíjecí stanice odpojte zástrčku od nabíjecí stanice nebo odstraňte deaktivaci zařízení.
- K čištění výrobku nepoužívejte vysokotlaký čistič ani rozpouštědla.

1.5 Bezpečnost baterie

Lithium-iontové baterie mohou explodovat nebo způsobit požár, pokud jsou rozebrány, zkratovány, vystaveny vodě, ohni nebo vysokým teplotám. Zacházejte s nimi opatrně, baterii nerozebírejte ani neotvírejte a vyvarujte se jakéhokoli elektrického nebo mechanického poškození. Uchovávejte je mimo přímé sluneční světlo.

1. Používejte pouze nabíječku baterie a napájení dodané výrobcem. Použití nevhodné nabíječky a napájení může způsobit úraz elektrickým proudem a/nebo přehřátí.

2. **NEPOKOUŠEJTE SE OPRAVOVAT NEBO UPRAVOVAT BATERIE!** Pokusy o opravu mohou způsobit vážné zranění osob v důsledku výbuchu nebo úrazu elektrickým proudem. Pokud dojde k úniku, uvolněné elektrolyty jsou korozivní a toxické.






3. Toto zařízení obsahuje baterie, které smí vyměňovat pouze kvalifikované osoby.

1.6 Zbytková rizika

Aby nedošlo k poranění, noste při výměně nožů ochranné rukavice.

1.7 Symboly a nálepky

	<p>VAROVÁNÍ - Před provozováním stroje si přečtěte návod k obsluze.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Při provozu udržujte bezpečnou vzdálenost od stroje.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Před prací na stroji nebo jeho zvedáním odstraňte deaktivací zařízení.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Na stroji nejezděte.</p>
	<p>VAROVÁNÍ - Tento výrobek není dovoleno likvidovat jako běžný domácí odpad. Zajistěte, aby byl výrobek recyklován v souladu s místními právními požadavky.</p>

	Tento výrobek je v souladu s příslušnými směrnicemi ES.
	Zařízení třídy III
	Přečtěte si návod k obsluze
	Stejnoseměrný proud
	Zařízení třídy II

URČENÉ POUŽITÍ

Zahradní výrobek je určen pro domácí sečení trávníku. Je navržen tak, aby často sekal, čímž trávník udržuje zdravější a vypadající lépe než kdy dříve. V závislosti na velikosti trávníku může být vaše sekačka naprogramována tak, aby pracovala kdykoliv nebo s libovolnou frekvencí. Není jí možné používat k vykopávání, zametání nebo odklizení sněhu.



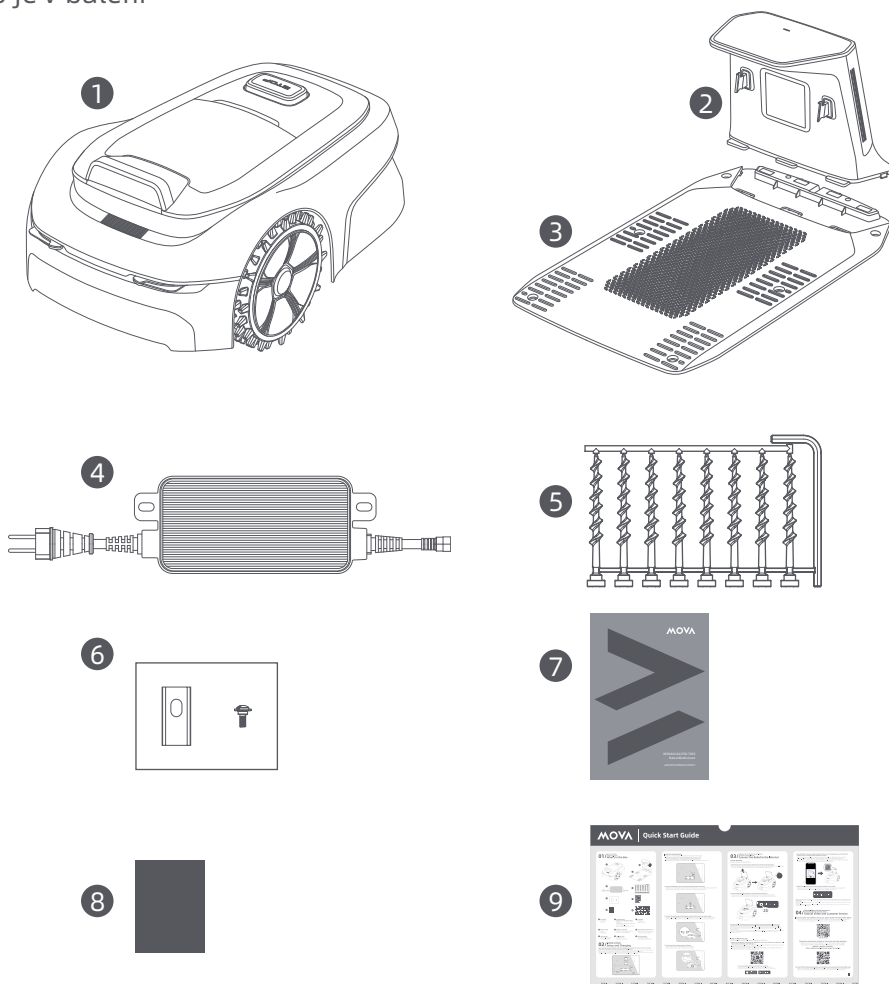
Společnost Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. tímto prohlašuje, že modely rádiových zařízení MOVA MVW1100/ MVW1200 jsou v souladu se směrnicí 2014/53/EU. Úplný text prohlášení o shodě EU je k dispozici na následující internetové adrese: <https://www.mova.tech/pages/declaration-of-conformity>.

Výrobek je v souladu s předpisy UK PSTI; úplný text prohlášení o shodě je k dispozici na následující internetové adrese: <https://www.mova.tech/pages/statement-of-compliance-for-uk-psti>.

Podrobný elektronický návod naleznete na adrese <https://www.mova.tech/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Představení výrobku

2.1 Co je v balení



1 Robot

2 Nabíjecí věž
(s 10m prodlužovacím kabelem)

3 Základní deska

4 Napájení

5 Uzemňovací šrouby × 8, imbusový klíč

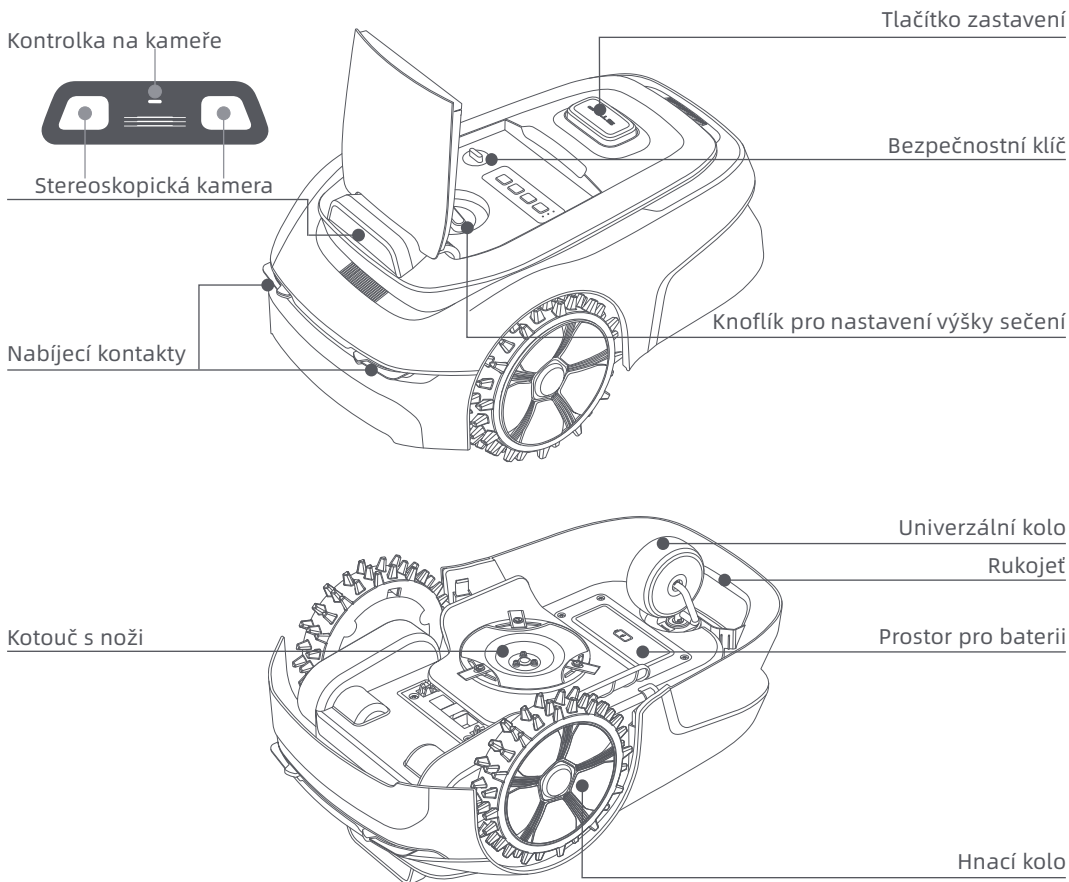
6 Náhradní nože a šrouby × 9

7 Návod k obsluze

8 Hadřík nepouštějící vlákna

9 Stručná příručka

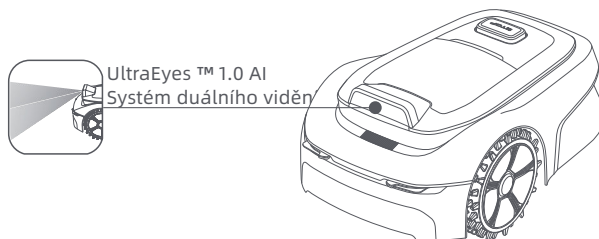
2.2 Přehled výrobku



2.3 Systém duálního vidění UltraEyes™ 1.0 AI

UltraEyes™ 1.0 je jádrem řady ViAX - průkopnické inovace, která nově definuje chytrou péči o trávník pomocí systému duálního vidění podporovaného AI. Tato špičková technologie umožňuje řadě ViAX, aby se orientovala ve vašem terénu s bezkonkurenční jasností a přesností.

Jevybavena duálními Ultra-HDR AI kamerami a algoritmy AI a přesně rozlišuje mezi travnatými plochami a plochami bez trávy, přičemž zároveň identifikuje různé objekty na zahradě. Díky pokročilému zpracování vizuálních dat a inteligentnímu rozhodování zajišťuje vnímání a určení polohy na úrovni milimetrů a skutečně komplexně rozumí vaší zahradě.



2.4 Snímač

Název	Popis
Stereoskopická kamera	Zajišťuje určení polohy a detekuje překážky, hranice trávníku a přítomnost lidí. Zorný úhel: 110° (horizontálně), 75° (vertikálně), 120° (úhlopříčně) Rozlišení: 2 MP

3 Instalace

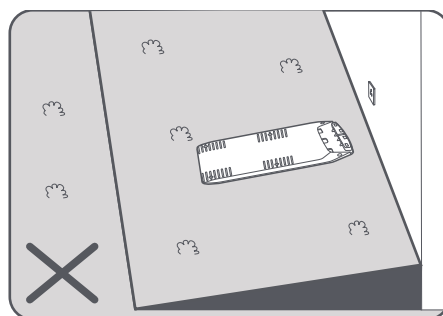
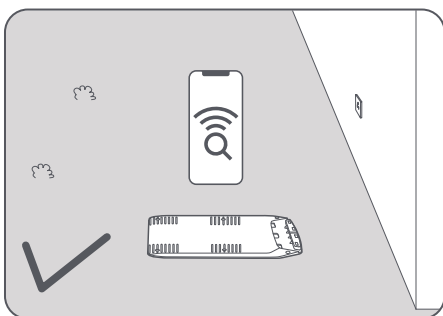
3.1 Vyberte vhodné místo

- Umístěte nabíjecí stanici na rovný povrch poblíž okraje trávníku a elektrické zásuvky. Umístěte ji do oblasti se silným signálem Wi-Fi.

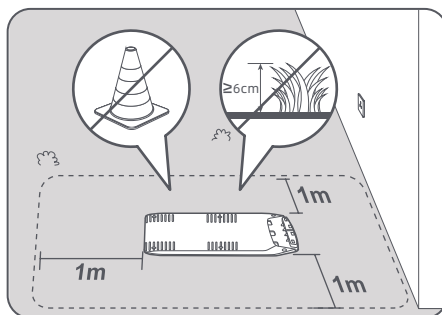
Poznámka: Pomocí svého mobilního zařízení zkontrolujte sílu signálu Wi-Fi v dané lokalitě. Silný signál Wi-Fi zajišťuje stabilní připojení mezi robotem a aplikací.

Důležité

- Ujistěte se, že je půda dostatečně měkká, aby umožnila instalaci uzemňovacího šroubu.
- Umístěte nabíjecí stanici na rovný terén. Jakýkoliv vah může způsobit, že se robot může posunout dozadu a ztratí kontakt.

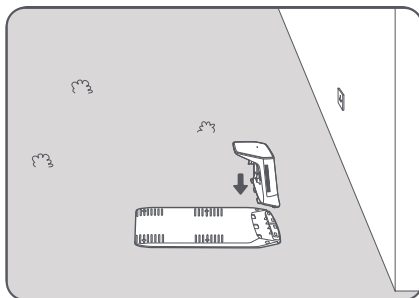


- Vlevo, vpravo a před nabíjecí stanicí udržujte alespoň 1 m volného prostoru bez překážek. Ujistěte se, že tráva v okolí místa je kratší než 6 cm. Pokud je tráva vyšší, nejprve ji posekejte ruční sekačkou. Vysoká tráva může ztížit návrat robota k nabíjecí stanici.

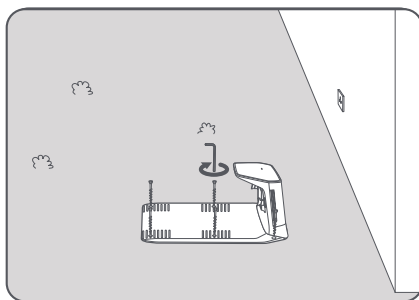


3.2 Instalace nabíjecí stanice

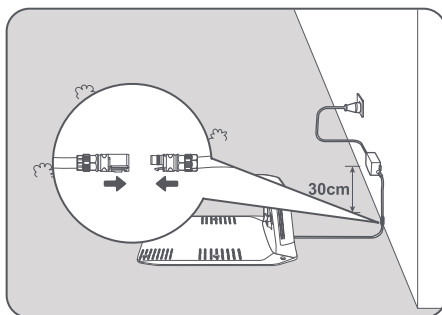
- 1 Vložte nabíjecí věž do základní desky, dokud neuslyšíte cvaknutí.



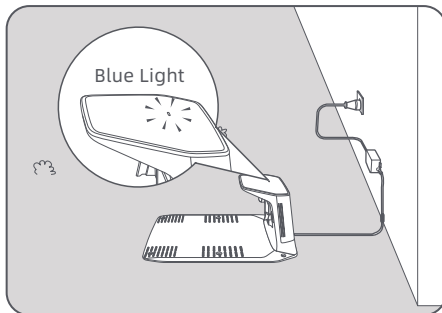
- 2 Základní desku připevněte k zemi pomocí dodaných uzemňovacích šroubů a imbusového klíče.



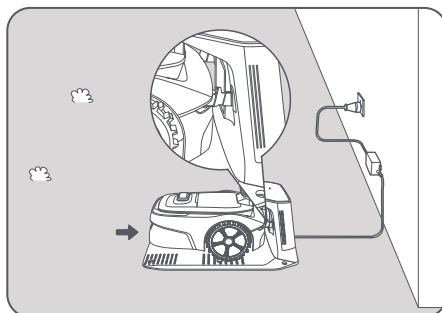
- 3 Připojte napájení k prodlužovacímu kabelu a poté k elektrické zásuvce. Udržujte napájení alespoň 30 cm nad zemí.



Poznámka: Kontrolka LED na nabíjecí stanici bude při napájení trvale modře svítit.

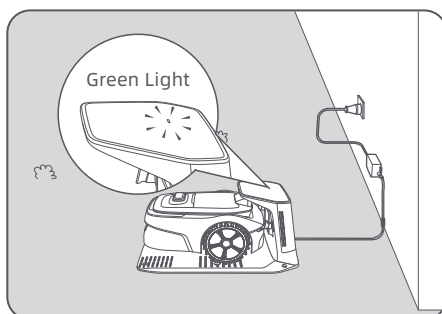


- 4 Umístěte robota do nabíjecí stanice, aby se nabíjel. Ujistěte se, že jsou nabíjecí kontakty na robotu a na nabíjecí stanici správně propojeny.



Poznámky

- Kontrolka na nabíjecí stanici bude blikat zeleně, když se robot v nabíjecí stanici úspěšně nabíjí.



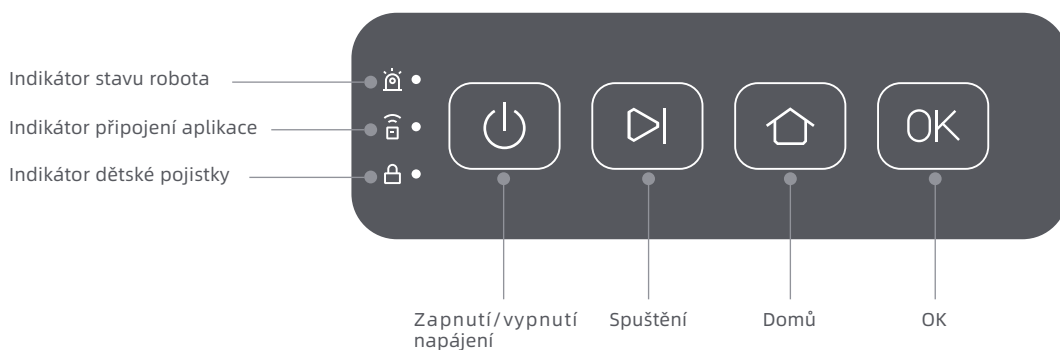
- Pokud chcete pro větší ochranu přidat garáž, použijte odpovídající garáž společnosti MOVA, která je k dispozici u místních prodejců nebo v online obchodech. Použití jiné garáže než od společnosti MOVA může způsobit problémy při dobíjení.

Kontrolka LED na nabíjecí stanici

Barva světla kontrolky LED	Význam
Blikající/nepřerušovaná červená	1. Vyskytl se problém s nabíjecí stanicí (například problém s nabíjecím proudem nebo napětím). 2. Robot se dokuje v nabíjecí stanici, ale nabíjení je abnormální (například nabíjecí kontakty mají zkrat).
Nepřerušovaná modrá	Nabíjecí stanice má napájení. Robot není v nabíjecí stanici.
Blikající zelená	Robot se nabíjí v nabíjecí stanici.
Nepřerušovaná zelená	Robot je dokován v nabíjecí stanici a je buď: 1. Plně nabitý, nebo 2. Nabíjení není aktivní, protože aktuální čas je mimo určené období nabíjení.

4 Příprava před prvním použitím

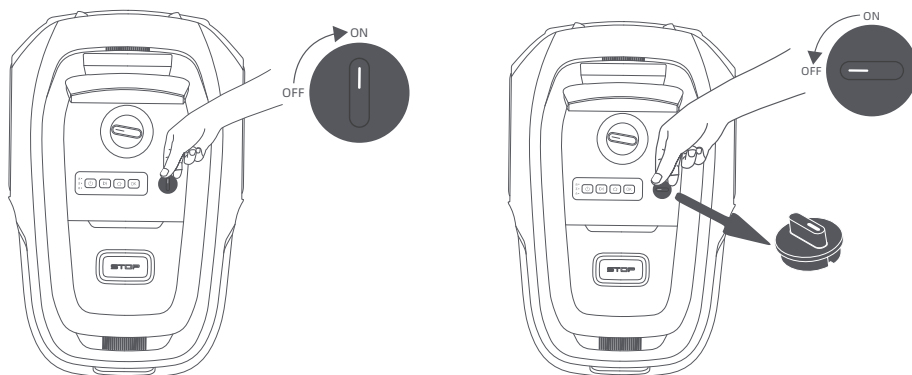
4.1 Seznámení s ovládacím panelem



Ovládání




Tlačítko	Funkce
Napájení	Chcete-li robota zapnout, vložte bezpečnostní klíč a otočte jej do polohy ZAPNUTO. Stisknutím a podržením tlačítka po dobu 2 sekund robota zapnete.
	Chcete-li robota vypnout, ujistěte se, že je mimo nabíjecí stanici, stiskněte a podržte tlačítko po dobu 2 sekund a otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO.
Spuštění	Chcete-li spustit sečení po celé ploše nebo obnovit pozastavené úkoly, stiskněte tlačítko a poté do 5 sekund stiskněte tlačítko OK.
Domů	Chcete-li poslat robota zpět do nabíjecí stanice k nabíjení, stiskněte tlačítko , poté do 5 sekund stiskněte tlačítko OK.
OK	Chcete-li deaktivovat bezpečnostní zámek a povolit ovládání pomocí aplikace, stiskněte dvakrát tlačítko OK.
	Chcete-li povolit režim párování Bluetooth, stiskněte a podržte tlačítko OK po dobu 3 sekund.
Spuštění + OK	Chcete-li resetovat robota do továrního nastavení, stiskněte a podržte tlačítko a tlačítko OK současně po dobu 3 sekund.
Zastavení	Stisknutím tlačítka Zastavení zastavíte robota a aktivujete bezpečnostní zámek. Ovládání pomocí aplikace bude zakázáno. Dvojitým stisknutím tlačítka OK bezpečnostní zámek deaktivujete.
Spuštění + Domů	Chcete-li vypnout dětskou pojistku, stiskněte současně obě tlačítka a . Robot oznámí: „Dětská pojistka je vypnutá“.

Bezpečnostní klíč



- Před zapnutím robota otočte bezpečnostní klíč do polohy ZAPNUTO.
 - Otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO; robot se automaticky vypne.
 - Bezpečnostní klíč můžete vyjmout, když je v poloze VYPNUTO. Robota nelze zapnout bez klíče.
- Poznámka: Pokud ztratíte bezpečnostní klíč, obraťte se ohledně jeho výměny na poprodejní tým.

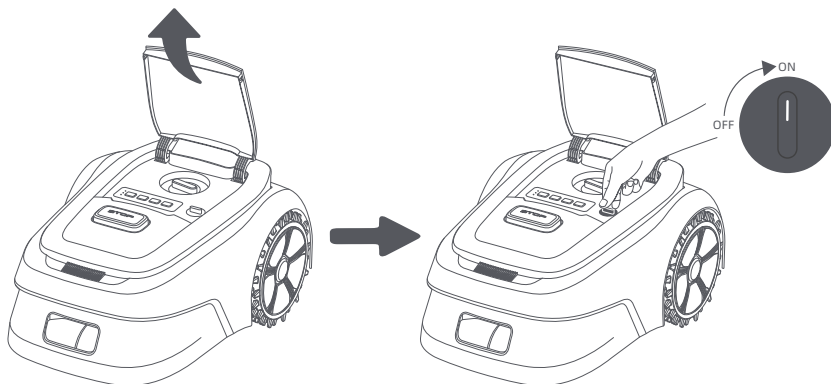
Kontrolky na ovládacím panelu


Indikátor	Barva	Význam
Stav robota  •	Blikající zelená	Robot se nabíjí v nabíjecí stanici.
	Nepřerušovaná zelená	Baterie je plně nabitá.
	Nepřerušovaná červená	1. Došlo k chybě. 2. Nouzové tlačítko zastavení je stisknuto.
	Blikající modrá	1. Robot provádí úkol nebo je pozastaven. 2. Robot se inicializuje po zapnutí napájení.
	Nepřerušovaná modrá	Robot je v pohotovostním režimu.
Připojení aplikace  •	Nepřerušovaná modrá	Robot je připojen k aplikaci.
	Blikající modrá	Robot se připojuje k aplikaci.
Dětská pojistka  •	Nepřerušovaná modrá	Ovládací panel je uzamčen prostřednictvím aplikace. (V aplikaci můžete povolit funkci Dětská pojistka.)

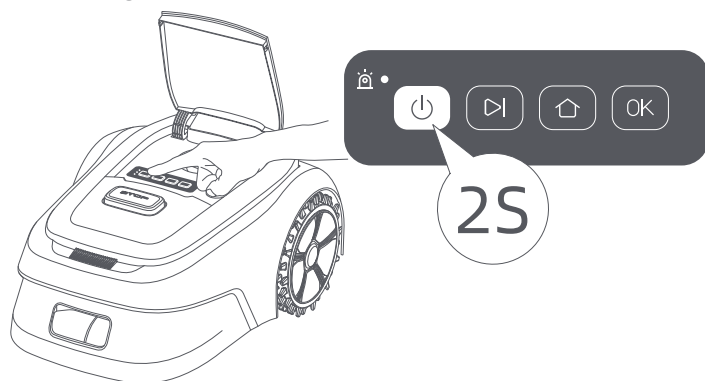
4.2 Počáteční nastavení

Před prvním zapnutím robota je třeba provést několik základních nastavení, než bude robot připraven k zahájení práce.



1 Otevřete horní kryt a poté otočte bezpečnostní klíč do polohy ZAPNUTO.



2 Stiskněte a podržte tlačítko  na ovládacím panelu po dobu 2 sekund, čímž robota zapnete.



Poznámky

- Po zapnutí napájení robot zahájí inicializaci, což je indikováno blikající modrou kontrolkou stavu  • na ovládacím panelu. Když se přehraje úvodní zvuk a kontrolka stavu se  • rozsvítí nepřerušovaně modře, je proces inicializace dokončen.
- Robot se automaticky zapne, když se připojí k nabíjecí stanici.

Důležité: Chcete-li robota zapnout, ujistěte se, že je bezpečnostní klíč nainstalován a nastaven do polohy ZAPNUTO. Pokud ne, robota nelze zapnout.

3 Připojení robota k internetu

Aplikaci MOVAhome stáhnete do svého mobilního zařízení naskenováním QR kódu. Po instalaci si vytvořte účet a přihlaste se.



Aplikaci MOVAhome si také můžete stáhnout z obchodu App Store nebo Google Play.





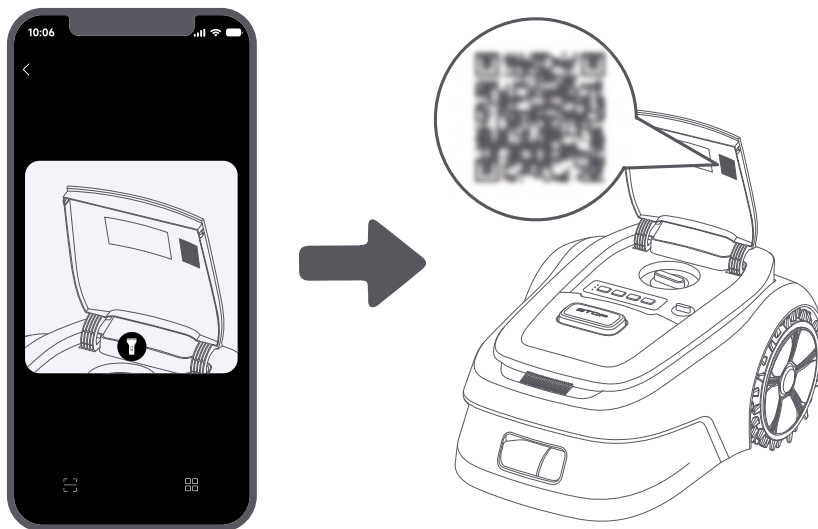
Před nastavením sítě:

- Ujistěte se, že robot i vaše mobilní zařízení jsou v dosahu stejné sítě Wi-Fi.
- Ujistěte se, že je vaše mobilní zařízení ve vzdálenosti do 10 m od robota.
- Na svém mobilním zařízení povolte funkci Bluetooth.

1. Otevřete aplikaci MOVAhome.

2. Můžete se připojit pomocí jedné z následujících metod:

a. Naskenujte QR kód: Přejděte do nabídky  Zařízení a klepněte na možnost  Naskenujte QR kód pro připojení. Pro připojení naskenujte QR kód umístěný uvnitř vrchního krytu robota.




b. Ruční přidání: Přejděte do nabídky  Zařízení a klepněte na možnost  Přidat. Poté vyberte model svého robota pro připojení.

3. Postupujte podle pokynů v aplikaci a dokončete připojení k síti Wi-Fi.

Důležité


- Použijte jednopásmovou síť o frekvenci 2,4 GHz nebo dvoupásmovou síť o frekvencích 2,4/5 GHz.
- Ujistěte se, že vaše síť Wi-Fi nemá bránu firewall a není šifrována. Jinak může nastavení sítě selhat.

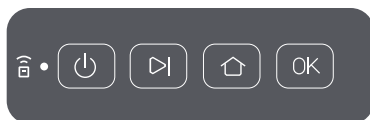
4. Stiskněte a podržte tlačítko OK na ovládacím panelu po dobu 3 sekund. Robot přejde do režimu párování Bluetooth.

Poznámka: Před stisknutím tlačítka OK se ujistěte, že robot dokončil inicializaci. Inicializace je dokončena, když se přehraje úvodní zvuk a kontrolka stavu  se rozsvítí nepřerušovaně modře. Párování nemůže pokračovat, dokud inicializace není dokončena.

5. Postupujte podle pokynů v aplikaci pro dokončení párování.

Poznámky

- Kontrolka připojení aplikace  bude na ovládacím panelu zobrazovat nepřerušované modré světlo, když je robot úspěšně připojen k aplikaci.



- Pro dálkové ovládání robota bez připojení Wi-Fi si také můžete zakoupit propojovací modul.

Jak odpojit robota?

Robot je po úspěšném spárování automaticky přiřazen k účtu MOVAhome. Každé zařízení lze přiřadit pouze k jednomu účtu. Nelze jej současně přiřadit k jinému účtu.

Chcete-li robota spárovat s novým účtem, musíte ho nejprve odpojit. Postup odpojení:

1. Otevřete aplikaci MOVAhome. Přejděte do nabídky 🏠 Zařízení.
2. Vyhledejte název svého robota. Pokud máte k účtu MOVAhome připojeno více robotů, přejeďte prstem doleva nebo doprava, abyste získali přístup na stránku robota, kterého chcete upravit.
3. Vedle názvu robota klepněte na možnost ▲.
4. Vyberte možnost Odstranit.

Důležité: Jakmile bude robot odpojen, budou všechna uživatelská data z robota trvale smazána ze serveru.

Jak sdílet svého robota?

1. Vedle názvu robota klepněte na možnost ▲.
2. Vyberte možnost Sdílení zařízení.

Poznámka: Přístup uživatelů k určitým funkcím můžete spravovat v nabídce Nastavení > Sdílení zařízení.

Jak se odhlásit ze svého účtu MOVAhome nebo jej odstranit?

1. Přejděte do nabídky 👤 Já > Účet.
2. Vyberte možnost Odhlásit se nebo Odstranit účet.

Jak resetovat svého robota?

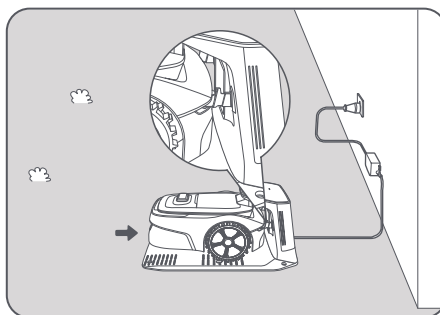
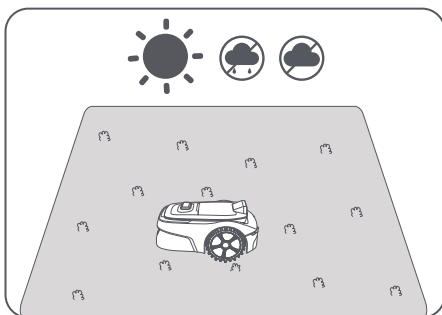
Chcete-li robota resetovat do továrního nastavení, stiskněte a podržte současně tlačítka ▶ a OK po dobu 3 sekund.

Důležité: Všechna data uložená v robotu budou trvale smazána.

5 Zmapujte svou zahradu

Před mapováním se ujistěte o následujícím:

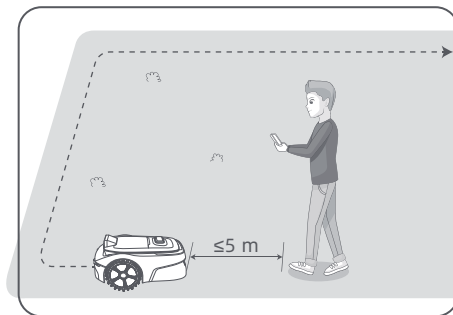
- Úroveň baterie robota je vyšší než 50 %.
- Počasí je jasné a suché, s dostatkem světla.
- Přední kamera robota je čistá a nezablokovaná.
- Robot se správně připojí k nabíjecí stanici.



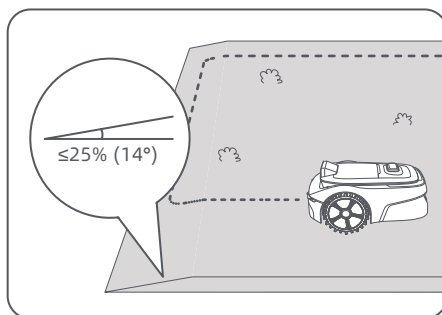
Důležité

- Při vytváření hranice nepohybuje robotem ručně, protože by to mohlo způsobit selhání mapování.
- Když začíná mapování, nedokujte robota na dálku do nabíjecí stanice, dokud není proces mapování dokončen. Jinak může být přední kamera zablokována, což může způsobit selhání mapování.

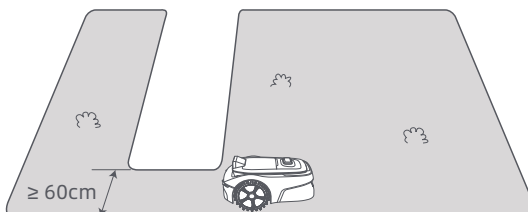
- Během mapování chodte za robotem ve vzdálenosti do 5 m.



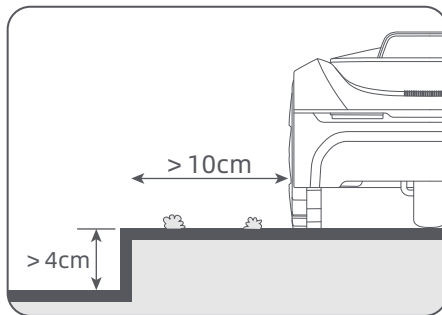
- Robot zvládne svahy se sklonem až 40 % (22°). Pro lepší výsledky sečení se však doporučuje udržovat svahy pracovních ploch pod 25 % (14°).



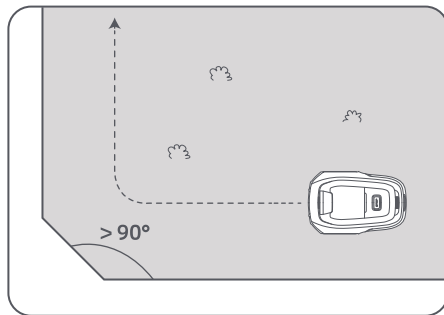
- Oblasti užší než 60 cm nastavte jako cesty, aby jimi robot mohl projet. (viz část 5.4: *Nastavit trasu*).



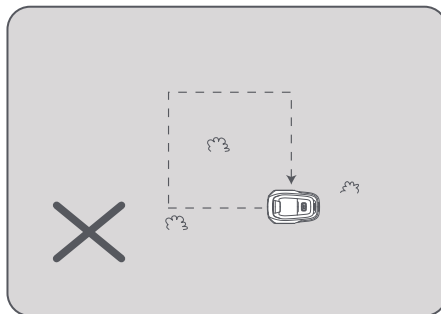
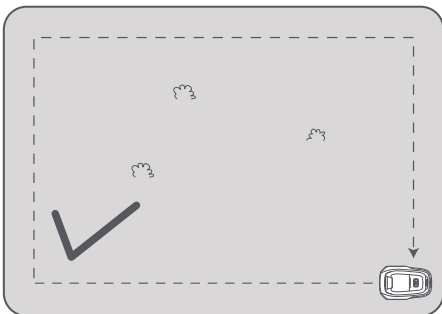
- Pokud je okraj trávníku o více než 4 cm vyšší než okolní povrch nebo má strmý svah, udržujte robota během mapování alespoň 10 cm od okraje. Pokud je okraj zarovnaný s okolním terénem, může ho robot pro optimální sečení okrajů překročit.



- Ujistěte se, že úhly otáčení jsou větší než 90°. Úhly menší než 90° mohou ztížit robotu dosažení čistého sečení.

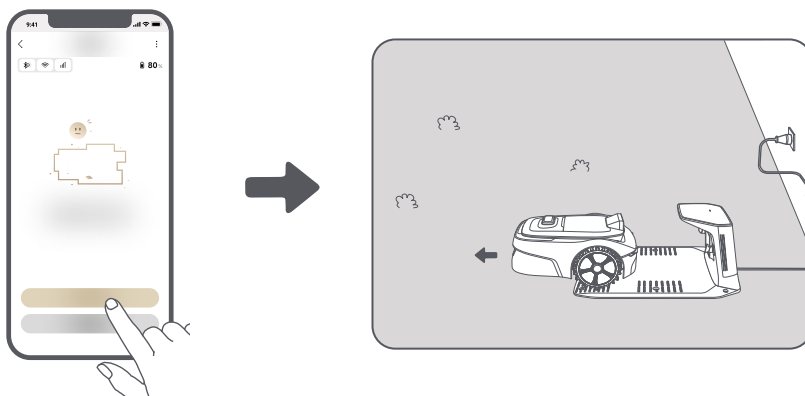


- Pro správné zmapování hranic trávníku nechte robota vždy sledovat vnější okraj trávníku. Nevytvářejte zóny uprostřed otevřené travnaté plochy, protože by to mohlo vést k chybám při určování polohy.

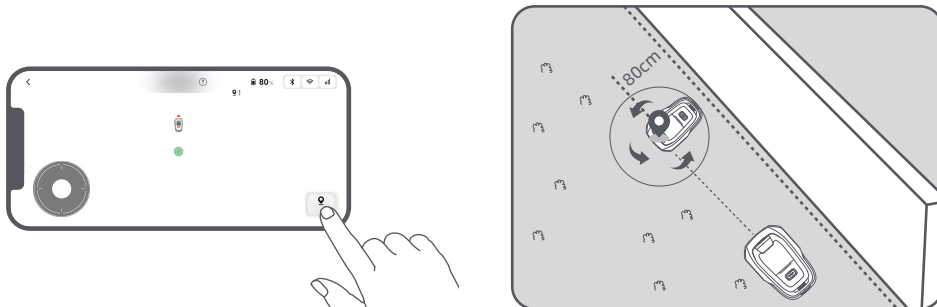


5.1 Vytvoření virtuální hranice

- 1 Klepněte na Spustit mapování přes aplikaci a robot zkontroluje svůj stav a provede kalibraci. Automaticky opustí nabíjecí stanici, aby provedl kalibrování. Buďte opatrní.



2 Pomocí dálkového ovladače navedte robota na okraj vašeho trávníku. Pokud je obvod zvýšený nebo má strmý svah, ujistěte se, že ponecháte 80 cm volného prostoru, aby byl prostor pro kalibrování otáčení. Potom klepnutím na tlačítko Nastavit výchozí bod určete výchozí bod hranice. Robot se otočí na místě, aby zkalibroval svou polohu.



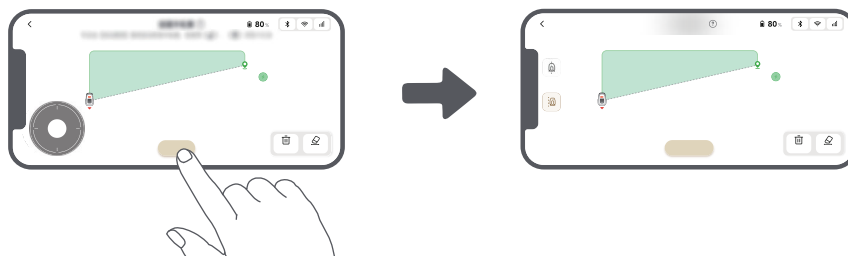
3 Dálkově navedte robota, aby se pohyboval po obvodu vašeho trávníku a zmapoval pracovní oblast.

Automatické rozpoznání hranic

Robot s podporou pokročilého algoritmu umělé inteligence využívá svou přední kameru k rozlišení travnatých a netravnatých oblastí za vhodných podmínek a automaticky mapuje obvod trávníku, aniž by bylo třeba ruční navádění.

Po dálkovém navedení robota na okraj trávníku a po nastavení výchozího bodu můžete použít režim Automatické rozpoznání hranic. Můžete si zvolit, zda má robot překročit hranici pro čistší sečení okrajů, nebo zůstat u ní, aby nedošlo k uvíznutí.

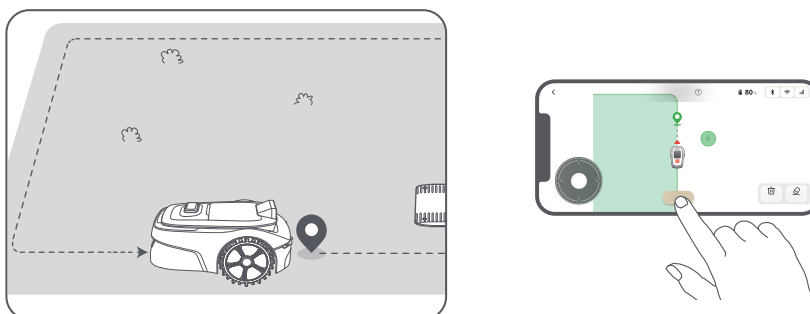
Během tohoto procesu doporučujeme robota sledovat. Pokud robot nedokáže přesně rozpoznat hranice, můžete režim Automatické rozpoznání hranic kdykoli opustit a přepnout na dálkové ovládání.




Důležité: Automatické rozpoznání hranic funguje nejlépe na jasně vymezených okrajích trávníku. Nejasné hranice nemusí být úspěšně rozpoznány.

4 Když se robot vrátí do vzdálenosti 1 m od výchozího bodu, můžete klepnout na Uzavřít hranici a hranice bude automaticky dokončena. Pokud je obvod zvýšený nebo má strmý svah, ujistěte se, že ponecháte 80 cm volného prostoru, aby byl prostor pro kalibrování otáčení.

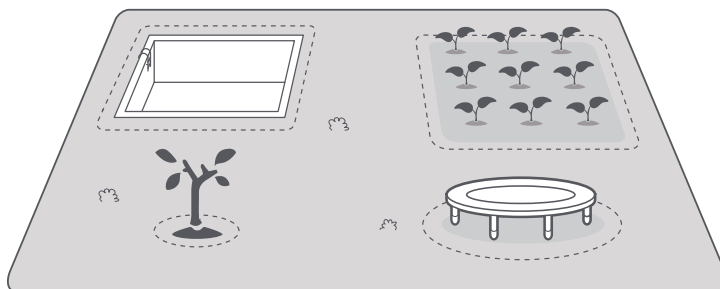
Poznámka: Pokud se hranice nepodaří uzavřít nebo se objeví chyba, na dálku navedte robota krátce vpřed podél okraje a poté zkuste hranici znovu uzavřít.



5.2 Nastavení zakázaných zón


Ačkoli robot dokáže automaticky vyhýbat překážkám, je stále nutné nastavit oblasti s rizikem pádu, jako jsou bazény a pískoviště, jako zakázané zóny. Objekty, které chcete chránit (například záhon, trampolínu, zeleninovou zahrádku nebo odkrytý kořen stromu), nastavte jako zakázané zóny. V aplikaci můžete klepnout na možnost Nastavit zakázanou zónu a pokračovat ve vytváření zakázaných zón. Alternativně můžete přejít na  > Úprava mapy a po dokončení mapy vytvořit nebo smazat zakázané zóny.

Poznámka: Oblasti, které často navštěvují zvířata, lze označit jako „Zóna s aktivními zvířaty“, aby do nich robot nevjížděl a byla zajištěna jejich bezpečnost.



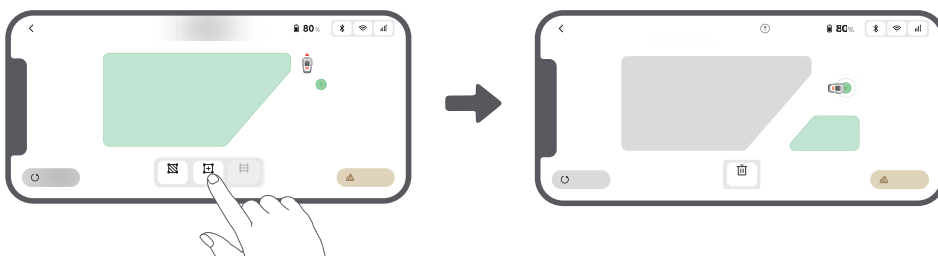
5.3 Vytvořte více zón a rozšiřte stávající zóny

• Vytvoření dalších zón


Pokud je váš trávník oddělen silnicemi nebo máte několik izolovaných trávníků, můžete v aplikaci klepnout na možnost Nastavit zónu a pokračovat ve vytváření pracovních oblastí. Po dokončení mapy můžete také přidávat, odstraňovat nebo upravovat zóny v nabídce  > Úprava mapy.

Poznámka: Pokud má vaše zahrada kamenné cesty, označte je jako samostatné zóny. Poté nakreslete propojovací trasy, aby se robot mohl pohybovat mezi zónami.

Důležité: Pro správné zmapování hranic trávníku nechte robota vždy sledovat vnější okraj trávníku. Nevytvářejte zóny uprostřed otevřené travnaté plochy, protože by to mohlo vést k chybám při určování polohy.



• Rozšíření stávajících zón

Chcete-li rozšířit existující zónu, klepněte v aplikaci na možnost Nastavit zónu a vytvořte oblast, kterou chcete zahrnout. Pokud se obě oblasti překrývají, budou automaticky sloučeny. Alternativně můžete po dokončení mapování přejít do nabídky  > Úprava mapy > Nastavit zónu a rozšířit stávající zónu.

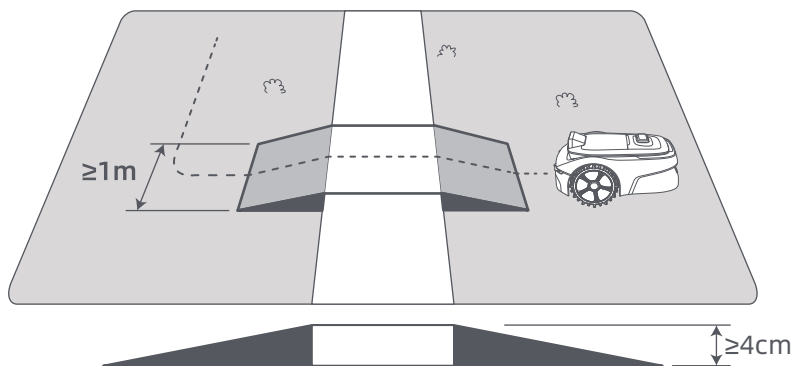


5.4 Nastavení trasy

Pro izolované zóny vytvořte trasu, která je propojí. Izolované zóny bez trasy budou pro robota nepřístupné.

Poznámka: Ve výchozím nastavení se robot pohybuje pouze po trase, aniž by sekal trávu.

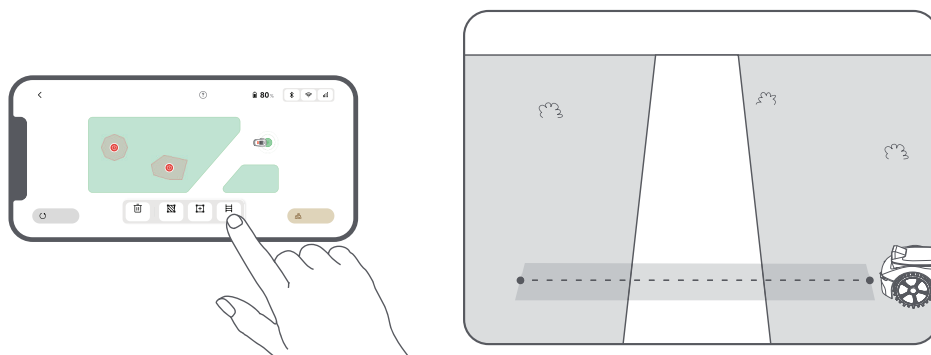
Důležité: Pokud je váš trávník rozdělen průchody vyššími než 4 cm, umístěte předmět se sklonem odpovídajícím výšce průchodu (například rampu).



- Postup propojení dvou izolovaných pracovních zón

U izolovaných oblastí vytvořte trasu, která je propojí, jinak budou pro robota nedostupné. Trasu vytvořte klepnutím na možnost Nastavit trasu.

Důležité: Ujistěte se, že trasa začíná a končí na travnatých plochách v rámci pracovní oblasti. Žádný z koncových bodů neumísťujte na povrchy bez trávy.



- Připojení pracovní oblasti a nabíjecí stanice

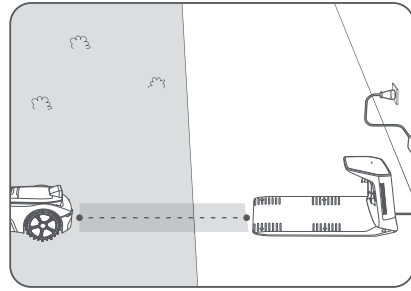
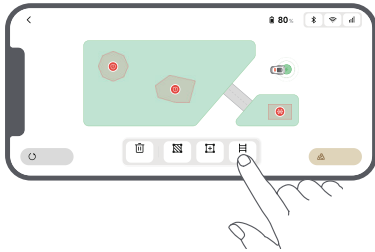
Pokud vaše nabíjecí stanice není v pracovní oblasti, měla by být vytvořena trasa, která ji propojí s pracovní oblastí. Klepnutím na možnost Nastavit trasu vytvořte trasu, která umožní návrat robota do nabíjecí stanice.

Důležité

- Ujistěte se, že jeden konec trasy je na travnatém povrchu v pracovní oblasti, a druhý je přímo před nabíjecí stanicí.

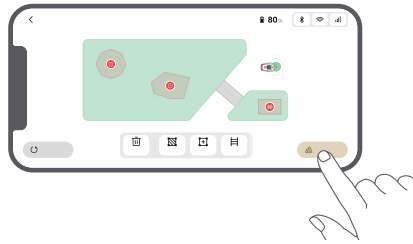
Doporučujeme zarovnat trasu s nabíjecí stanicí.

- Při vytváření tras k propojení pracovní oblasti a nabíjecí stanice nedokujte robota do nabíjecí stanice na dálku. Jinak může být přední kamera zablokována, což může způsobit selhání mapování.



5.5 Dokončení mapy

Po dokončení pracovních oblastí, tras a zakázaných zón klepněte na možnost Dokončit mapu.



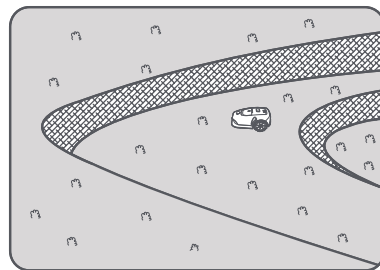
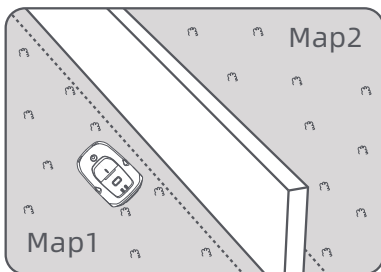
5.6 Přidání druhé mapy

Funkce duální mapy

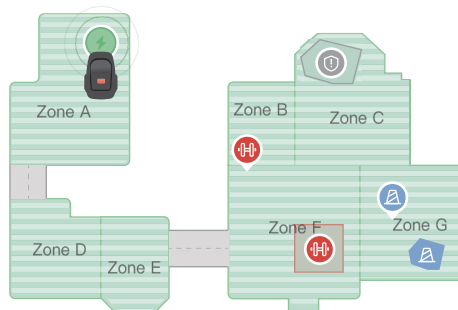
Funkce Duální mapa je navržena pro situace, kdy robot nemůže autonomně přejet mezi oddělenými trávnicími nebo když je potřeba více map.

Možná budete muset vytvořit druhou mapu, pokud:

- Vaše přední a zadní trávnicími nelze propojit.
- Mezi plochami trávnicími je výrazný výškový rozdíl.
- Máte více pozemků, ale jen jednoho robota.
- Vaše plocha trávnicími je příliš velká pro jednu mapu.



Poznámka: Pokud jsou vaše trávnicími propojené a v rámci kapacity robota, použijte raději vícezónové nastavení.



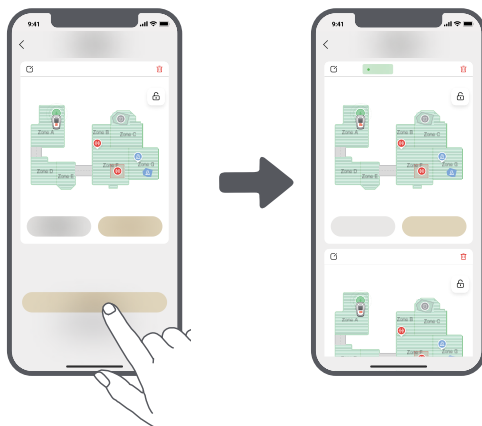
Před zmapováním druhého trávniku mějte na paměti následující:

- Vždy spusťte funkci Spustit mapování z nabíjecí stanice pro obě mapy.
- Druhá nabíjecí stanice (volitelná):
 - Pokud jste zakoupili druhou nabíjecí stanici, nainstalujte ji na druhý trávník.
 - Pokud ne, ručně přesuňte robota a jeho nabíjecí stanici tak, aby bylo možné spustit mapování druhého trávniku.

Zmapování druhého trávniku

Po dokončení první mapy klepněte na možnost Přidat mapu a pokračujte ve vytváření druhé mapy. Alternativně můžete po dokončení mapování přejít do nabídky  > Úprava mapy a klepnout na možnost Přidat mapu.

Po dokončení druhé mapy můžete mezi mapami přepínat přes možnost  > Úprava mapy.




6 Provoz

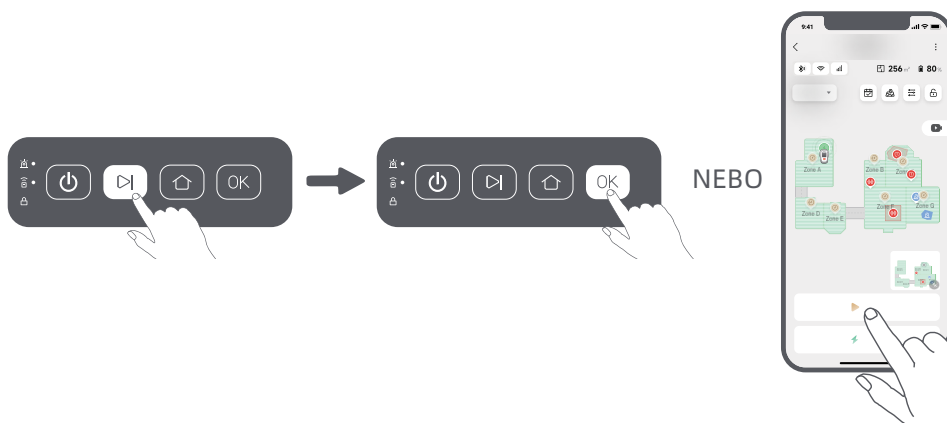
6.1 První spuštění sečení

Tipy před sečením:

- Použijte ruční sekačku na trávu a posekejte ji na výšku nepřesahující 10 cm.
- Odstraňte z trávniku překážky včetně nečistot, hromádek listí, hraček, drátů a kamenů. Když robot seče, ujistěte se, že na trávniku nejsou žádné děti ani domácí zvířata.
- Vyrovnajte jakékoli prohlubně na trávniku.
- Předvolby sečení nastavte v aplikaci předem (například účinnost sečení).



1. Otevřete vrchní kryt pro přístup k ovládacímu panelu.
2. Otáčením knoflíku na robotu nastavte výšku sečení (20 mm až 60 mm).
3. Stiskněte tlačítko , potom během 5 sekund stiskněte tlačítko OK. Robot opustí nabíjecí stanici a zahájí sečení po celé ploše. Můžete také v aplikaci klepnout na možnost Spuštění, čímž spustíte sečení.



4. Zavřete vrchní kryt.

Poznámka: Před zahájením sečení se ujistěte, že je počasí jasné a suché a že je dostatečné osvětlení.

6.2 Sečení s využitím duálních map

- S jednou nabíjecí stanicí:

1. Vždy umístěte nabíjecí stanici přesně tam, kde byla během mapování. Manuálně přesuňte robota na mapu, kterou chcete sekat.
 2. Před zahájením sečení vyberte v aplikaci správnou mapu, aby byl zajištěn správný provoz.
- Poznámka: Po přepnutí mapy budou použity plány a nastavení sečení aktuální mapy.

Jak řešit nízký stav nabití baterie nebo problémy s nabíjením?

Pokud ručně nepřesunete nabíjecí stanici spolu s robotem na druhou mapu, může robot vyčerpat baterii a způsobit poruchu nabíjení, protože nedokáže najít nabíjecí stanici. Chcete-li tento problém vyřešit, postupujte podle následujících kroků:

1. Ručně fyzicky přemístěte robota do oblasti, kde se na mapě nachází nabíjecí stanice, aby se dobil.
2. Po nabití vraťte robota na původní mapu. Bude automaticky pokračovat v sečení.

Důležité: Během toho neměňte mapu v aplikaci. To zajišťuje, že si robot zapamatuje svou poslední pozici a může pokračovat tam, kde přestal.

3. Tyto kroky opakujte podle potřeby, dokud nebude posekán celý trávník.

- Se dvěma nabíjecími stanicemi:

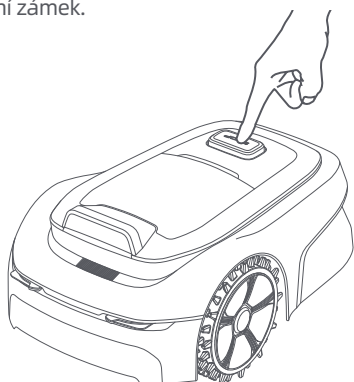
Přemístění nabíjecí stanice není nutné.

1. Manuálně přesuňte robota na mapu, kterou chcete sekat.
2. Před zahájením sečení vyberte v aplikaci správnou mapu, aby byl zajištěn správný provoz.

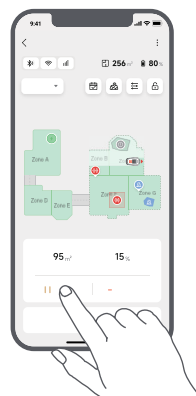
6.3 Pauza

Chcete-li pozastavit aktuální úkol sečení, můžete stisknout tlačítko Zastavení na robotu nebo v aplikaci klepnout na možnost Pauza.

Poznámka: Po stisknutí tlačítka Zastavení nelze robota spustit přímo prostřednictvím aplikace. Chcete-li obnovit ovládání pomocí aplikace, stiskněte na ovládacím panelu nejprve dvakrát tlačítko OK, čímž deaktivujete bezpečnostní zámek.

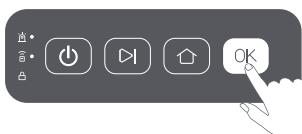


NEBO

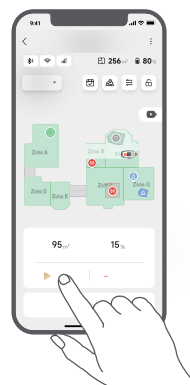


6.4 Pokračovat

Chcete-li obnovit pozastavený úkol, stiskněte tlačítko ▶, poté během 5 sekund stiskněte tlačítko OK. Můžete také v aplikaci klepnout na možnost Pokračovat a obnovit sečení.

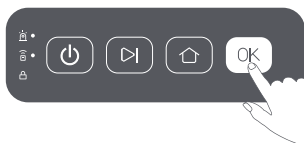


NEBO



6.5 Návrat do nabíjecí stanice

Pro zastavení sečení a odeslání robota zpět do nabíjecí stanice stiskněte tlačítko 🏠 a poté v průběhu 5 sekund stiskněte tlačítko OK na ovládacím panelu. Klepněte také v aplikaci na možnost Dobít, čímž pošlete robota zpět do nabíjecí stanice.



NEBO



7 Aplikace MOVAhome

Kde můžete prozkoumat více


Aplikace MOVAhome je více než jen dálkové ovládání. Prostřednictvím aplikace můžete dělat mnoho věcí: provádět různá nastavení na dálku, vyzkoušet různé režimy sečení, volně upravovat mapu a nastavovat plány sečení.

7.1 Režimy sečení

Robot nabízí různé režimy sečení. Mezi režimy můžete přepínat prostřednictvím aplikace, včetně sečení po celé ploše, sečení zón, sečení okrajů, bodového sečení a manuálního režimu.




7.2 Tvary sečení

Přizpůsobte svůj trávník v aplikaci přidáním tvarů pomocí možnosti  > Úprava mapy > Tvary. Definované tvary budou ve všech režimech sečení vynechány. Můžete upravit jejich pozici, velikost nebo je odstranit v nabídce Tvary.



7.3 Plán

Po dokončení prvního mapování robot automaticky vytvoří dva týdenní plány sečení, které jsou „Plán pro jaro/léto“ a „Plán pro podzim/zimu“. V aplikaci můžete klepnout na možnost , abyste provedli podrobné nastavení plánu. Díky funkci Plán můžete každodenní sečení trávy zcela svěřit robotovi. Robot je třeba pouze pravidelně udržovat.




Poznámka: Pokud se obáváte, že by vás robot nebo vaše sousedy mohl rušit, když pracuje autonomně v určitých hodinách, můžete přejít na Nastavení > Nerušit a nastavit čas funkce Nerušit v aplikaci.



Plány s využitím duálních map

Protože každá mapa má svůj vlastní plán, pečlivě naplánujte a nastavte úkoly v každém plánu, aby nedocházelo k překryvům nebo konfliktům. To zajišťuje, že robot funguje efektivně a je k dispozici podle potřeby pro každou mapu.

7.4 Dětská pojistka

Pokud se obáváte, že děti mohou ovládat robota, přejděte v aplikaci do nabídky Nastavení a aktivujte funkci Dětská pojistka. Alternativně můžete na stránce sečení klepnout na možnost . Po povolení této funkce bude ovládací panel uzamčen. Chcete-li ji deaktivovat, stiskněte na ovládacím panelu současně  a .



7.5 Ochrana proti dešti

Pokud máte obavy, že nepříznivé povětrnostní podmínky mohou ovlivnit sečení, můžete povolit funkci Ochrana proti dešti v nabídce Nastavení aplikace. Když je tato funkce zapnuta, robot při očekávaném dešti automaticky pozastaví sečení a vrátí se do nabíjecí stanice. V aplikaci můžete nastavit dobu prodlevy po dešti.

Poznámka: Sečení mokré trávy může poškodit váš trávník. Doporučujeme nastavit dobu prodlevy po dešti, aby robot zůstal v nabíjecí stanici určitou dobu poté, co déšť ustane, což umožní trávě před opětovným sečením zcela vyschnout.



7.6 Ochrana proti mrazu

Pokud teplota klesne pod 6 °C, sečení může trávník trvale poškodit. Baterie se z bezpečnostních důvodů nebude nabíjet. Aby se tomu zabránilo, můžete povolit funkci Ochrana proti mrazu v nabídce Nastavení aplikace. Tato možnost automaticky pozastaví sečení a pošle robota zpět do nabíjecí stanice, když teplota klesne pod 6 °C. Robot obnoví sečení, jakmile teplota stoupne nad 11 °C.



7.7 Bezpečnostní funkce

Robot podporuje více funkcí ochrany proti krádeži, které zajišťují bezpečný provoz a chrání před neoprávněným použitím. Navíc může stereoskopická kamera detekovat přítomnost osob, díky čemuž je robot účinným strážcem zahrady.



7.7.1 Upozornění při zvednutí

Po aktivaci této funkce se při zvednutí robota okamžitě spustí alarm a robot se zamkne. Chcete-li obnovit ovládání pomocí aplikace, stiskněte na ovládacím panelu nejprve dvakrát tlačítko OK, čímž deaktivujete bezpečnostní zámek.



7.7.2 Upozornění při opuštění mapy

Po povolení této funkce bude robot uzamčen a alarm se okamžitě spustí, pokud se nachází mimo mapu. (Tato funkce vyžaduje instalaci propojovacího modulu.)



7.7.3 Poloha v reálném čase

Díky propojovacímu modulu můžete zobrazit aktuální polohu robota v Google Maps.




7.7.4 Upozornění na detekci přítomnosti osoby

Po zapnutí vás robot upozorní při zjištění přítomnosti člověka.




7.7.5 Strážce zahrady

Klepnutím na možnost  zobrazíte živý videozáznam z přední kamery robota, což vám umožní sledovat vaši zahradu kdykoli a kdekoli.



7.7.6 Hlídka

Když je robot v pohotovostním režimu, můžete jej pomocí aplikace poslat na hlídku do konkrétních hranic nebo míst ve vaší zahradě. Chcete-li získat přístup k této funkci, přejděte do nabídky  > Hlídka.



Kontrolka na přední kameře

Barva světla kontrolky LED	Význam
Blikající zelená	1. Živý videozáznam z přední kamery se přenáší do aplikace. 2. Robot je v režimu Hlídka.

7.8 Vlastní období nabíjení

Chcete-li přizpůsobit období nabíjení robota na konkrétní hodiny, můžete zapnout možnost Vlastní období nabíjení pomocí nabídky Nastavení > Nabíjení v aplikaci. Po povolení robot udržuje bezpečnou úroveň baterie v klidu a plné nabíjení probíhá pouze v určeném období.



Poznámka: Vývojovými MOVA bude průběžně provádět OTA (bezdrátově) aktualizace a údržbu firmwaru a aplikace. Zkontrolujte oznámení o aktualizacích nebo povolte funkci Automatická aktualizace, abyste udrželi firmware a aplikaci aktuální a mohli využívat další funkce.

8 Údržba

Pro lepší výkon a životnost robota jej pravidelně čistěte a vyměňujte opotřebované díly podle níže uvedené frekvence:

Součást	Frekvence výměny
Nože	Každých 6-8 týdnů nebo dříve

Poznámky

- Zbývající životnost nožů můžete zkontrolovat tak, že v aplikaci přejdete do nabídky Nastavení > Spotřební materiál a údržba . Po výměně jakéhokoliv spotřebního materiálu podle výzvy přejděte na stránku s podrobnostmi o spotřebním materiálu a klepněte na možnost Vyměnil/a jsem to, tím se časovač resetuje.
- Pokud máte na zahradě vyhrazené oblasti pro pravidelné čištění a servis robota, můžete na mapě nastavit místa údržby tak, že přejdete do nabídky Nastavení > Přejít na místo údržby > Upravit bod. Jakmile jsou nastavena místa údržby, můžete jednoduše klepnout na Spustit a nasměrovat robota na určená místa pro snadnou údržbu.

8.1 Čištění

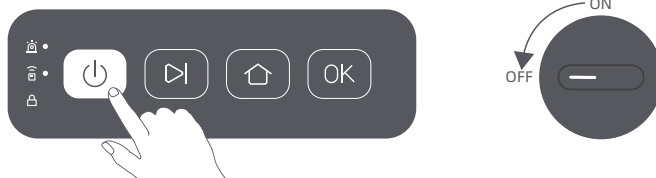
Robota pravidelně čistěte, aby se zabránilo hromadění trávy a nečistot, které by mohly ucpat kotouč s noži a hnací kola, což by mohlo ovlivnit jeho výkon při sečení, dokování a pohybu. Doporučujeme používat čistící sadu, kterou lze zakoupit u místních prodejců nebo v online obchodech.

⚠ Varování: Před čištěním vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO. Odpojte nabíjecí stanici.

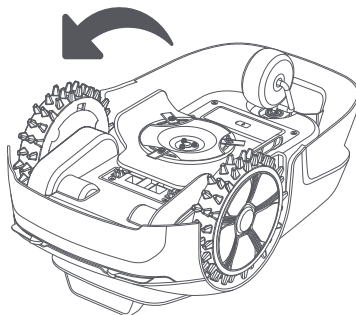
Upozornění: Při otáčení robota buďte opatrní, abyste nepoškrábali objektiv kamery.

- Kryt, podvozek a kotouč s noži:

1. Vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO.

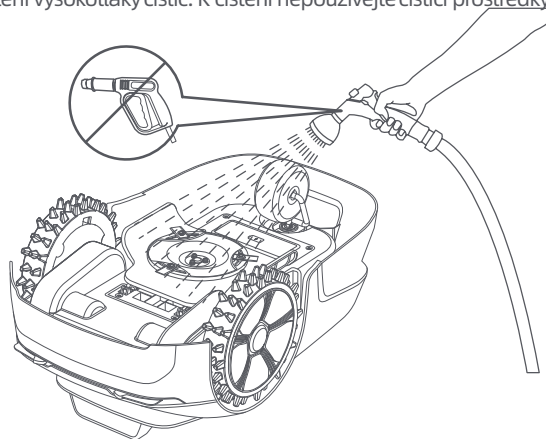


2. Položte robota na měkký povrch a otočte ho vzhůru nohama.



3. Vyčistěte kryt, kotouč s noži a podvozek hadicí.

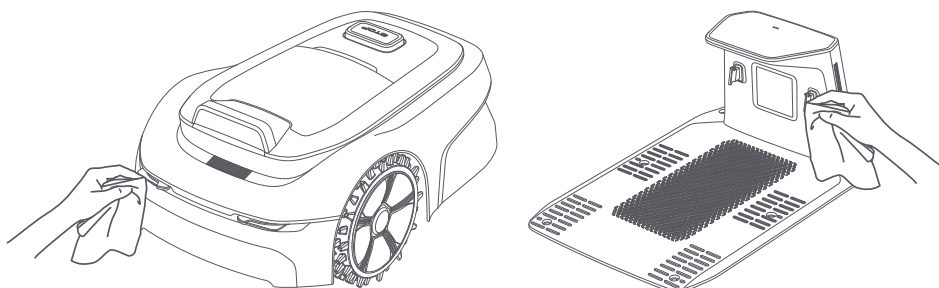
⚠ Varování: Při čištění podvozku se nedotýkejte nožů. Při čištění noste ochranné rukavice.
Upozornění: Nepoužívejte k čištění vysokotlaký čistič. K čištění nepoužívejte čisticí prostředky.



• Nabíjecí kontakty a přední kamera:

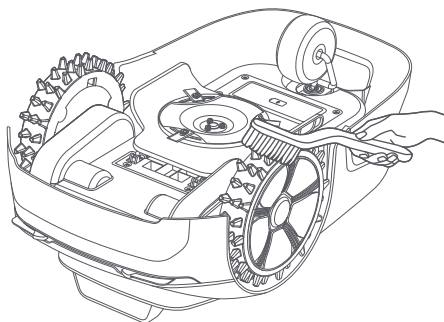
K očištění nabíjecích kontaktů na robotu i na nabíjecí stanici a také k očištění přední kamery použijte čistý hadřík. Po očištění udržujte nabíjecí kontakty a přední kameru suché.

Důležité: Pro optimální určování polohy a navigaci čistěte přední kameru jednou za dva týdny.



• Hnací kola:

Použít kartáč k odstranění bláta z kol, aby byla zajištěna dobrá přilnavost.



8.2 Výměna komponentů

• Výměna nožů

Pro zachování ostroty nožů je pravidelně vyměňujte. Nože doporučujeme vyměnit každých 6–8 týdnů nebo dříve. Používejte pouze originální nože MOVA.

⚠ VAROVÁNÍ: Vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO. Před výměnou nožů si nasadte ochranné rukavice.

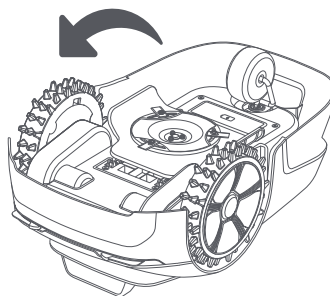
Poznámka: Vyměňte všechny tři nože současně, aby byl zajištěn vyvážený sekací systém.

Upozornění: Při otáčení robota buďte opatrní, abyste nepoškrábali objektiv kamery.

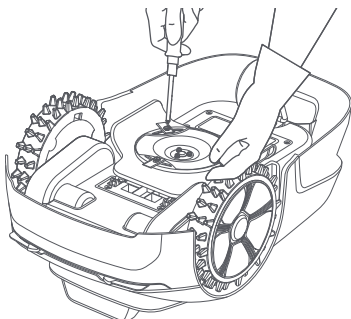
1. Vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO.



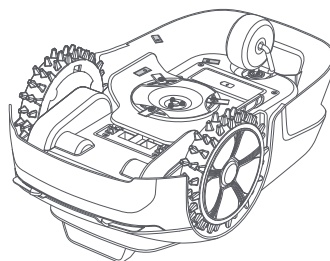
2. Položte robota na měkký povrch a otočte ho vzhůru nohama.



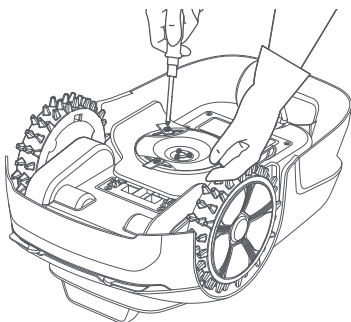
3. Povolte šrouby pomocí křížového šroubováku.



4. Odstraňte tři nože a šrouby.



5. Zarovnejte nové nože s otvory na kotouči s noži, poté je upevněte pomocí šroubů.



6. Ujistěte se, že se nože mohou volně otáčet.



9 Baterie

Pro dlouhodobé skladování nabijte robota každých 6 měsíců, aby byla baterie chráněna. Poškození baterie způsobené nadměrným vybitím není kryto omezenou zárukou. Nenabíjejte baterii při teplotě prostředí vyšší než 45 ° C nebo nižší než 6 ° C. Dlouhodobá skladovací teplota baterie by měla být v rozmezí - 10 až 35 ° C. Pro minimalizaci poškození je doporučena skladovací teplota baterie v rozmezí 0 až 25 ° C.

Poznámka: Životnost baterie robota závisí na frekvenci používání a počtu hodin provozu. Pokud je baterie poškozená nebo ji nelze nabít, nevyhazujte zastaralou nebo vadnou baterii libovolně. Dodržujte místní předpisy o recyklaci.

Režim nabíjení s nízkou spotřebou energie:

Když je aktivován režim nabíjení s nízkou spotřebou energie, budou deaktivovány funkce nesouvisející s nabíjením (sít bude vypnuta).

- Chcete-li povolit režim nabíjení s nízkou spotřebou energie, stiskněte a podržte současně tlačítko  a tlačítko  a zároveň 5krát rychle stiskněte tlačítko OK. Uslyšíte hlasovou výzvu: Režim nabíjení s nízkou spotřebou energie je zapnutý.
- Chcete-li režim nabíjení s nízkou spotřebou energie deaktivovat, restartujte robota.

10 Skladování v zimě

• Robot

1. Plně nabijte baterii. Vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO.
2. Před uskladněním robota na zimu jej důkladně vyčistěte.
3. Robota uskladněte uvnitř na suchém místě při teplotě nad 0 ° C.

• Nabíjecí stanice

Nabíjecí stanici odpojte a uskladněte ji na suchém a chladném místě, mimo přímé sluneční záření.

Poznámka: Po skladování v zimě znovu nainstalujte nabíjecí stanici a umístěte do ní robota k nabíjení. Pokud nabíjecí stanici znovu nainstalujete na jiné místo, robot automaticky aktualizuje polohu stanice, jakmile se nabije a opustí stanici. Pokud dojde k chybám polohování kvůli zásadním změnám ve vaší zahradě, doporučujeme oblast znovu namapovat.

11 Přeprava

Při přepravě na dlouhé vzdálenosti se ujistěte, že je robot vypnutý. Doporučujeme použít originální obal.

 Varování

- Před přepravou vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy VYPNUTO.
- Zvedněte robota za zadní rukojeť, kotouč s noži držte dál od těla.

12 Řešení problémů

Problém	Příčina	Řešení
Robot není připojen k aplikaci.	1. Robot není v dosahu signálu Wi-Fi ani Bluetooth. 2. Robot je vypnutý nebo se restartuje.	1. Zkontrolujte, zda robot dokončil proces zapnutí. 2. Zkontrolujte, zda směrovač funguje správně. 3. Přiblížte se k robotu, aby bylo možné navázat připojení přes Bluetooth.
Robot byl zvednut.	Kolo není na zemi.	1. Vraťte robota zpět na rovný povrch. 2. Dvojným stisknutím tlačítka OK robota odemknete. 3. Robot nemůže překročit překážky vyšší než 4 cm. Udržujte v pracovní oblasti rovný povrch.
Robot se naklonil.	Robot se nakloní o více než 37° .	1. Vraťte robota zpět na rovný povrch. 2. Dvojným stisknutím tlačítka OK robota odemknete. 3. Robot nemůže stoupat po svazích větších než 40 % (22°).
Robot uvízl.	Robot uvízl a nedokáže se dostat ven.	1. Odstraňte okolní překážky a poté to zkuste znovu. 2. Ručně přesuňte robota na rovné a otevřené místo uvnitř mapy a zkuste úlohu spustit znovu. Pokud se problém stále vyskytuje, zkuste to znovu poté, co bude robot v nabíjecí stanici. 3. Zkontrolujte, zda se v zemi nenacházejí díry. Před sečením díry zaplňte, aby robot neuvízl. 4. Zkontrolujte, zda není okolní tráva vyšší než 10 cm. Výšku vyhýbání se překážkám můžete upravit nebo použít ruční sekačku k předchozímu posekání trávníku, aby se zabránilo uvíznutí robota. 5. Pokud robot na tomto místě často uvízne, můžete jej nastavit jako zakázanou zónu.
Chyba levého/právého hnacího kola.	Kolo se nemůže otáčet nebo má motor kola problém.	1. Vyčistěte hnací kola a poté to zkuste znovu. 2. Pokud se vám tato chyba bude nadále zobrazovat, zkuste robota restartovat. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodějní servis.
Kotouč s noži se nemůže otáčet.	Kotouč s noži se nemůže normálně otáčet nebo je problém se sekacím motorem.	1. Vyčistěte kotouč s noži a poté to zkuste znovu. 2. Zkontrolujte, zda není okolní tráva vyšší než 10 cm. Můžete použít ruční sekačku k předchozímu posekání trávníku, aby se kotouč s noži nezablokoval vysokou travou. 3. Zkontrolujte, zda se pod kotoučem s noži nenachází voda. Pokud ano, přesuňte robota na suché místo a poté to zkuste znovu. 4. Pokud se vám tato chyba bude nadále zobrazovat, zkuste robota restartovat. 5. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodějní servis.
Chyba nabíjení.	Robot se připojí k nabíjecí stanici, ale nabíjecí proud nebo napětí má problém.	1. Zkontrolujte, zda je nabíjecí stanice správně připojena k napájení. 2. Zkontrolujte, zda jsou nabíjecí kontakty na robotu a na nabíjecí stanici čisté. 3. Po dokončení kontroly zkuste robota znovu připojit k nabíjecí stanici. 4. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodějní servis.

Problém	Příčina	Řešení
Teplota baterie je příliš vysoká.	Teplota baterie je ≥ 60 ° C.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Robota používejte pouze v prostředí s teplotou nižší než 40 ° C. Můžete počkat, až se teplota baterie automaticky sníží. 2. Robota můžete vypnout a po chvíli jej znovu spustit. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Teplota baterie je vysoká.	Teplota baterie je ≥ 45 ° C.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nabíjení může selhat, když je teplota baterie nad 45 ° C. 2. Robota používejte pouze v prostředí s teplotou nižší než 40 ° C.
Teplota baterie je nízká.	Teplota baterie je ≤ 6 ° C.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nabíjení může selhat, pokud je teplota baterie pod 6 ° C. 2. Robota používejte pouze v prostředí s teplotou nad 6 ° C.
Robot se ztratil.	Ztráta polohování.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda není přední kamera robota znečištěná. Nečistoty zhorší polohování. 2. Ručně přesuňte robota na otevřené místo uvnitř mapy a zkuste úlohu spustit znovu. 3. Pokud se polohování neobnoví, ovládejte robota na dálku přes aplikaci zpět k nabíjecí stanici a poté spusťte úkol sečení.
Chyba snímače.	Chyba snímače.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Restartujte robota a zkuste to znovu. 2. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Robot se nachází v zakázané zóně.	Robot se nachází v zakázané zóně.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Manuálně přesuňte robota ze zakázané zóny a poté to zkuste znovu. 2. Ovládejte robota na dálku prostřednictvím aplikace, aby se přesunul ze zakázané zóny, a poté to zkuste znovu.
Robot je mimo mapu.	Robot je mimo mapu.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Přesuňte robota ručně do mapy a zkuste to znovu. 2. Ovládejte robota na dálku zpět do mapy pomocí aplikace a poté to zkuste znovu.
Nouzové zastavení je aktivováno.	Tlačítko zastavení na robotu je stisknuto.	Dvojitým stisknutím tlačítka OK robota odemknete.
Nízký stav baterie. Robot se brzy vypne.	Úroveň baterie je ≤ 10 %.	Umístěte robota do nabíjecí stanice, aby se nabíjel.
Robot je mimo mapu. Riziko odcizení.	Robot je mimo mapu.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Manuálně vraťte robota zpět do pracovní oblasti. 2. V aplikaci můžete v Nastavení deaktivovat Upozornění při opuštění mapy.
Nepodařilo se vrátit do nabíjecí stanice.	Robot nemůže při návratu najít nabíjecí stanici.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda v cestě robota nejsou žádné překážky. Odstraňte překážky a zkuste to znovu. 2. Ujistěte se, že je dostatečné osvětlení a že je počasí jasné (tj. bez deště a bez mlhy). Nepříznivé počasí může ovlivnit schopnost robota vrátit se. 3. Potvrďte, že mapa, která je v aplikaci aktuálně použita, odpovídá provozní poloze robota. Pokud tomu tak není, přepněte v části „Úprava mapy“ na odpovídající mapu. 4. Ujistěte se, že je nabíjecí stanice nainstalována na právě používané mapě. 5. Dálkově ovládejte robota zpět do nabíjecí stanice prostřednictvím aplikace.
Nepodařilo se připojit k nabíjecí stanici.	Robot najde nabíjecí stanici, ale nepodaří se mu připojit.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ujistěte se, že je dostatečné osvětlení a že je počasí jasné (tj. bez deště a bez mlhy). Nepříznivé počasí může ovlivnit schopnost robota dokovat. 2. Zkontrolujte, zda není odrazová fólie na nabíjecí stanici znečištěná nebo zakrytá. 3. Zkontrolujte, zda se před nabíjecí stanicí nenacházejí překážky.

Problém	Příčina	Řešení
Nepodařilo se připojit k nabíjecí stanici.	Robot najde nabíjecí stanici, ale nepodaří se mu připojit.	<ol style="list-style-type: none"> 4. Zkontrolujte, zda nebyla nabíjecí stanice přesunuta. 5. Zkontrolujte, zda není základová deska pokryta silným blátem. 6. Zkontrolujte, zda není nabíjecí stanice na svahu. 7. Zkontrolujte, zda má nabíjecí stanice napájení. 8. Pomozte robotovi dokovat do nabíjecí stanice pomocí dálkového ovladače nebo ručně.
Polohování selhalo.	Polohování selže, když se robot pokusí o spuštění úkolu sečení.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ujistěte se, že je dostatečné osvětlení a že je počasí jasné (tj. bez deště a bez mlhy). Nepříznivé počasí může ovlivnit určování polohy robota. 2. Ručně přesuňte robota na rovné a otevřené místo uvnitř mapy a zkuste úlohu spustit znovu. 3. Pokud se vám tato chyba stále zobrazuje, zkuste to znovu poté, co bude robot v nabíjecí stanici. 4. Pokud selhání určování polohy pokračuje, přesuňte nabíjecí stanici na otevřené místo a proveďte nové mapování.
Nedostatečný prostor pro otáčení před stanicí.	Nedostatečný prostor pro otáčení před stanicí.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Pokud je stanice umístěna na okraji mapy nebo v ní, zajistěte, aby mezi přední částí základní desky stanice a hranicí mapy bylo alespoň 1 m volného prostoru; jinak robot nemusí být schopen zatočit. 2. Přemístěte stanici nebo v nabídce Úprava mapy změňte mapu.
Trasa je zablokována.	Trasa je zablokována.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zkontrolujte, zda na trase není nastavena zakázaná zóna. 2. Zkontrolujte, zda v cestě robota nejsou žádné překážky. 3. Pokud robot stále nemůže projet, odstraňte trasu v nabídce Úprava mapy a nastavte novou.
Došlo k problému s přední kamerou.	Došlo k problému s přední kamerou.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Otřete přední kameru čistým hadříkem. 2. Zkuste robota restartovat. 3. Pokud problém přetrvává, obraťte se na poprodejní servis.
Přední kamera je zablokována.	Přední kamera je zablokována.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Před opakováním se ujistěte, že přední kamera není zakrytá. 2. Pokud je kamera znečištěná, očistěte ji měkkým hadříkem a zkuste to znovu.
Slabý signál určování polohy.	Slabý signál určování polohy.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ujistěte se, že je jasné počasí. Silný déšť nebo slabé světlo může narušit určení polohy robota. Robot obnoví provoz, jakmile bude obnoven signál určování polohy. 2. Pokud problém přetrvává, použijte režim dálkového ovládání a před spuštěním úloh ručně dovedte robota zpět do nabíjecí stanice.
Během automatického mapování dochází k chybě detekce hranice.	Během automatického mapování dochází k chybě detekce hranice.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zajistěte, aby byly vhodné světelné podmínky, ani příliš jasno, ani příliš temno. 2. Ujistěte se, že je počasí jasné; vyhněte se mlze nebo dešti. 3. Ujistěte se, že přední kamera je čistá a nezablokována. 4. Zajistěte, aby byl povrch rovný, protože nerovnosti mohou ovlivnit detekci. 5. Pokud detekce hranice stále selhává, přepněte pro mapování do režimu dálkového ovládání.

13 Specifikace

Základní informace	Název výrobku	Řada MOVA ViAX	
	SKU	ViAX 250	ViAX 300
	Model	MVV1100	MVV1200
	Rozměry	595 × 380 × 272 mm	
	Hmotnost robota (včetně baterie)	9,4 kg	
Sečení	Doporučená pracovní kapacita	250 m ²	300 m ²
	Účinnost sečení ¹	Standardní: 300 m ² /den Efektivní: 500 m ² /den	
	Výška sečení	20–60 mm	
	Šířka sečení	20 cm	
	Doba nabíjení ²	45 min	
	Doba sečení na jedno nabití ³	50 min	
Emise hluku	Úroveň akustického výkonu LWA	57 dB(A)	
	Nejistoty akustického výkonu KWA	3 dB(A)	
	Úroveň akustického tlaku LpA	49 dB(A)	
	Nejistoty akustického tlaku KpA	3 dB(A)	
Pracovní stav	Provozní teplota	0–50 °C Doporučeno: 10–35 °C	
	Teplota dlouhodobého skladování	– 10–35 °C Doporučeno: 0–25 °C	
	Klasifikace IP	Robot: IPX6 Nabíjecí stanice: IPX4 Napájení: IP67	
	Maximální sklon pro oblast sečení	40 % (22°)	
Připojení	Frekvenční rozsah Bluetooth	2400,0–2483,5 MHz	
	Max. RF výkon	802.11b: 16 ± 2 dBm (při 11 Mb/s) 802.11g: 14 ± 2 dBm (při 54 Mb/s) 802.11n: 13 ± 2 dBm (při HT20, HT40) Bluetooth: 7,49 dBm	



Připojení	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400 až 2483,5 MHz)
	Propojovací služba (volitelná) ⁴	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS (volitelně) ⁵	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS
Sekací motor	Rychlost	2500 / min
Baterie (robot)	Model baterie ⁶	MBPM10
	Typ baterie	Lithium-iontová baterie
	Jmenovitá kapacita	2,5 Ah
	Jmenovité napětí	18 V DC
Napájení	Model nabíječky	MPAM10/MPAM20/MPAM20(c)
	Vstupní napětí	100~240 V AC
	Výstupní napětí	20 V DC
	Výstupní proud	1,5 A / 3 A
Nabíjecí stanice	Model nabíjecí stanice	MCV20
	Vstupní napětí	20 V DC
	Výstupní napětí	20 V DC
	Vstupní proud	1,5 A / 3 A
	Výstupní proud	1,5 A / 3 A
Příslušenství	Náhradní nože a šrouby	9
	Model nože	MBKM10 (MOVA)
Hnací kola	Typ kola	Terénní

1. Na základě testování laboratoří MOVA.

2. Doba nabíjení platí, když se robot při nízkém stavu baterie automaticky vrací do nabíjecí stanice.

3. Na základě testování laboratoří MOVA.

4. Vyžaduje instalaci propojovacího modulu.

5. Vyžaduje instalaci propojovacího modulu.

6. Modely ViAX 250 a ViAX 300 jsou kompatibilní s oběma bateriemi MBPM10 (2,5 Ah) a MBPM20 (5 Ah).

Poznámka: Specifikace se mohou měnit, protože náš výrobek neustále vylepšujeme. Nejnovější informace naleznete na našem webu na adrese <https://www.mova.tech>.



EU PROHLÁŠENÍ O SHODĚ

Toto prohlášení o shodě EU je vydáno výhradně na odpovědnost výrobce.

Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd.

Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China

Jménem společnosti MOVA prohlašuji, že výrobek

Popis **Robotická sekačka na trávu**

Typ **Model: MVVV1100/MVVV1200/MVVV1300/MVVV1400**

Funkce **Sekání trávy**

Splňuje následující směrnice

2006/42/EC, 2014/30/EU, 2014/35/EU, 2011/65/EU&(EU)2015/863,2014/53/EU

Splňuje normy,

**EN 60335-1:2012+A11+A13+A1+A14+A2:2019+A15:2021, EN 50636-2-107:2015+A1+A2:2020+A3: 2021,
EN 60335-2-29:2004+A2+A11:2018, EN 62233:2008, EN IEC 62311:2020, EN 62479:2010,
EN 301 489-1 V2.2.3:2019, EN 301 489-17 V3.3.1:2024, EN 301 489-19 V2.2.1:2022,
EN 301 489-52 V1.3.1:2024, EN IEC 55014-1:2021, EN IEC 55014-2:2021,
EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021+A2:2024, EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021,
EN 301 511 V12.5.1:2017, EN 301 908-1 V15.2.1:2023, EN 301 908-2 V13.1.1:2020,
EN 301 908-13 V13.2.1:2022, EN 303 413 V1.2.1:2021, EN 300 328 V2.2.2:2019,
EN 18031-1:2024, EN 18031-2:2024, EN IEC 63000:2018**

Autorizovaný zástupce výrobce pro EU

EUREPSTAR GmbH

Schlüterstr.3, 85057 Ingolstadt, Germany

eurep@eurep-gmbh.de

+49 841 8869 7744

Místo vydání: Suzhou

Datum vydání: 5.5.2025

Podpis vydavatele:

Jméno vydavatele: Qin Ling

Pozice vydavatele: PTD manažer

Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China



Preklad originálnej užívateľskej príručky

Obsah

1 Bezpečnostné pokyny	str. 40
2 Predstavenie výrobku	str. 44
3 Inštalácia	str. 46
4 Príprava na prvé použitie	str. 49
5 Zmapujte svoju záhradu	str. 53
6 Používanie	str. 60
7 Aplikácia MOVAhome	str. 63
8 Údržba.....	str. 66
9 Batéria	str. 69
10 Uskladnenie na zimu	str. 69
11 Preprava.....	str. 69
12 Rešenie problémov	str. 70
13 Technické údaje	str. 73

Autorizovaný zástupca výrobcu v EÚ:

EUREP GmbH

Unterlettenweg 1a, 85051 Ingolstadt

eurep@eurep-gmbh.com

Ilustrácie v tomto návode sú iba orientačné.
Presné informácie nájdete na skutočnom výrobku.

1 Bezpečnostné pokyny

1.1 Všeobecné bezpečnostné pokyny

- Pred použitím produktu si pozorne prečítajte používateľskú príručku a snažte sa porozumieť jej obsahu.
- S produktom používajte iba vybavenie odporúčané spoločnosťou MOVA. Akékoľvek iné použitie je nesprávne.
- Nedovoľte deťom zdržiavať sa v blízkosti stroja ani sa s ním hrať, keď je v prevádzke.
- Produkt nepoužívajte v oblastiach, kde si ľudia nie sú vedomí jeho prítomnosti.
- Pri manuálnom ovládaní produktu pomocou aplikácie MOVAhome nebežte. Vždy kráčajte, dávajte si pozor na svahoch a vždy udržiavajte rovnováhu.
- Vyhnite sa používaniu produktu, ak sa v pracovnom priestore nachádzajú ľudia, najmä deti, alebo zvieratá.
- Ak produkt používate na verejných priestranstvách, umiestnite okolo pracovného priestoru výstražné značky s nasledujúcim textom: „Varovanie! Automatická kosačka na trávu! Držte sa mimo stroja! Dohliadajte na deti!
- Pri používaní produktu noste pevnú obuv a dlhé nohavice.
- Aby ste predišli poškodeniu produktu a nehodám s vozidlami a osobami, nenastavujte pracovné oblasti ani prepravné trasy cez verejné chodníky.
- Nedotýkajte sa nebezpečných pohyblivých častí, ako je rezný kotúč, kým sa úplne nezastavia.
- V prípade úrazu alebo nehody vyhľadajte lekársku pomoc.
- Pred odstraňovaním zablokovania, vykonávaním údržby alebo kontrolou produktu nastavte produkt do polohy OFF (VYPNUTÉ). Ak produkt abnormálne vibruje, pred reštartovaním skontrolujte, či nie je poškodený. Produkt nepoužívajte, ak sú akékoľvek diely poškodené.
- Neinštalujte hlavný kábel v miestach, kde by ho produkt mohol prerezať. Pri inštalácii kábla postupujte podľa dodaných pokynov.
- Na nabíjanie produktu používajte iba nabíjajúcu stanicu, ktorá je súčasťou balenia. Nesprávne použitie môže spôsobiť zásah elektrickým prúdom, prehriatie alebo únik korozívnej kvapaliny z batérie. V prípade úniku elektrolytu postihnuté miesto opláchnite vodou/neutralizačným prostriedkom a ak sa korozívna kvapalina dostane do kontaktu s očami, vyhľadajte lekársku pomoc.
- Pri pripájaní hlavného kábla do elektrickej zásuvky použite prúdový chránič (RCD) s maximálnym vypínacím prúdom 30 mA.
- Používajte iba originálne batérie odporúčané spoločnosťou MOVA. Bezpečnosť produktu nie je možné zaručiť pri použití neoriginálnych batérií. Nepoužívajte nenabíjateľné batérie.
- Predlžovacie káble udržiavajte mimo dosahu nebezpečných pohyblivých častí, aby ste predišli poškodeniu káblov, čo môže viesť ku kontaktu s časťami pod napätím.
- Ilustrácie použité v tomto dokumente sú len orientačné. Riadte sa skutočnými produktmi.
- Nikdy nedovoľte deťom, osobám so zníženými fyzickými, zmyslovými alebo duševnými schopnosťami alebo s nedostatkom skúseností a znalostí, ani ľuďom, ktorí nie sú oboznámení s týmito pokynmi, aby stroj používali; miestne predpisy môžu obmedzovať vek obsluhy.
- Nepripájajte poškodený kábel ani sa ho nedotýkajte, kým nie je odpojený od elektrickej zásuvky. Ak sa kábel počas používania poškodí, odpojte zástrčku z elektrickej zásuvky. Opotrebovaný alebo poškodený kábel zvyšuje riziko zásahu elektrickým prúdom a mal by ho vymeniť servisný personál.
- Netlačte na produkt silou ani rýchlo, pretože by to mohlo produkt poškodiť.
- Aby sa zachoval súlad s požiadavkami na vystavenie rádiovému žiareniu, mala by byť medzi zariadením a človekom dodržaná vzdialenosť 35 cm.
- Na dobíjanie batérie používajte iba odnímateľnú napájaciu jednotku dodanú s týmto spotrebičom.

1.2 Bezpečnostné pokyny pre inštaláciu

- Neinštalujte nabíjajúcu stanicu na miestach, kde by o ňu mohli ľudia zakopnúť.
- Neinštalujte nabíjajúcu stanicu v oblastiach, kde hrozí riziko stojatej vody.
- Nabíjajúcu stanicu vrátane akéhokoľvek príslušenstva neinštalujte vo vzdialenosti menšej ako 60 cm od akéhokoľvek horľavého materiálu. Porucha alebo prehriatie nabíjacej stanice a zdroja napájania môže predstavovať nebezpečenstvo požiaru.

1.3 Bezpečnostné pokyny pre používanie

- Ruky a nohy udržiavajte mimo dosahu rotujúcich čepelí. Keď je produkt zapnutý, nedávajte ruky ani nohy do jeho blízkosti alebo pod neho.
- Produkt nezdvíhajte ani nepresúvajte, keď je zapnutý.
- Ak sú v pracovnom priestore ľudia, najmä deti, alebo zvieratá, použite režim parkovania alebo nastavte produkt do polohy OFF (VYPNUTÉ).
- Uistite sa, že na trávniku nie sú žiadne predmety, ako sú kamene, konáre, náradie alebo hračky. V opačnom prípade sa čepele môžu poškodiť, keď sa dostanú do kontaktu s predmetom.
- Na produkt ani na nabíjaciu stanicu nekladte žiadne predmety.
- Produkt nepoužívajte, ak tlačidlo STOP nefunguje.
- Zabráňte kolíziám produktu s ľuďmi alebo zvieratami. Ak sa osoba alebo zviera ocitne v dráhe produktu, okamžite ho zastavte.
- Keď produkt nepoužívate, vždy ho nastavte do polohy OFF (VYPNUTÉ).
- Produkt nepoužívajte súčasne s výsuvným zavlažovačom. Využite funkciu Plán, aby ste zabezpečili, že produkt a výsuvný zavlažovač nebudú pracovať súčasne.
- Spojovací kanál neumiestňujte tam, kde sú nainštalované výsuvné zavlažovače.
- Produkt nepoužívajte v prítomnosti stojatej vody v pracovnom priestore, napríklad počas silného dažďa alebo pri vytváraní kaluží.

1.4 Bezpečnostné pokyny pre údržbu

- Pri vykonávaní údržby nastavte produkt do polohy OFF (VYPNUTÉ).
- Po umytí sa uistite, že je produkt položený na zemi vo svojej normálnej polohe, nie obrátene.
- Produkt pri čistení podvozku neprevracajte. Ak ho prevrátite na účely čistenia, uistite sa, že ho potom vrátite do správnej polohy. Toto opatrenie je potrebné na to, aby sa zabránilo vniknutiu vody do motora a možnému narušeniu normálneho fungovania.
- Pred čistením alebo vykonávaním údržby nabíjacej stanice odpojte zástrčku z nabíjacej stanice alebo odstráňte blokovacie zariadenie.
- Na čistenie produktu nepoužívajte vysokotlakový čistič ani rozpúšťadlá.

1.5 Bezpečnosť batérie

Lítiovo-iónové batérie môžu pri rozobratí, skratovaní, vystavení vode, ohňu alebo vysokým teplotám explodovať alebo spôsobiť požiar. Zaobchádzajte s nimi opatrne, batériu nerozoberajte ani neotvárajte a vyhňte sa akémukoľvek elektrickému/mechanickému poškodeniu. Uchovávajte ich mimo priameho slnečného žiarenia.

1. Používajte iba nabíjačku batérie a zdroj napájania dodaný výrobcom. Použitie nevhodnej nabíjačky a zdroja napájania môže spôsobiť zásah elektrickým prúdom a/alebo prehriatie.

2. **NEPOKÚŠAJTE SA BATÉRIE OPRAVOVAŤ ANI UPRAVOVAŤ!** Pokusy o opravu môžu viesť k vážnemu osobnému zraneniu v dôsledku výbuchu alebo zásahu elektrickým prúdom. Ak dôjde k úniku, uvoľnené elektrolyty sú korozívne a toxické.






3. Toto zariadenie obsahuje batérie, ktoré môžu vymieňať iba kvalifikované osoby.






1.6 Zvyškové riziká

Aby ste predišli zraneniam, pri výmene čepelí noste ochranné rukavice.



1.7 Symboly a štítky

	<p>VAROVANIE - Pred obsluhou stroja si prečítajte návod na použitie.</p>
	<p>VAROVANIE - Pri používaní udržiavajte bezpečnú vzdialenosť od stroja.</p>
	<p>VAROVANIE - Pred prácou na stroji alebo jeho zdvíhaním odstráňte blokovacie zariadenie.</p>
	<p>VAROVANIE - Nejazdite na stroji.</p>
	<p>VAROVANIE - Tento produkt nie je povolené likvidovať ako bežný domový odpad. Zabezpečte, aby bol produkt recyklovaný v súlade s miestnymi právnymi predpismi.</p>

	Tento výrobok je v súlade s príslušnými smernicami ES.
	Zariadenie triedy III
	Prečítajte si návod na použitie
	Jednosmerný prúd
	Zariadenie triedy II

URČENÉ POUŽITIE

Záhradný produkt je určený na domáce kosenie trávnik. Je určený na časté kosenie, čím udržiava trávnik zdravší a krajší než kedykoľvek predtým. Podľa veľkosti vášho trávnik môže byť kosačka naprogramovaná tak, aby pracovala kedykoľvek alebo s akoukoľvek frekvenciou. Nie je možné ho používať na kopanie, zametanie ani odpratávanie snehu.



Spoločnosť Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. týmto vyhlasuje, že rádiové zariadenie pre modely MOVA MWW1100/MWW1200 je v súlade so smernicou 2014/53/EÚ. Úplné znenie EÚ vyhlásenia o zhode je k dispozícii na tejto internetovej adrese: <https://www.mova.tech/pages/declaration-of-conformity>.

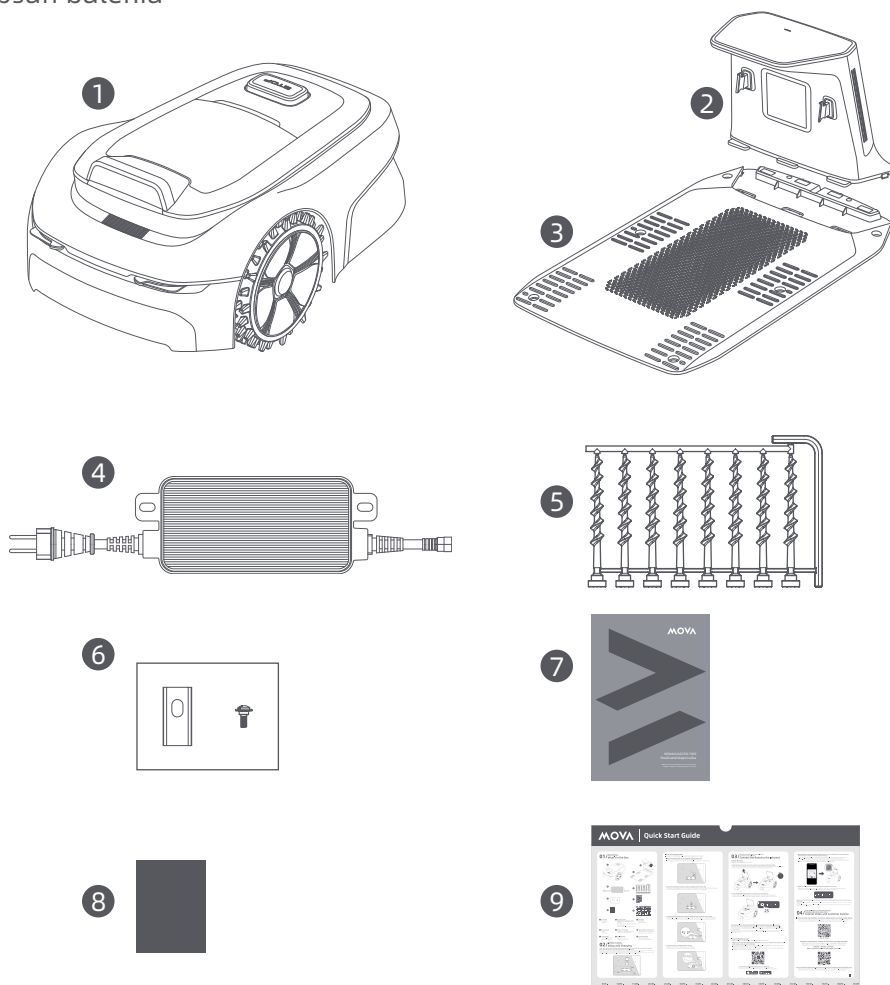
Produkt je v súlade s predpismi Spojeného kráľovstva PSTI; úplné znenie vyhlásenia o zhode je k dispozícii na tejto internetovej adrese: <https://www.mova.tech/pages/statement-of-compliance-for-uk-psti>.

Podrobný elektronický návod nájdete na adrese: <https://www.mova.tech/pages/user-manuals-and-faqs>.



2 Predstavenie produktu

2.1 Obsah balenia



1 Robot

2 Nabíjacia veža
(s predlžovacím káblom 10 m)

3 Základová doska

4 Zdroj napájania

5 Kolík × 8, Imbusový kľúč

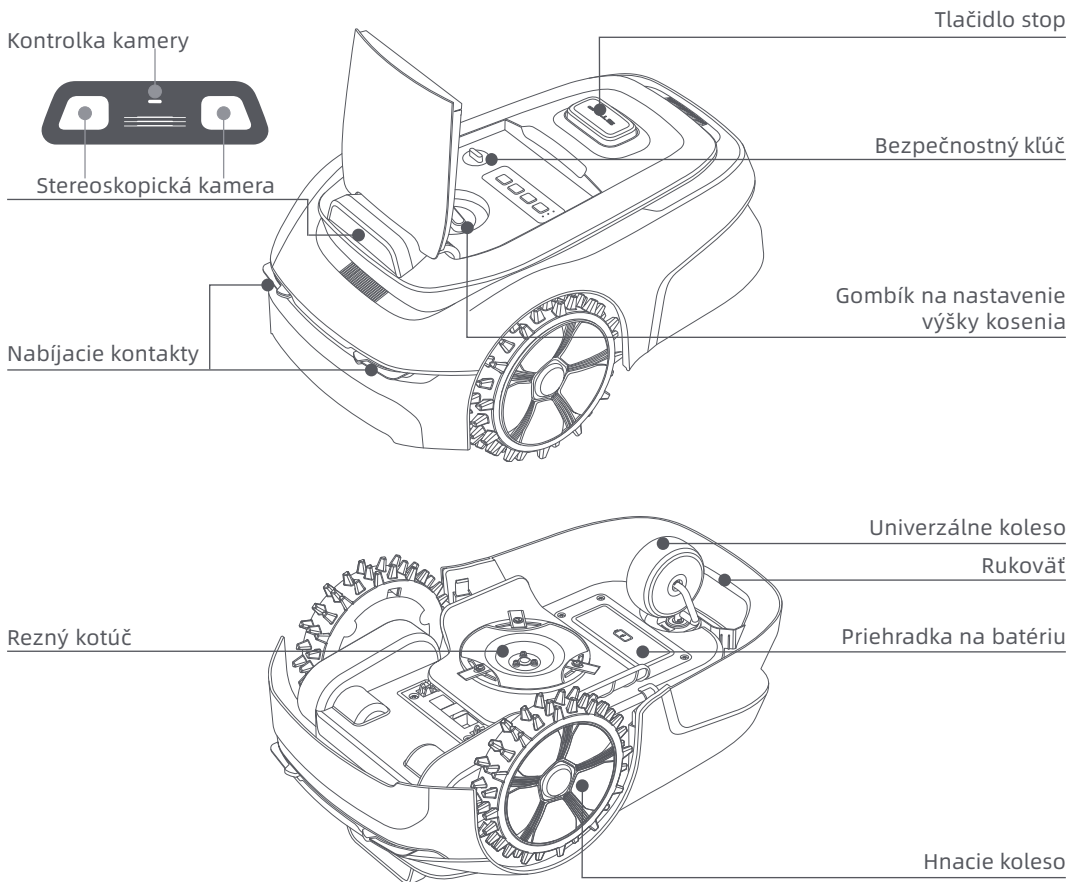
6 Náhradné čepele a skrutky × 9

7 Používateľská príručka

8 Handrička, ktorá nepúšťa vlákna

9 Stručná príručka

2.2 Prehľad produktu



2.3 UltraEyes™ 1.0 Duálny systém videnia s AI

UltraEyes™ 1.0 je jadrom série ViAX – priekopníckou inováciou, ktorá prináša novú definíciu inteligentnej starostlivosti o trávnik pomocou systému duálneho videnia s podporou umelej inteligencie (AI). Táto špičková technológia umožňuje sérii ViAX navigovať po vašom pozemku s bezkonkurenčnou jasnosťou a presnosťou. Je vybavená duálnymi AI kamerami Ultra-HDR a algoritmi AI, vďaka čomu presne rozlišuje medzi trávnatými a netrávnatými plochami a zároveň identifikuje rôzne objekty na dvore. Prostredníctvom pokročilého vizuálneho spracovania a inteligentného rozhodovania zaisťuje vnímanie a určovanie polohy na úrovni milimetrov a skutočne rozumie vášmu dvoru vo všetkých smeroch.



2.4 Senzor

Názov	Opis
Stereoskopická kamera	Poskytuje určovanie polohy a deteguje prekážky, hranice trávniku a prítomnosť osôb. Zorný uhol: 110° (horizontálne), 75° (vertikálne), 120° (diagonálne) Rozlíšenie: 2 MP

3 Inštalácia

3.1 Výber vhodného miesta

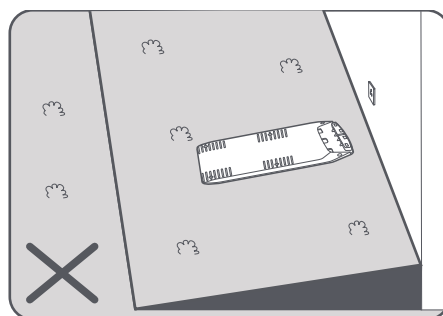
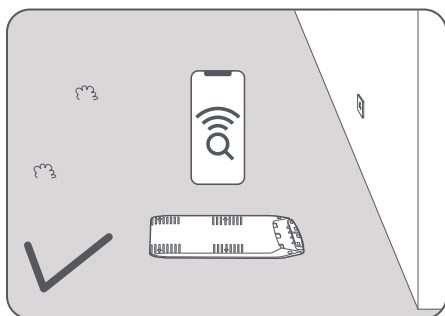
- Umiestnite nabíjaciu stanicu na rovný povrch v blízkosti okraja trávniku a elektrickej zásuvky. Umiestnite ju do oblasti so silným signálom Wi-Fi.

Poznámka: Pomocou mobilného zariadenia skontrolujte silu signálu Wi-Fi na danom mieste. Silný signál Wi-Fi zaisťuje stabilné pripojenie medzi robotom a aplikáciou.

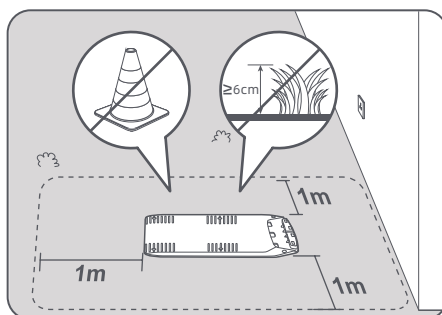
Dôležité

- Uistite sa, že pôda je dostatočne mäkká, aby umožnila inštaláciu kolíka.

- Umiestnite nabíjaciu stanicu na rovný terén. Akýkoľvek svah môže spôsobiť, že sa robot skotúľa dozadu a stratí kontakt.

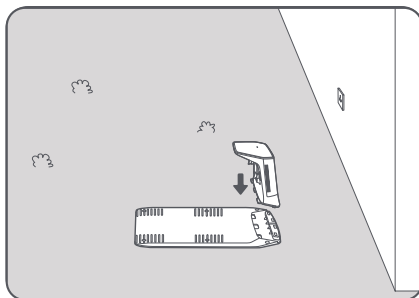


- Udržiavajte aspoň 1 m voľného priestoru bez prekážok naľavo, napravo a pred nabíjacou stanicou. Uistite sa, že tráva v okolí umiestnenia je kratšia ako 6 cm. Ak je tráva vyššia, najprv ju pokoste kosačkou bez pojazdu. Vysoká tráva môže sťažiť návrat robota do nabíjacej stanice.

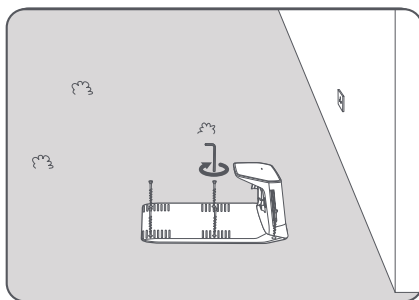


3.2 Inštalácia nabíjacej stanice

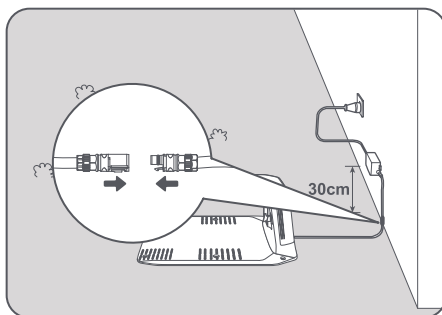
- 1 Zasuňte nabíjaciu vežu do základovej dosky, kým nebudete počuť cvaknutie.



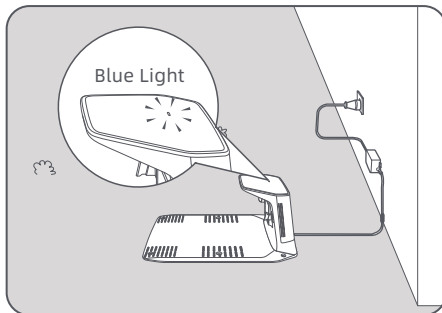
- 2 Základovú dosku pripevnite k zemi pomocou dodaných kolíkov a imbusového kľúča.



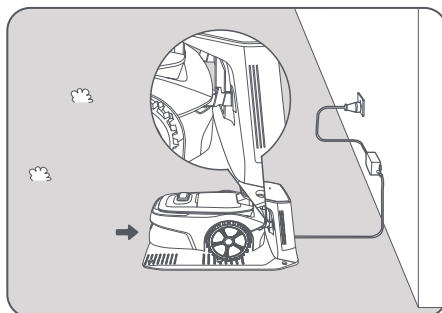
- 3 Pripojte zdroj napájania k predĺžovaciemu káblu a potom ho zapojte do elektrickej zásuvky. Zdroj napájania udržiavajte aspoň 30 cm nad zemou.



Poznámka: LED indikátora nabíjacej stanice bude po pripojení napájania svietiť nepretržite namodro.

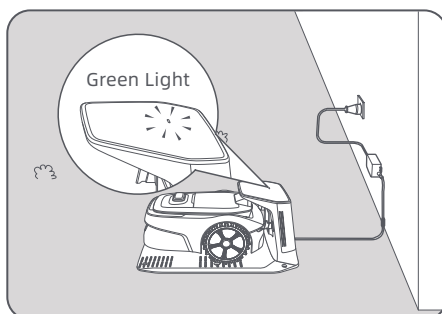


- ④ Vložte robota do nabíjacej stanice, aby sa nabil. Uistite sa, že nabíjacie kontakty na robotovi a nabíjacej stanici sú správne prepojené.



Poznámky

- Kontrolka na nabíjacej stanici bude blikať nazeleno, keď sa robot úspešne nabíja v nabíjacej stanici.



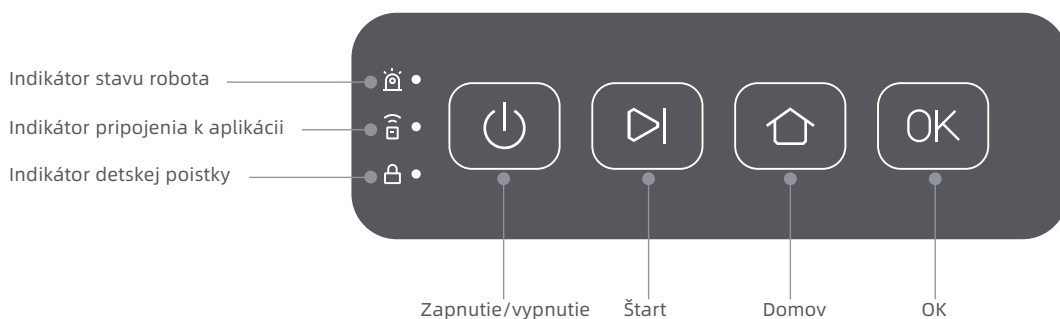
- Ak chcete pridať garáž pre vyššiu ochranu, použite zodpovedajúcu garáž MOVA dostupnú u miestnych obchodníkov alebo online. Použitie inej garáže ako MOVA môže spôsobiť problémy počas dobíjania.

LED indikátor na nabíjacej stanici

Farba LED indikátora	Význam
Bliká/svieti načerveno	1. Vyskytol sa problém s nabíjacou stanicou (napríklad problém s nabíjacím prúdom alebo napätím). 2. Robot je zadokovaný v nabíjacej stanici, ale nabíjanie je abnormálne (napríklad nabíjacie kontakty sú skratované).
Svieti namodro	Nabíjacia stanica má napájanie. Robot nie je v nabíjacej stanici.
Bliká nazeleno	Robot sa nabíja v nabíjacej stanici.
Svieti nazeleno	Robot je zadokovaný v nabíjacej stanici a je buď: 1. Plne nabitý, alebo 2. Nenabíja sa, pretože aktuálny čas je mimo určeného obdobia nabíjania.

4 Príprava na prvé použitie

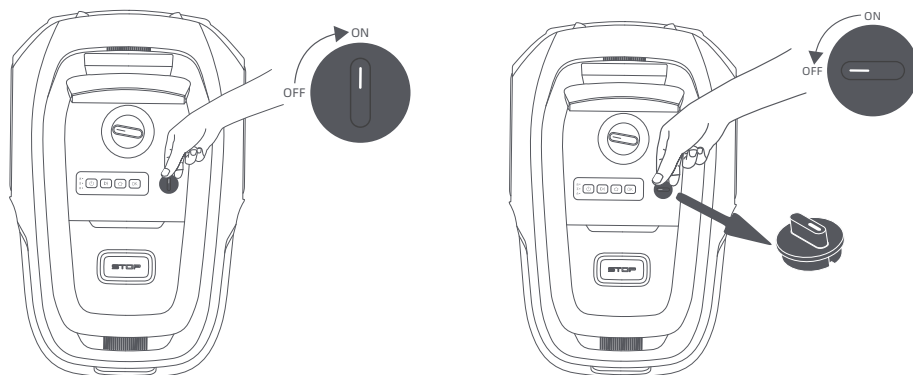
4.1 Oboznámte sa s ovládacím panelom



Ovládanie




Tlačidlo	Funkcia
Napájanie	Ak chcete robota zapnúť, vložte bezpečnostný kľúč a otočte ho do ON (ZAPNUTÉ). Stlačte a 2 sekundy podržte stlačené tlačidlo , čím robota zapnete.
	Ak chcete robota vypnúť, uistite sa, že je mimo nabíjacej stanice, stlačte a podržte tlačidlo na 2 sekundy a otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ).
Štart	Ak chcete spustiť kosenie celej plochy alebo obnoviť pozastavené úlohy, stlačte tlačidlo a potom do 5 sekúnd stlačte tlačidlo OK.
Domov	Ak chcete poslať robota späť do nabíjacej stanice, aby sa nabil, stlačte tlačidlo a potom do 5 sekúnd stlačte tlačidlo OK.
OK	Ak chcete deaktivovať bezpečnostný zámok a povoliť ovládanie cez aplikáciu, stlačte dvakrát tlačidlo OK.
	Ak chcete povoliť režim párovania Bluetooth, stlačte a podržte tlačidlo OK na 3 sekundy.
Štart + OK	Ak chcete resetovať robota do výrobných nastavení, súčasne stlačte a podržte tlačidlo a tlačidlo OK na 3 sekundy.
Stop	Stlačením tlačidla Stop zastavíte robota a aktivujete bezpečnostný zámok. Ovládanie aplikácie bude deaktivované. Stlačením tlačidla OK dvakrát deaktivujete bezpečnostný zámok.
Štart + Domov	Ak chcete vypnúť detskú poistku, stlačte súčasne tlačidlá a . Robot oznámi: Detská poistka je vypnutá.

Bezpečnostný kľúč



- Pred zapnutím robota otočte bezpečnostný kľúč do polohy ON (ZAPNUTÉ).
 - Otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ); robot sa automaticky vypne.
 - Bezpečnostný kľúč môžete vybrať, keď je v polohe OFF (VYPNUTÉ). Robot sa bez kľúča nedá zapnúť.
- Poznámka: Ak stratíte bezpečnostný kľúč, kontaktujte tím popredajného servisu pre náhradu.

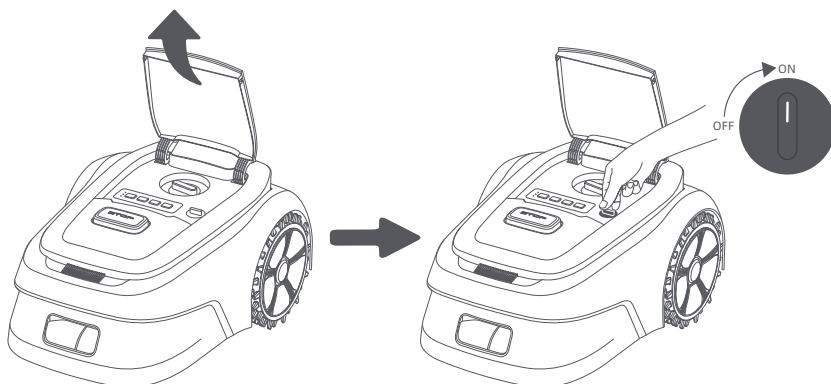
Kontroly na ovládacom paneli

Indikátor	Farba	Význam
Stav robota  •	Bliká nazeleno	Robot sa nabíja v nabíjacej stanici.
	Svieti nazeleno	Batéria je úplne nabitá.
	Svieti načerveno	1. Vyskytla sa chyba. 2. Núdzové tlačidlo stop je stlačené.
	Bliká namodro	1. Robot vykonáva úlohu alebo je pozastavený. 2. Robot sa inicializuje po zapnutí napájania.
	Svieti namodro	Robot je v pohotovostnom režime.
Pripojenie k aplikácii  •	Svieti namodro	Robot je pripojený k aplikácii.
	Bliká namodro	Robot sa pripája k aplikácii.
Detská poistka  •	Svieti namodro	Ovládací panel je uzamknutý cez aplikáciu. (V aplikácii môžete povoliť funkciu „Detská poistka“.)

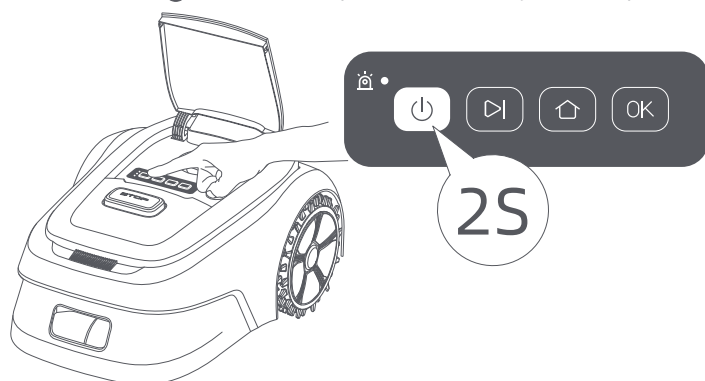
4.2 Počiatočné nastavenia

Pred prvým zapnutím robota je potrebné vykonať niekoľko základných nastavení, kým bude robot pripravený začať pracovať.



1 Otvorte horný kryt, potom otočte bezpečnostný kľúč do polohy ON (ZAPNUTÉ).



2 Stlačením a podržaním tlačidla  na ovládacom paneli na 2 sekundy robota zapnete.



Poznámky

- Po zapnutí začne robot inicializáciu, čo signalizuje blikajúca modrá stavová kontrolka  na ovládacom paneli. Keď zaznie spúšťač zvuk a stavová kontrolka  začne svietiť nepretržite namodro, proces inicializácie je dokončený.
- Robot sa automaticky zapne, keď sa zadokuje do nabíjacej stanice.

Dôležité: Pri zapínaní robota sa uistite, že je bezpečnostný kľúč nainštalovaný a nastavený do polohy ON (ZAPNUTÉ). V opačnom prípade sa robot nedá zapnúť.

3 Pripojenie robota k internetu

Naskenujte kód QR na stiahnutie aplikácie MOVAhome do mobilného zariadenia. Po inštalácii si vytvorte účet a prihláste sa.



Aplikáciu MOVAhome si môžete stiahnuť aj z portálu App Store alebo Google Play.




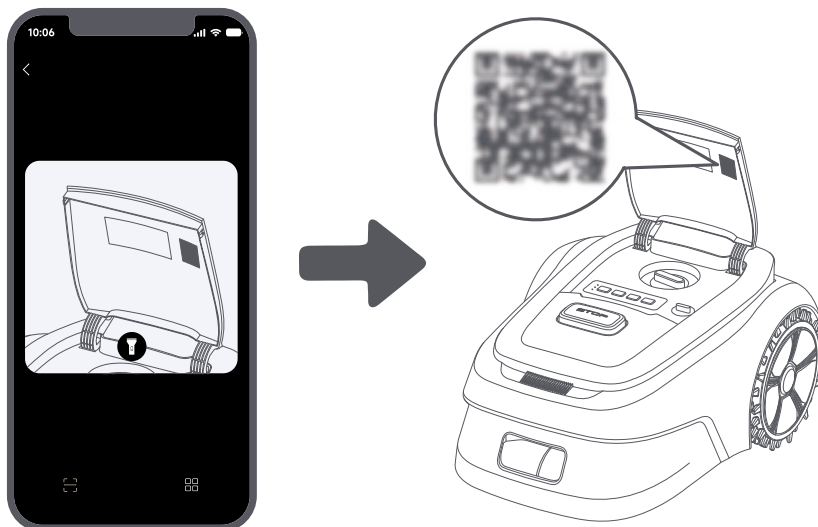
Pred nastavením siete:


- Overte, či sú robot aj vaše mobilné zariadenie v rovnakej sieti Wi-Fi.
- Uistite sa, že vaše mobilné zariadenie je vo vzdialenosti do 10 m od robota.
- Na mobilnom zariadení zapnite funkciu Bluetooth.

1. Otvorte aplikáciu MOVAhome.

2. Môžete sa pripojiť pomocou niektorej z nasledujúcich metód:


a. Naskenujte kód QR: Prejdite na 🏠 Zariadenie a ťuknite na položku  Naskenovať QR kód na pripojenie. Pripojte sa naskenovaním QR kódu umiestneného vo vnútri horného krytu robota.



b. Manuálne pridanie: Prejdite na 🏠 Zariadenie a ťuknite na  Pridať. Potom vyberte model svojho robota na pripojenie.


3. Postupujte podľa pokynov v aplikácii na vytvorenie pripojenia k sieti Wi-Fi.

Dôležité

- Použite jednopásmovú sieť s frekvenciou 2,4 GHz alebo dvoj pásmovú sieť s frekvenciou 2,4/5 GHz.
 - Uistite sa, že vaša sieť Wi-Fi nemá firewall a nie je šifrovaná. Inak môže nastavenie siete zlyhať.
4. Stlačte a podržte tlačidlo OK na ovládacom paneli na 3 sekundy. Robot vstúpi do režimu párovania Bluetooth. Poznámka: Pred stlačením tlačidla OK sa uistite, že robot dokončil inicializáciu. Inicializácia je dokončená, keď zaznie štartovací zvuk a stavová kontrolka  začne svietiť nepretržite namodro. Párovanie nemôže pokračovať, kým sa nedokončí inicializácia.

5. Postupujte podľa pokynov v aplikácii na dokončenie párovania.

Poznámky

- Indikátor pripojenia k aplikácii  • na ovládacom paneli bude svietiť nepretržite namodro, keď sa robot úspešne pripojí k aplikácii.



- Môžete si tiež zakúpiť modul prepojenia na diaľkové ovládanie robota bez pripojenia Wi-Fi.

Ako zrušiť párovanie robota?

Po úspešnom spárovaní sa robot automaticky naviaže na účet MOVAhome. Každé zariadenie môže byť viazané iba s jedným účtom. Nemôže byť súčasne viazané na iný účet.

Ak chcete robota spárovať s novým účtom, najprv je potrebné zrušiť viazanie. Zrušenie viazania:

1. Otvorte aplikáciu MOVAhome. Prejdite do časti 🏠 Zariadenie.
2. Nájdite názov svojho robota. Ak máte k účtu MOVAhome priradených viacero robotov, potiahnite prstom doľava alebo doprava, aby ste získali prístup na stránku robota, ktorého chcete upraviť.
3. Ťuknite na položku ▲ vedľa názvu robota.
4. Vyberte možnosť Odstrániť.

Dôležité: Po zrušení párovania robota budú všetky používateľské údaje z robota natrvalo vymazané zo servera.

Ako zdieľať robota?

1. Ťuknite na položku ▲ vedľa názvu robota.
2. Vyberte možnosť Zdieľanie zariadenia.

Poznámka: Prístup používateľov k špecifickým funkciám môžete spravovať v časti Nastavenia > Zdieľanie zariadenia.

Ako sa odhlásiť z účtu MOVAhome alebo ako účet odstrániť?

1. Prejdite na položku 👤 Moje > Účet.
2. Vyberte možnosť Odhlásiť sa alebo Odstrániť účet.

Ako resetovať robota?

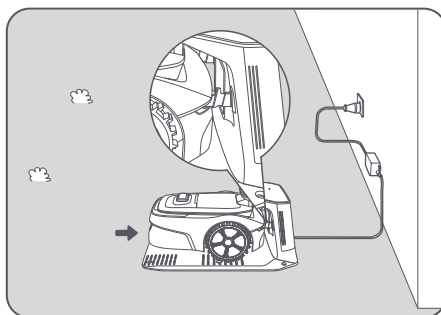
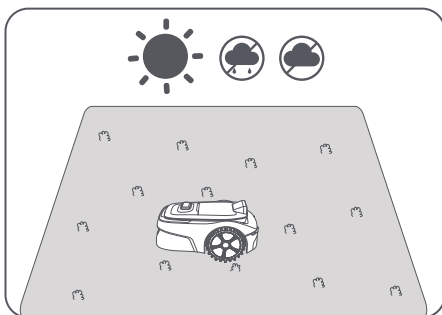
Stlačte a podržte tlačidlo ▶ a OK súčasne na 3 sekundy, aby ste obnovili továrenské nastavenia robota.

Dôležité: Všetky uložené údaje na robotovi budú natrvalo vymazané.

5 Zmapujte svoju záhradu

Pred mapovaním skontrolujte nasledujúce:

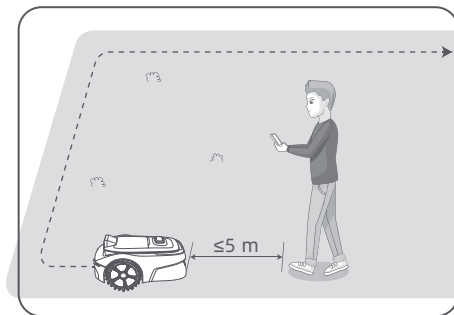
- Úroveň nabitia batérie robota je viac ako 50 %.
- Počasie je jasné a suché, s dostatočným svetlom.
- Predná kamera robota je čistá a nič jej nebráni vo výhlade.
- Robot je správne zadokovaný v nabíjacej stanici.



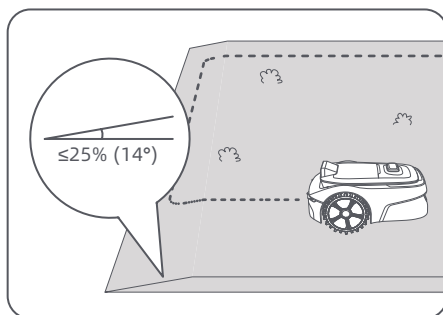
Dôležité

- Pri vytváraní hranice neposúvajte robota manuálne, pretože by to mohlo spôsobiť zlyhanie mapovania.
- Keď sa začne mapovanie, nezadokujte robota do nabíjacej stanice diaľkovým ovládaním, kým sa proces mapovania nedokončí. V opačnom prípade môže byť predná kamera zablokovaná, čo môže spôsobiť zlyhanie mapovania.

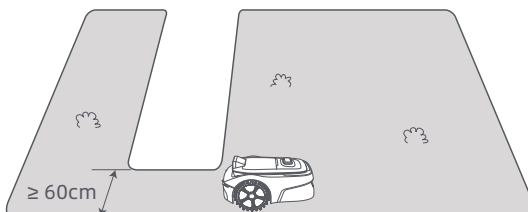
- Počas procesu mapovania kráčajte za robotom vo vzdialenosti do 5 m.



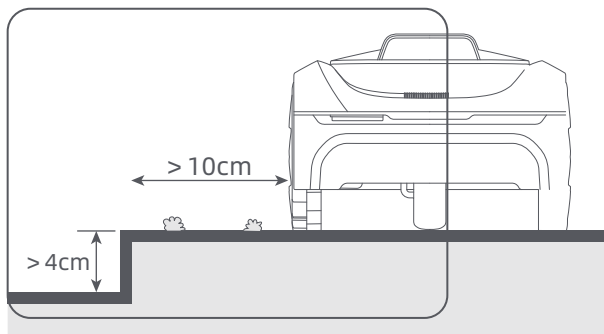
- Robot dokáže prekonávať svahy so sklonom až 40 % (22°). Pre lepšie výsledky kosenia sa však odporúča udržiavať sklon pracovných oblastí pod 25 % (14°).



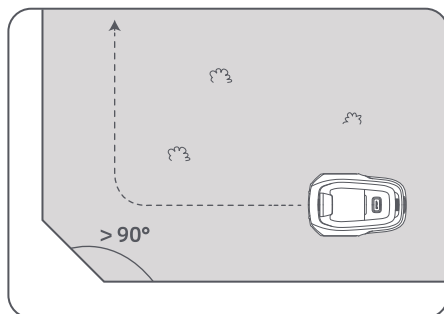
- Oblasti užšie ako 60 cm, nastavte ako trasy, aby cez ne robot mohol prejsť (pozri časť 5.4: *Nastavenie trasy*).



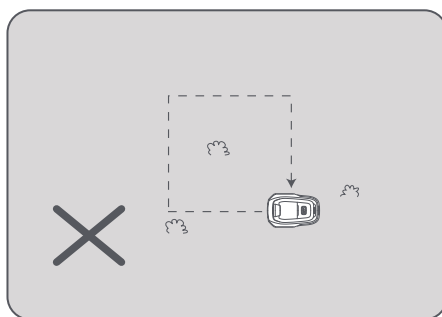
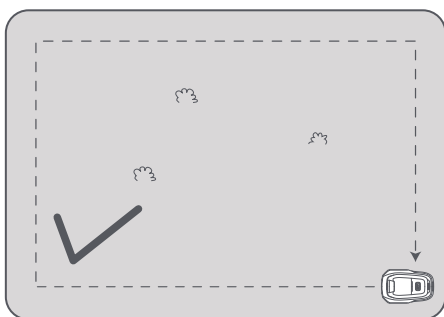
- Ak je obvod trávniku o viac ako 4 cm vyššie ako okolitý terén alebo má strmý svah, udržiavajte robota počas mapovania aspoň 10 cm od okraja. Ak je obvod v rovnej úrovni ako okolitý terén, robot môže cez neho prejsť, čím sa dosiahne optimálne kosenie okrajov.



- Uistite sa, že uhly otáčania sú väčšie ako 90° . Uhly menšie ako 90° môžu robotovi sťažiť dosiahnutie čistého kosenia.

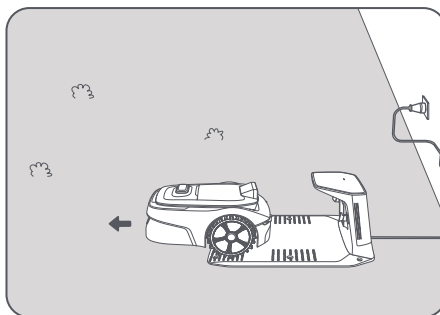
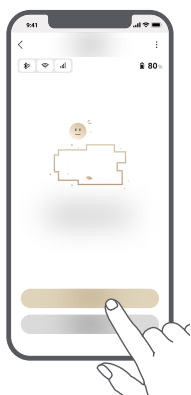


- Aby robot správne zmapoval hranice trávniku, vždy ho vedte po vonkajšom okraji trávniku. Nevytvárajte zóny v strede otvorenej plochy trávniku, pretože to môže viesť k chybám v určovaní polohy.

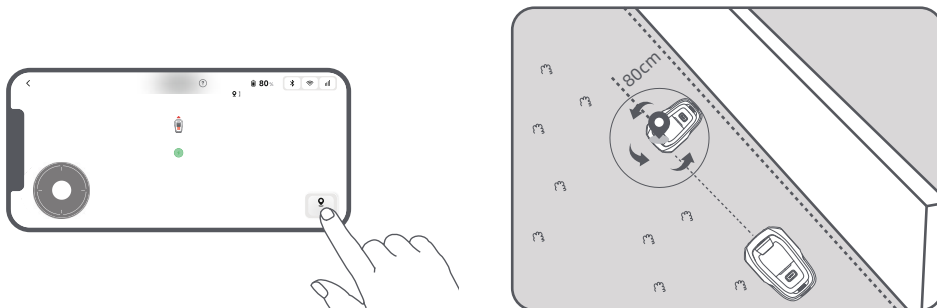


5.1 Vytvorenie virtuálnej hranice

- 1 Ťknite na Spustiť mapovanie v aplikácii a robot skontroluje svoj stav a vykoná kalibráciu. Automaticky opustí nabíjaciu stanicu, aby vykonal kalibráciu. Buďte opatrní.



- 2 Pomocou diaľkového ovládania dovedte robota na obvod trávnik. Ak je obvod vyvýšený alebo má strmý svah, uistite sa, že ste ponechali 80 cm voľného priestoru na rotáciu pri kalibrácii. Potom ťuknutím na Nastaviť počiatkový bod vytvoríte počiatkový bod hranice. Robot sa otočí na mieste, aby kalibroval svoju polohu.



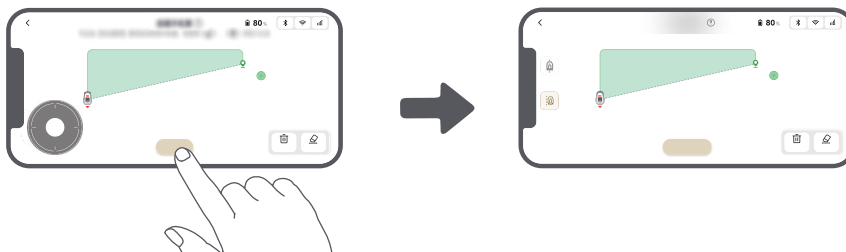
- 3 Pomocou diaľkového ovládania navigujte robota pozdĺž obvodu trávnik, čím zmapujete pracovnú oblasť.

Automatická detekcia hraníc

Robot využíva pokročilý algoritmus AI a pomocou prednej kamery odlišuje trávnaté a netrávnaté plochy za vhodných podmienok, pričom automaticky mapuje obvod trávnik bez manuálneho navádzania.

Po tom, čo robota na diaľku dovediete k okraju trávnik a nastavíte počiatkový bod, môžete použiť režim Automatická detekcia hraníc. Môžete si vybrať, či má robot prejsť cez obvod pre čistejšie výsledky kosenia okrajov, alebo či má zostať blízko neho, aby sa zabránilo uviaznutiu.

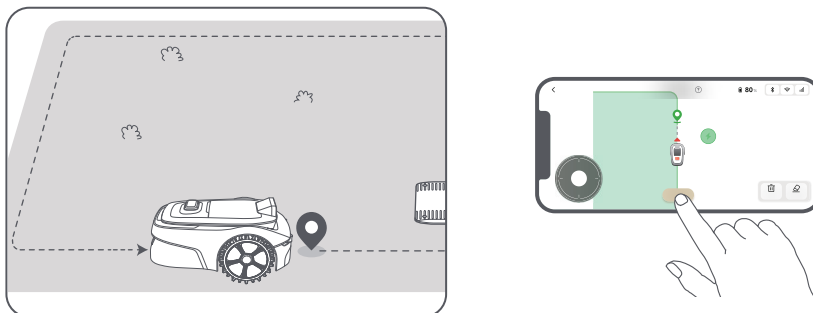
Počas tohto procesu odporúčame robota sledovať. Ak robot nedokáže presne detegovať hranice, môžete kedykoľvek ukončiť režim automatickej detekcie hraníc a prepnúť na diaľkové ovládanie.




Dôležité: Automatická detekcia hraníc funguje najlepšie na jasne definovaných okrajoch trávnik. Nejasné hranice nemusia byť správne rozpoznané.

- 4 Keď sa robot vráti do vzdialenosti 1 m od počiatkového bodu, môžete ťuknúť na Uzavrieť hranicu a hranica sa automaticky dokončí. Ak je obvod vyvýšený alebo má strmý svah, uistite sa, že ste ponechali 80 cm voľného priestoru na rotáciu pri kalibrácii.

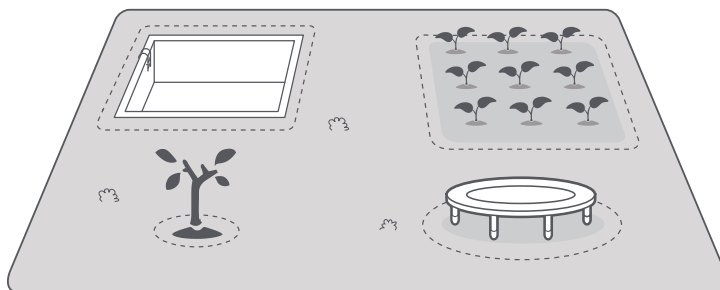
Poznámka: Ak sa hranica neuzavrie alebo narazíte na chybu, pomocou diaľkového ovládania posuňte robota o malý kúsok dopredu pozdĺž okraja a potom skúste hranicu uzavrieť znova.



5.2 Nastavenie zakázanej zóny


Hoci sa robot dokáže automaticky vyhýbať prekážkam, stále je potrebné nastaviť oblasti s rizikom pádu, ako sú bazény a pieskoviská, ako zakázané zóny. Objekty, ktoré chcete chrániť (ako je kvetinový záhon, trampolína, zeleninový záhon alebo obnažený koreň stromu), nastavte ako zakázané zóny. Ak chcete pokračovať vo vytváraní zakázaných zón, v aplikácii môžete ťuknúť na **Nastaviť zakázanú zónu**. Prípadne môžete prejsť na  > **Úprava mapy** a zakázané zóny vytvoriť alebo vymazať po dokončení mapy.

Poznámka: Oblasti často navštevované zvieratami možno označiť ako „Aktívna zóna zvierat“, aby tam robot nevstupoval a zaistila sa bezpečnosť zvierat.



5.3 Vytvorenie ďalších zón a rozšírenie existujúcich zón

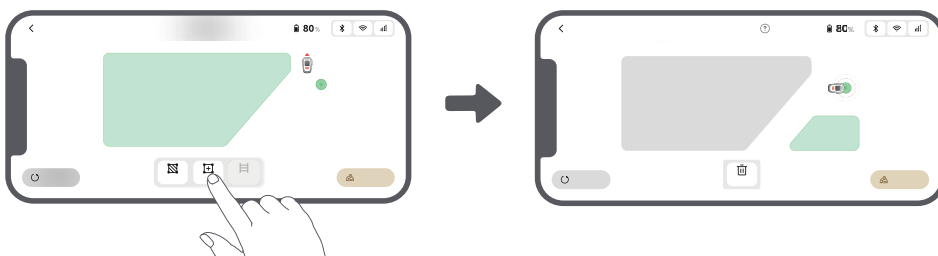
• Vytvorenie ďalších zón

Ak máte trávnik oddelený cestami alebo máte niekoľko izolovaných trávnikov, môžete ťuknutím na **Nastaviť zónu** v aplikácii pokračovať vo vytváraní pracovných oblastí. Zóny môžete tiež pridať, vymazať alebo upraviť v časti  > **Úprava mapy** po dokončení mapy.

Poznámka: Ak máte v záhrade kamenné chodníky, označte ich ako samostatné zóny. Potom nakreslite spájacie trasy, aby sa robot mohol medzi zónami pohybovať.


Dôležité: Aby robot správne zmapoval hranice trávника, vždy ho vedte po vonkajšom okraji trávника.

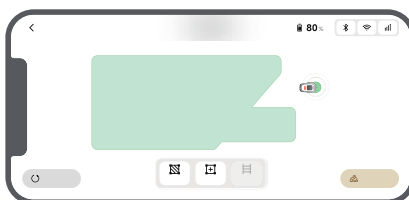
Nevytvárajte zóny v strede otvorenej plochy trávника, pretože to môže viesť k chybám v určovaní polohy.



• Rozšírenie existujúcich zón

Ak chcete rozšíriť existujúcu zónu, ťuknutím na **Nastaviť zónu** v aplikácii vytvorte oblasť, ktorú chcete zahrnúť.

Ak sa dve oblasti prekrývajú, automaticky sa zlúčia. Prípadne môžete prejsť na  > **Úprava mapy** > **Nastaviť zónu** po dokončení mapovania a rozšíriť existujúcu zónu.

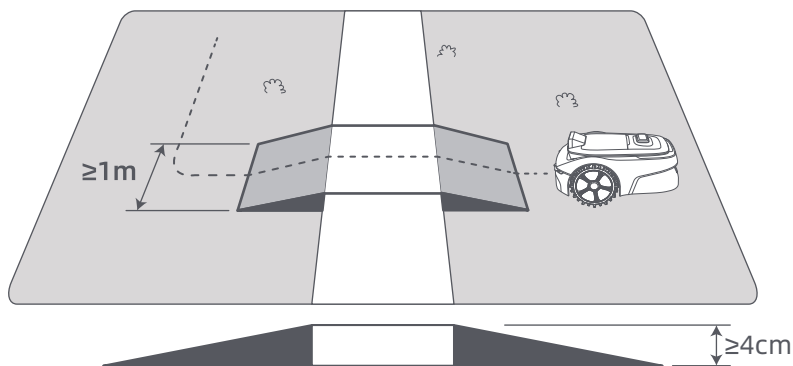


5.4 Nastavenie trasy

Pre izolované zóny vytvorte trasu na ich prepojenie. Izolované zóny bez trasy budú pre robota nedostupné.

Poznámka: V predvolenom nastavení sa robot po trase iba pohybuje bez kosenia tráv.

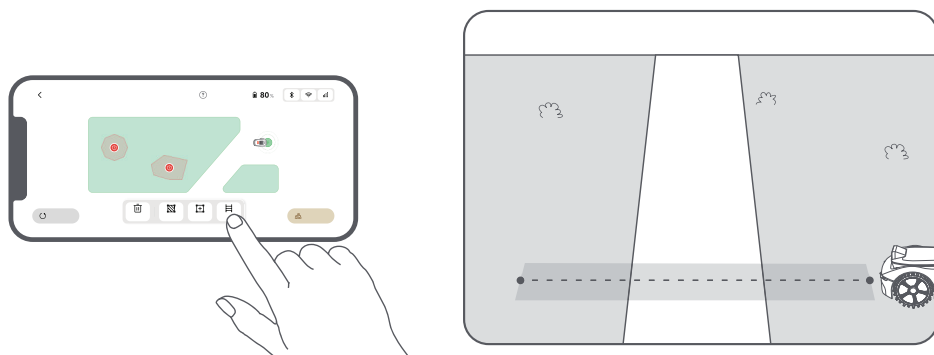
Dôležité: Ak je váš trávnik rozdelený prechodmi vyššími ako 4 cm, umiestnite objekt so sklonom v rovnakej výške ako prechod (napríklad rampu).



- Prepojenie dvoch izolovaných pracovných zón

Pre izolované oblasti vytvorte trasy na ich prepojenie, inak budú pre robota nedostupné. Ťuknutím na Nastaviť trasu vytvorte trasu.

Dôležité: Uistite sa, že trasa začína a končí na povrchu pokrytom trávou vo vnútri pracovnej oblasti. Nenastavujte ani jeden koncový bod na povrchu bez tráv.



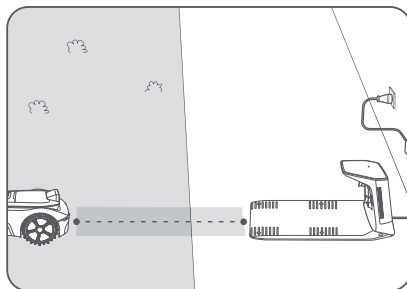
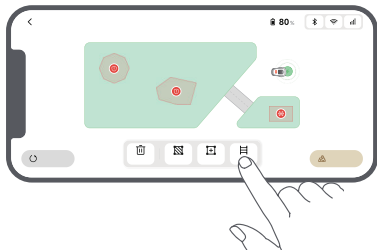
- Prepojenie pracovnej oblasti a nabíjacej stanice

Ak sa vaša nabíjacia stanica nenachádza v pracovnej oblasti, je potrebné vytvoriť trasu na jej prepojenie s pracovnou oblasťou. Ťuknutím na Nastaviť trasu vytvorte trasu, ktorá umožní robotovi vrátiť sa do nabíjacej stanice.

Dôležité

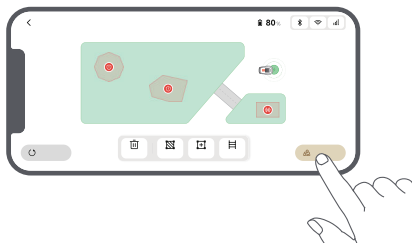
- Uistite sa, že jeden koniec trasy je na povrchu pokrytom trávou vo vnútri pracovnej oblasti a druhý je priamo pred nabíjacou stanicou. Odporúča sa zosúladiť trasu s nabíjacou stanicou.

- Pri vytváraní trás na prepojenie pracovnej oblasti a nabíjacej stanice nezačínajte robota do nabíjacej stanice diaľkovým ovládaním. V opačnom prípade môže byť predná kamera zablokovaná, čo môže spôsobiť zlyhanie mapovania.



5.5 Dokončenie mapy

Keď sú pracovné oblasti, trasy a zakázané zóny dokončené, ťuknite na Dokončiť mapu.



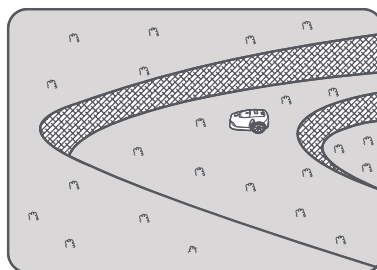
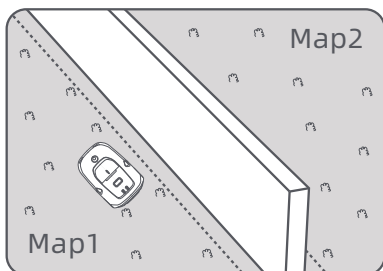
5.6 Pridanie druhej mapy

Funkcia duálnej mapy

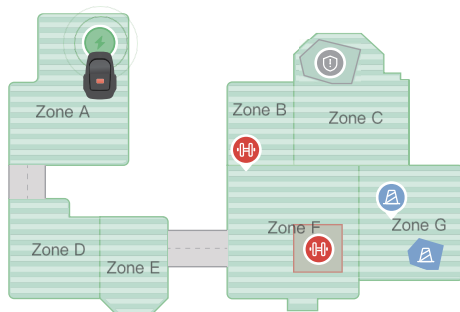
Funkcia duálnej mapy je navrhnutá pre situácie, keď robot nemôže samostatne prechádzať medzi oddelenými trávnikmi alebo keď je potrebných viacero máp.

Druhú mapu možno budete musieť vytvoriť, ak:

- Nie je možné prepojiť predný a zadný trávnik.
- Medzi oblasťami trávniku je výrazný výškový rozdiel.
- Máte viacero nehnuteľností, ale iba jedného robota.
- Plocha vášho trávniku je príliš veľká pre jednu mapu.





Poznámka: Ak máte trávniky prepojené a v rámci kapacity robota, použite namiesto toho nastavenie pre viacero zón.

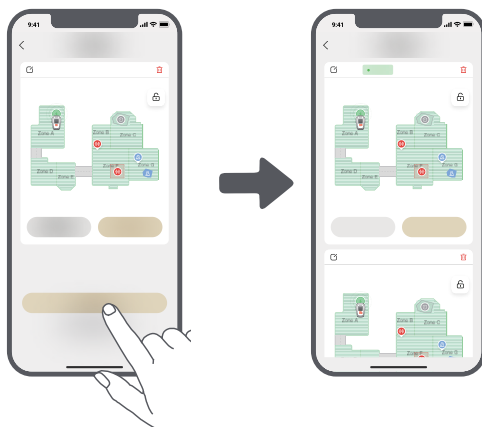


Pred mapovaním druhého trávniku majte na pamäti nasledujúce:

- Pri oboch mapách vždy začnite mapovanie od nabíjacej stanice.
- Druhá nabíjacia stanica (voliteľné):
 - Ak ste si kúpili druhú nabíjajúcu stanicu, nainštalujte ju na druhý trávnik.
 - Ak nie, presuňte robota a jeho nabíjajúcu stanicu manuálne, aby ste mohli začať mapovať druhý trávnik.

Mapovanie druhého trávniku

Po dokončení prvej mapy ťuknite na Pridať mapu a pokračujte vo vytváraní druhej mapy. Prípadne môžete prejsť na  > Úprava mapy a po dokončení mapovania ťuknúť na Pridať mapu. Po dokončení druhej mapy môžete medzi mapami prepínať cez  > Úprava mapy.

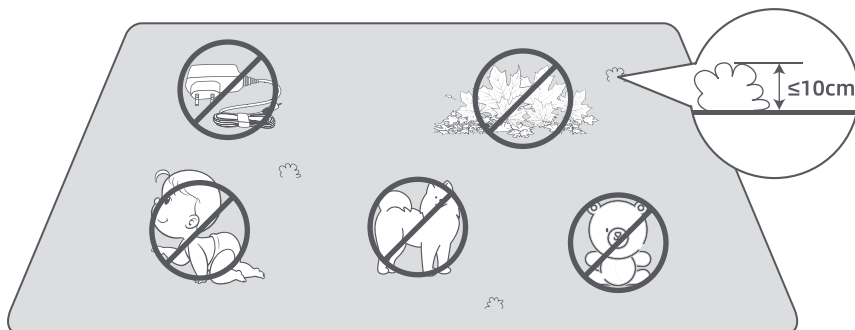



6 Používanie

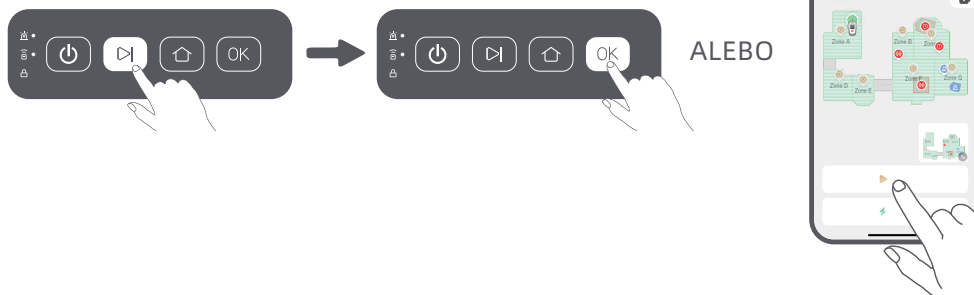
6.1 Prvé spustenie kosenia

Tipy pred kosením:

- Trávu pokoste kosačkou bez pojazdu na výšku maximálne 10 cm.
- Odstráňte z trávniku prekážky vrátane nečistôt, kôp lístia, hračiek, drôtov a kameňov. Uistite sa, že keď robot kosí, nie sú na trávniku žiadne deti ani domáce zvieratá.
- Vyrovnajte akékoľvek priehlbiny na trávniku.
- Vopred si v aplikácii nastavte preferencie kosenia (napríklad efektívnosť kosenia).



1. Otvorte horný kryt, aby ste získali prístup k ovládaciemu panelu.
2. Otočným gombíkom na robote nastavte výšku kosenia (20 mm – 60 mm).
3. Stlačte tlačidlo , potom stlačte tlačidlo OK do 5 sekúnd. Robot opustí nabíjaciu stanicu a začne kosiť celú plochu. Môžete tiež ťuknúť na tlačidlo Štart v aplikácii, a robot začne kosiť.



4. Zatvorte horný kryt.

Poznámka: Pred začatím kosenia sa uistite, že počasie je jasné a suché a že je k dispozícii dostatočné osvetlenie.

6.2 Kosenie s duálnymi mapami

- S jednou nabíjacou stanicou:

1. Vždy umiestnite nabíjaciu stanicu presne tam, kde bola počas mapovania. Manuálne presuňte robota na mapu, ktorú chcete kosiť.
 2. Pred začatím kosenia vyberte v aplikácii správnu mapu, aby ste zabezpečili správnu prevádzku.
- Poznámka: Po prepnutí mapy sa použijú plány a nastavenia kosenia pre aktuálnu mapu.

Ako riešiť nízku úroveň nabitia batérie alebo problémy s nabíjaním?

Ak manuálne nepremiestnite nabíjaciu stanicu spolu s robotom na druhú mapu, môže sa batéria robota vybiť a robot môže hlásiť zlyhanie nabíjania, pretože nedokáže nájsť nabíjaciu stanicu. Ak chcete tento problém vyriešiť, postupujte podľa týchto krokov:

1. Manuálne presuňte robota na mapu s nabíjacou stanicou, aby sa dobil.
2. Po nabití vráťte robota na pôvodnú mapu. Kosenie sa automaticky obnoví.

Dôležité: Počas toho nemeňte mapu v aplikácii. Tým sa zabezpečí, že si robot zapamätá svoju poslednú polohu a bude môcť pokračovať tam, kde skončil.

3. Tieto kroky opakujte podľa potreby, kým nebude pokosený celý trávnik.

- S dvomi nabíjacími stanicami:

Premiestňovanie nabíjacej stanice nie je potrebné.

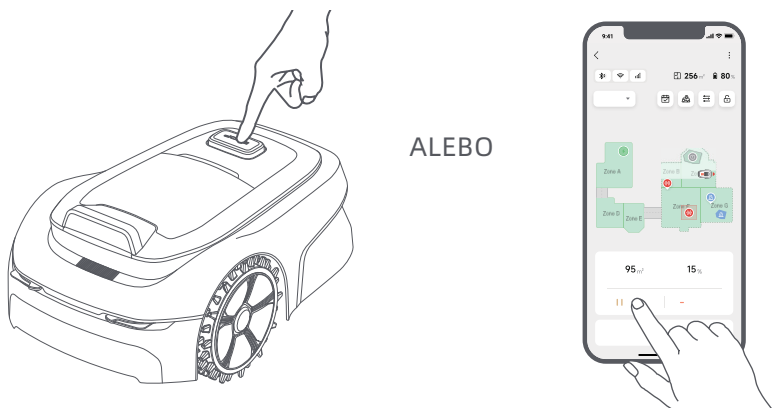
1. Manuálne presuňte robota na mapu, ktorú chcete kosiť.
2. Pred začatím kosenia vyberte v aplikácii správnu mapu, aby ste zabezpečili správnu prevádzku.



6.3 Pozastavenie

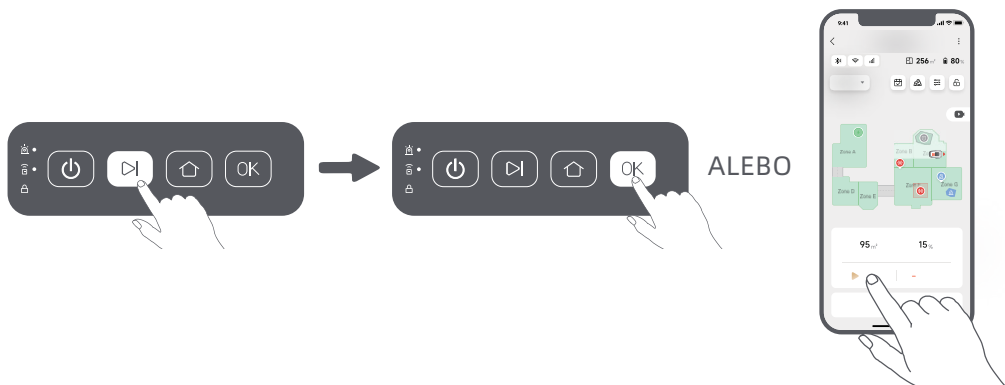
Ak chcete pozastaviť aktuálnu úlohu kosenia, môžete stlačiť tlačidlo Stop na robotovi alebo ťuknite na Pause (Pozastaviť) v aplikácii.

Poznámka: Robot sa nedá spustiť priamo cez aplikáciu po stlačení tlačidla Stop. Ak chcete obnoviť ovládanie cez aplikáciu, najprv deaktivujte bezpečnostný zámok dvojitým stlačením tlačidla OK na ovládacom paneli.



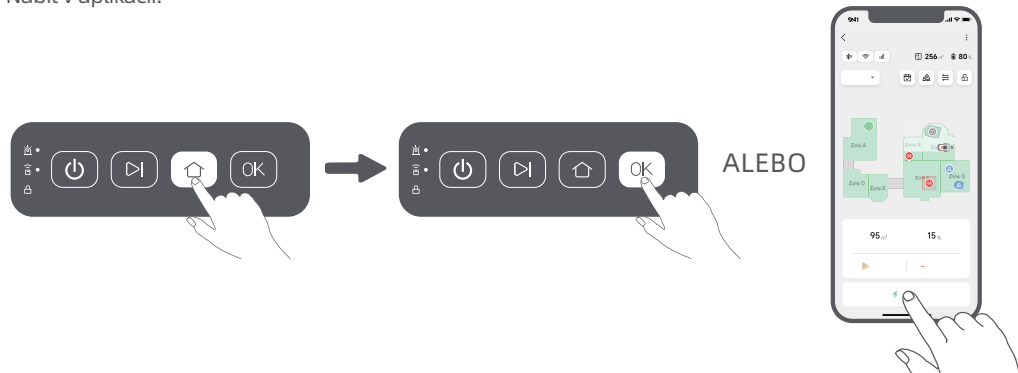
6.4 Pokračovanie

Ak chcete obnoviť pozastavenú úlohu, stlačte tlačidlo > a potom do 5 sekúnd stlačte tlačidlo OK. Kosenie môžete obnoviť aj klepnutím na Pokračovať v aplikácii.



6.5 Návrat k nabíjacej stanici

Ak chcete zastaviť úlohu kosenia a poslať robota späť do nabíjacej stanice, stlačte tlačidlo < a potom do 5 sekúnd stlačte tlačidlo OK na ovládacom paneli. Robota môžete poslať späť do nabíjacej stanice aj klepnutím na Nabit' v aplikácii.



7 Aplikácia MOVAhome

Kde sa môžete dozvedieť viac

Aplikácia MOVAhome je viac než diaľkové ovládanie. Cez aplikáciu môžete robiť veľa vecí: na diaľku dokončovať rôzne nastavenia, vyskúšať rôzne režimy kosenia, voľne upravovať mapu a upravovať plány kosenia.

7.1 Režimy kosenia

Robot ponúka rôzne režimy kosenia. Cez aplikáciu môžete prepínať medzi režimami vrátane kosenia celej plochy, kosenia zón, kosenia okrajov, bodového kosenia a manuálneho režimu.




7.2 Tvary kosenia

Prispôbte si trávnik pridaním tvarov cez  > Úprava mapy > Tvary v aplikácii. Zadefinované tvary budú vo všetkých režimoch kosenia vynechané. Ich polohu, veľkosť alebo odstránenie môžete upraviť v časti Tvary.



7.3 Plánovanie




Po dokončení prvej mapy robot automaticky vytvorí dva týždenné plány kosenia, a to „Plán jar/leto“ a „Plán jeseň/zima“. Ťuknutím na  v aplikácii môžete vykonať podrobné nastavenia plánu. Vďaka funkcii plánovania môžete každodenné kosenie úplne zveriť robotovi. Stačí, ak budete robota pravidelne udržiavať. Poznámka: Ak máte obavy, že vás alebo vašich susedov môže robot rušiť pri samostatnej práci počas určitých hodín, môžete prejsť do časti Nastavenia > Nerušiť a nastaviť v aplikácii čas režimu Nerušiť.



Plány s duálnymi mapami

Keďže každá mapa má svoj vlastný plán, starostlivo naplánujte a nastavte naplánované úlohy pre každú mapu, aby ste predišli prekrytiám alebo konfliktom. Tak zabezpečíte, že robot bude pracovať efektívne a bude k dispozícii podľa potreby pre každú mapu.

7.4 Detská poistka

Ak máte obavy, že by deti mohli robota ovládať, prejdite na Nastavenia a v aplikácii povolte funkciu Detská poistka. Prípadne môžete ťuknúť na  na stránke kosenia. Keď je táto funkcia povolená, ovládací panel bude uzamknutý. Ak ju chcete deaktivovať, súčasne stlačte na ovládacom paneli  a .



7.5 Ochrana pred dažďom

Ak máte obavy, že nepriaznivé poveternostné podmienky môžu ovplyvniť kosenie, môžete povoliť funkciu Ochrana pred dažďom v Nastaveniach v aplikácii. Keď je táto funkcia povolená, robot automaticky pozastaví kosenie a vráti sa do nabíjacej stanice, ak je predpovedaný dážď. V aplikácii môžete nastaviť čas oneskorenia po daždi.

Poznámka: Kosenie mokrej trávy môže váš trávnik poškodiť. Odporúčame nastaviť čas oneskorenia po daždi, aby robot zostal v nabíjacej stanici určitý čas po skončení dažďa, aby mohla tráva pred opätovným kosením úplne vyschnúť.



7.6 Ochrana pred mrazom

Ak teplota klesne pod 6° C, kosenie môže trvalo poškodiť trávnik. Batéria sa z bezpečnostných dôvodov nebude nabíjať. Aby ste tomu predišli, môžete povoliť funkciu Ochrana pred mrazom v Nastaveniach v aplikácii. Táto funkcia automaticky pozastaví kosenie a pošle robota späť do nabíjacej stanice, keď teplota klesne pod 6° C. Robot bude v kosení pokračovať, keď teplota stúpne nad 11° C.



7.7 Bezpečnostné funkcie

Robot podporuje viacero funkcií proti krádeži, aby zaistil bezpečnú prevádzku a chránil pred neoprávneným použitím. Okrem toho stereoskopická kamera dokáže detegovať prítomnosť osôb, vďaka čomu je robot efektívnym strážcom záhrady.



7.7.1 Alarm zdvihnutia

Keď je táto funkcia povolená, pri zdvihnutí robota sa okamžite spustí alarm a robot sa uzamkne. Ak chcete obnoviť ovládanie cez aplikáciu, najprv deaktivujte bezpečnostný zámok dvojitým stlačením tlačidla OK na ovládacom paneli.



7.7.2 Alarm opustenia mapy

Keď je táto funkcia povolená, robot sa uzamkne a alarm sa okamžite spustí, ak sa vzdiali z mapy. (Táto funkcia vyžaduje inštaláciu modulu prepojenia.)



7.7.3 Poloha v reálnom čase

S modulom prepojenia môžete zobraziť aktuálnu polohu robota v Mapách Google.



7.7.4 Alarm prítomnosti osôb

Keď je táto funkcia povolená, robot vás po detekcii prítomnosti osôb upozorní.




7.7.5 Strážca záhrady

Ťuknutím na  zobrazíte živý prenos videa z prednej kamery robota, čo vám umožní sledovať záhradu kedykoľvek a kdekoľvek.



7.7.6 Obchôdzka

Kým je robot v pohotovostnom režime, môžete ho cez aplikáciu poslať na obchôdzku konkrétnych hraníc alebo miest vo vašej záhrade. Ak chcete získať prístup k tejto funkcii, prejdite na  > Obchôdzka.



Kontrolka na prednej kamere

Farba LED indikátora	Význam
Bliká nazeleno	1. Živé video z prednej kamery sa prenáša do aplikácie. 2. Robot je v režime obchôdzky.

7.8 Vlastná doba nabíjania

Ak chcete prispôbiť obdobie nabíjania robota na konkrétne hodiny, môžete v aplikácii povoliť funkciu Vlastná doba nabíjania cez Nastavenia > Nabíjanie. Keď je táto funkcia povolená, robot si počas nečinnosti udržiava bezpečnú úroveň nabitia batérie a plne sa nabije iba počas určenej doby nabíjania.



Poznámka: Vývojový tím MOVA bude neustále vykonávať OTA (bezdrôtové aktualizácie) a údržbu firmvéru a aplikácie. Skontrolujte upozornenia na aktualizácie alebo povoľte funkciu Automatická aktualizácia, aby ste udržali firmvér a aplikáciu aktuálne a mohli využívať viac funkcií.



8 Údržba

Pre lepší výkon a dlhšiu životnosť robota ho pravidelne čistite a opotrebované diely vymieňajte podľa nižšie uvedenej frekvencie:

Diel	Frekvencia výmeny
Čepele	Každých 6 - 8 týždňov alebo skôr

Poznámky

- Zostávajúci čas pre čepele môžete skontrolovaťv aplikácii v časti Nastavenia > Spotrebný materiál a údržba. Po výmene akéhokoľvek spotrebného materiálu podľa výzvy prejdite na stránku s podrobnosťami o spotrebnom materiáli a ťuknutím na Vymenil som to resetujte časovač.
- Ak máte v záhrade určené oblasti pre bežné čistenie a servis robota, môžete na mape nastaviť Body údržby v časti Nastavenia > Prejsť na miesto údržby > Upraviť bod. Po nastavení bodov údržby môžete jednoducho ťuknúť na Prejsť a nasmerovať robota na určené miesta pre jednoduchý servis.

8.1 Čistenie

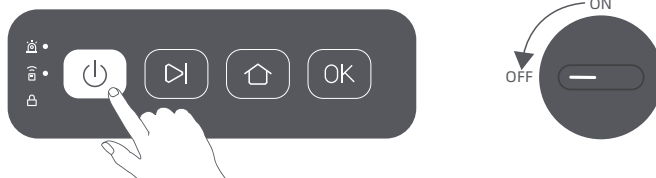
Robota pravidelne čistite, aby ste zabránili hromadeniu pokosenej trávy a nečistôt a upchatiu rezného kotúča a hnacích kolies, čo môže ovplyvniť jeho výkon pri kosení, dokovaní a pohybe. Odporúčame používať čistiacu súpravu, ktorú je možné zakúpiť u miestnych predajcov alebo v online obchodoch.

⚠ Varovanie: Pred čistením robota vypnite a otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ). Odpojte nabíjaciu stanicu.

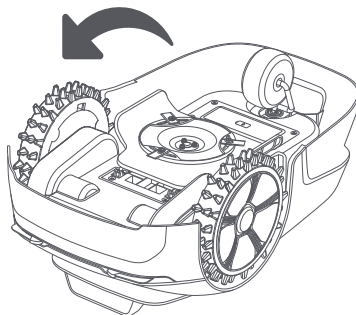
Varovanie: Pri prevracaní robota dávajte pozor, aby ste nepoškriabali objektív kamery.

- Kryt, podvozok a rezný kotúč:

1. Robota vypnite a otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ).

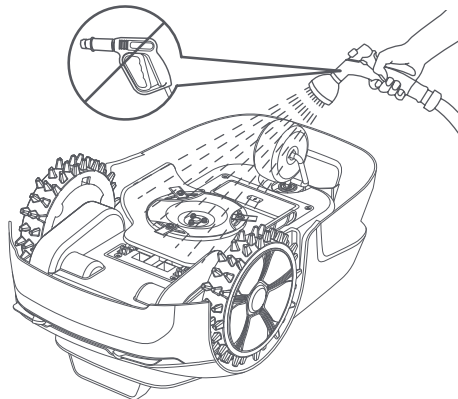


2. Položte robota na mäkký povrch a prevráťte ho hore nohami.



3. Kryt, rezný kotúč a podvozok vyčistite hadicou.

⚠ Varovanie: Pri čistení podvozku sa nedotýkajte čepelí. Počas čistenia noste ochranné rukavice.
Varovanie: Na čistenie nepoužívajte vysokotlakový čistič. Na čistenie nepoužívajte čistiace prostriedky.

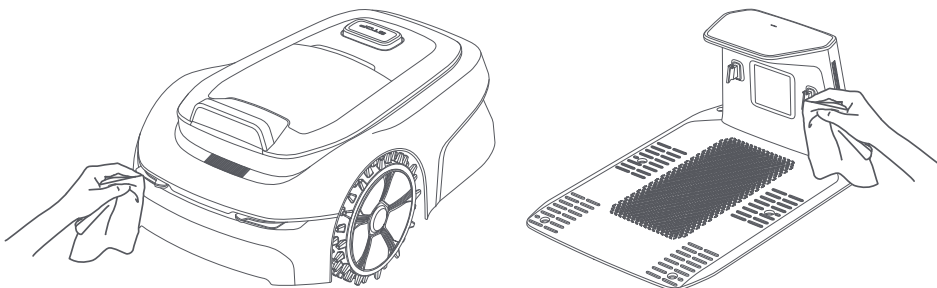


• Nabíjacie kontakty a predná kamera:

Pomocou čistej handričky utrite nabíjacie kontakty na robotovi a nabíjacej stanici a tiež vyčistite prednú kameru.

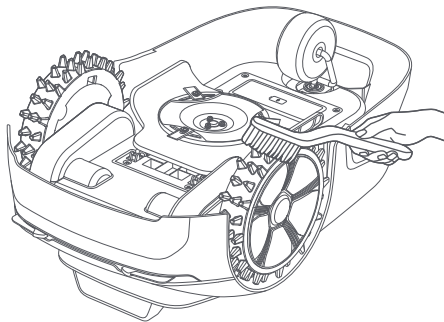
Po čistení udržiavajte nabíjacie kontakty a prednú kameru suché.

Dôležité: Pre optimálne určovanie polohy a navigáciu čistite prednú kameru raz za dva týždne.



• Hnacie kolesá:

Pomocou kefy odstráňte z kolies blato, aby sa zabezpečila dobrá priľnavosť.



8.2 Výmena komponentov

• Výmena čepelí

Aby čepel zostali ostré, pravidelne ich vymieňajte. Odporúča sa vymeniť čepel každých 6 - 8 týždňov alebo skôr. Používajte iba originálne čepel MOVA.

⚠ Varovanie: Robota vypnite a otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ). Pred výmenou čepelí si nasadte ochranné rukavice.

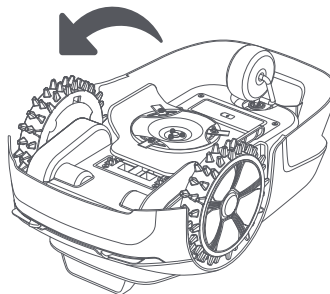
Poznámka: Vymeňte všetky tri čepel súčasne, aby bol zabezpečený vyvážený systém kosenia.

Varovanie: Pri prevracaní robota dávajte pozor, aby ste nepoškriabali objektív kamery.

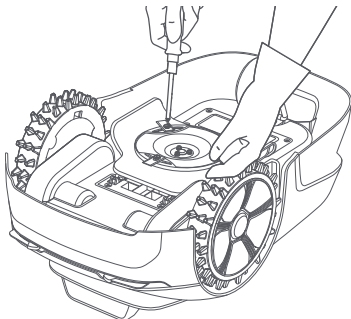
1. Robota vypnite a otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ).



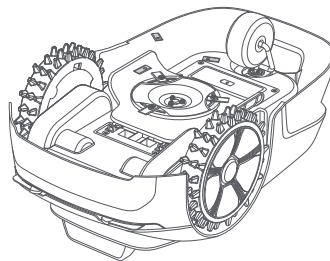
2. Položte robota na mäkký povrch a prevrúte ho hore nohami.



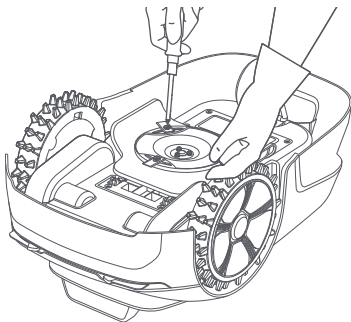
3. Pomocou krížového skrutkovača uvoľnite skrutky.



4. Odstráňte tri čepel a skrutky.



5. Zarovnajte nové čepel s otvormi na reznom kotúči a potom ich zaistite skrutkami.



6. Skontrolujte, či sa čepel môžu voľne otáčať.



9 Batéria

Pri dlhodobom skladovaní robota nabite každých 6 mesiacov, aby ste chránili batériu. Na poškodenie batérie spôsobené nadmerným vybitím sa nevzťahuje obmedzená záruka. Batériu nenabíjajte pri okolitej teplote vyššej ako 45° C alebo nižšej ako 6° C. Dlhodobá teplota skladovania batérie by mala byť medzi -10 a 35° C. Na minimalizovanie poškodenia sa odporúča teplota skladovania batérie medzi 0 a 25° C.

Poznámka: Životnosť batérie robota závisí od frekvencie používania a prevádzkových hodín. Ak je batéria poškodená alebo sa nedá nabiť, nevyhadzujte zastaranú alebo chybnú batériu svojvoľne. Dodržiavajte miestne predpisy o recyklácii.

Režim nabíjania s nízkou spotrebou:

Keď je aktívovaný režim nabíjania s nízkou spotrebou, funkcie nesúvisiace s nabíjaním budú zakázané (sieť bude vypnutá).

- Ak chcete povoliť režim nabíjania s nízkou spotrebou, súčasne stlačte a podržte tlačidlo  a tlačidlo  a zároveň rýchlo 5-krát stlačte tlačidlo OK. Budete počuť hlasovú výzvu: Režim nabíjania s nízkou spotrebou je zapnutý.
- Ak chcete režim nabíjania s nízkou spotrebou zakázať, reštartujte robota.

10 Uskladnenie na zimu

• Robot

1. Batériu úplne nabite. Robota vypnite a otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ).
2. Pred uskladnením na zimu robota dôkladne vyčistite.
3. Robota skladujte vo vnútri na suchom mieste pri teplote nad 0° C.

• Nabíjacia stanica

Odpojte nabíjajúcu stanicu a uskladnite ju na suchom a chladnom mieste, mimo priameho slnečného žiarenia.

Poznámka: Po uskladnení na zimu znova nainštalujte nabíjajúcu stanicu a umiestnite do nej robota, aby sa nabil. Ak nabíjajúcu stanicu nainštalujete na inom mieste, robot automaticky aktualizuje polohu stanice hneď po tom, čo sa nabije a opustí stanicu. Ak sa vyskytnú chyby určovania polohy v dôsledku výrazných zmien vo vašej záhrade, odporúča sa oblasť znovu zmapovať.

11 Preprava

Pri preprave na dlhé vzdialenosti sa uistite, že je robot vypnutý. Odporúča sa používať originálne balenie.

 Varovanie

- Pred prepravou robota vypnite a otočte bezpečnostný kľúč do polohy OFF (VYPNUTÉ).
- Robota zdvíhajte za zadnú rukoväť, pričom rezný kotúč udržiavajte ďalej od tela.

12 Riešenie problémov

Problém	Príčina	Riešenie
Robot nie je pripojený k aplikácii.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Robot nie je v dosahu signálu Wi-Fi ani v dosahu Bluetooth. 2. Robot je vypnutý alebo sa rešartuje. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Skontrolujte, či robot dokončil proces zapínania. 2. Skontrolujte, či router funguje správne. 3. Priblížte sa k robotovi, aby ste nadviazali pripojenie Bluetooth.
Robot je zdvihnutý.	Koleso nie je na zemi.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vráťte robota späť na rovný povrch. 2. Dvakrát stlačte tlačidlo OK, aby ste robota odomkli. 3. Robot nedokáže prekonať objekty vyššie ako 4 cm. Udržiavajte terén, kde pracuje, rovný.
Robot sa naklonil.	Robot sa nakláňa o viac ako 37° .	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vráťte robota späť na rovný povrch. 2. Dvakrát stlačte tlačidlo OK, aby ste robota odomkli. 3. Robot nedokáže stúpať do svahov väčších ako 40 % (22°).
Robot uviazol.	Robot je uviaznutý a nedokáže sa dostať von.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Odstráňte prekážky v okolí a potom to skúste znova. 2. Ručne presuňte robota na rovné a otvorené miesto v rámci mapy a skúste úlohu spustiť znova. Ak sa tento problém opakuje často, skúste to znova, keď bude robot v nabíjacej stanici. 3. Skontrolujte, či sa v zemi nenachádzajú diery. Pred kosením diery zasypte, aby sa robot nezasekol. 4. Skontrolujte, či okolitá tráva nie je vyššia ako 10 cm. Môžete nastaviť výšku vyhýbania sa prekážkam alebo použiť kosačku bez pojazdu na predbežné pokosenie trávnik, aby ste predišli uviaznutiu robota. 5. Ak sa robot často zasekáva na tomto mieste, môžete ho nastaviť ako zakázanú zónu.
Chyba ľavého/právneho hnacieho kolesa.	Koleso sa nemôže otáčať alebo má problém motor kolesa.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vyčistite hnacie kolesá a potom skúste znova. 2. Ak sa táto chyba bude naďalej vyskytovať, skúste rešartovať robota. 3. Ak problém pretrváva, kontaktujte popredajný servis.
Rezný kotúč sa nedá otáčať.	Rezný kotúč sa nemôže normálne otáčať alebo má problém rezací motor.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vyčistite rezný kotúč a potom skúste znova. 2. Skontrolujte, či okolitá tráva nie je vyššia ako 10 cm. Môžete použiť kosačku bez pojazdu na predbežné pokosenie trávnik, aby ste predišli zablokovaniu rezného kotúča vysokou trávou. 3. Skontrolujte, či pod rezným kotúčom nie je voda. Ak tam nejaká je, presuňte robota na suché miesto a potom to skúste znova. 4. Ak sa táto chyba bude naďalej vyskytovať, skúste rešartovať robota. 5. Ak problém pretrváva, kontaktujte popredajný servis.
Chyba nabíjania.	Robot sa zadokuje do nabíjacej stanice, ale vyskytol sa problém s nabíjajúcim prúdom alebo napätím.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Skontrolujte, či je nabíjacia stanica správne pripojená k napájaniu. 2. Skontrolujte, či sú nabíjacie kontakty na robotovi a nabíjacej stanici čisté. 3. Po dokončení kontroly skúste robota znova zadokovať do nabíjacej stanice. 4. Ak problém pretrváva, kontaktujte popredajný servis.
Teplota batérie je príliš vysoká.	Teplota batérie je $\geq 60^\circ \text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Používajte robota pri teplote prostredia nižšej ako 40°C. Môžete počkať, kým teplota batérie automaticky klesne. 2. Môžete robota vypnúť a po chvíli ho rešartovať. 3. Ak problém pretrváva, kontaktujte popredajný servis.

Problém	Príčina	Riešenie
Teplota batérie je vysoká.	Teplota batérie je $\geq 45^{\circ}\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> Nabíjanie môže zlyhať, ak je teplota batérie vyššia ako 45°C. Používajte robota pri teplote prostredia nižšej ako 40°C.
Teplota batérie je nízka.	Teplota batérie je $\leq 6^{\circ}\text{C}$.	<ol style="list-style-type: none"> Nabíjanie môže zlyhať, ak je teplota batérie nižšia ako 6°C. Používajte robota tam, kde je teplota prostredia vyššia ako 6°C.
Robot sa stratil.	Stratili sa údaje o polohe.	<ol style="list-style-type: none"> Skontrolujte, či predná kamera robota nie je znečistená. Nečistoty ovplyvnia určovanie polohy. Ručne presuňte robota na otvorené miesto v rámci mapy a skúste úlohu spustiť znova. Ak sa poloha neobnoví, diaľkovým ovládaním cez aplikáciu pošlite robota späť do nabíjacej stanice a potom spustíte kosenie.
Chyba senzora.	Chyba senzora.	<ol style="list-style-type: none"> Reštartujte robota a skúste to znova. Ak problém pretrváva, kontaktujte popredajný servis.
Robot je v zakázanej zóne.	Robot je v zakázanej zóne.	<ol style="list-style-type: none"> Ručne presuňte robota mimo zakázanej zóny a potom to skúste znova. Na diaľku cez aplikáciu ovládajte robota, aby ste ho vyviedli zo zakázanej zóny, a potom to skúste znova.
Robot je mimo mapy.	Robot je mimo mapy.	<ol style="list-style-type: none"> Ručne presuňte robota do vnútra mapy a potom to skúste znova. Na diaľku cez aplikáciu ovládajte robota, aby sa vrátil do mapy, a potom to skúste znova.
Núdzové zastavenie je aktivované.	Na robotovi je stlačené tlačidlo Stop.	Dvakrát stlačte tlačidlo OK, aby ste robota odomkli.
Nízky stav batérie. Robot sa čoskoro vypne.	Úroveň nabitia akumulátora je $\leq 10\%$.	Zadokujte robota do nabíjacej stanice, aby sa nabíj.
Robot je preč z mapy. Riziko krádeže.	Robot je preč z mapy.	<ol style="list-style-type: none"> Ručne premiestnite robota späť do pracovnej oblasti. Alarm opustenia mapy môžete vypnúť v nastaveniach aplikácie.
Nepodarilo sa vrátiť k nabíjacej stanici.	Robot pri návrate k nabíjacej stanici nemôže nabíjaciu stanicu nájsť.	<ol style="list-style-type: none"> Skontrolujte, či robota neblokujú prekážky. Odstráňte prekážky a skúste to znova. Uistite sa, že je k dispozícii dostatočné osvetlenie a počasie je jasné (t. j. bez dažďa alebo hmly). Nepriaznivé počasie môže ovplyvniť schopnosť robota vrátiť sa. Skontrolujte, či sa mapa, ktorá sa práve používa v aplikácii, zhoduje s prevádzkovou polohou robota. Ak sa nezhoduje, prepnite na príslušnú mapu v časti „Úpravamapy“. Uistite sa, že v aktuálne používanej mape je nainštalovaná nabíjacia stanica. Na diaľku cez aplikáciu navigujte robota späť do nabíjacej stanice.
Nepodarilo sa zadokovať do nabíjacej stanice.	Robot nájde nabíjaciu stanicu, ale nepodarí sa mu zadokovať.	<ol style="list-style-type: none"> Uistite sa, že je k dispozícii dostatočné osvetlenie a počasie je jasné (t. j. bez dažďa alebo hmly). Nepriaznivé počasie môže ovplyvniť schopnosť robota zadokovať. Skontrolujte, či reflexná fólia na nabíjacej stanici nie je špinavá alebo zablokovaná. Skontrolujte, či sa pred nabíjacou stanicou nenachádzajú prekážky.



Problém	Príčina	Riešenie
Nepodarilo sa zadokovať do nabíjacej stanice.	Robot nájde nabíjajúcu stanicu, ale nepodarí sa mu zadokovať.	<ol style="list-style-type: none"> 4. Skontrolujte, či nebola nabíjajúca stanica presunutá. 5. Skontrolujte, či základová doska nie je pokrytá hrubou vrstvou blata. 6. Skontrolujte, či nabíjajúca stanica nie je na svahu. 7. Skontrolujte, či má nabíjajúca stanica napájanie. 8. Pomocou diaľkového ovládania alebo manuálne pomôžte robotovi zadokovať do nabíjacej stanice.
Určovanie polohy zlyhalo.	Určovanie polohy zlyhá, keď sa robot pokúsi spustiť úlohu kosenia.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Uistite sa, že je k dispozícii dostatočné osvetlenie a počasie je jasné (t. j. bez dažďa alebo hmly). Nepriaznivé počasie môže ovplyvniť schopnosť robota určiť polohu. 2. Ručne presuňte robota na rovné a otvorené miesto v rámci mapy a skúste úlohu spustiť znova. 3. Ak sa táto chyba opakuje často, skúste to znova, keď bude robot v nabíjajúcej stanici. 4. Ak robot naďalej nevie určiť polohu, presuňte nabíjajúcu stanicu na otvorené miesto a vykonajte premapovanie.
Nedostatočný priestor na otáčanie pred stanicou.	Nedostatočný priestor na otáčanie pred stanicou.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ak je stanica umiestnená na okraji mapy alebo v nej, uistite sa, že medzi prednou časťou základovej osky stanice a hranicou mapy je aspoň 1 m voľného priestoru; v opačnom prípade robot nemusí byť schopný vykonávať otáčky. 2. Premiestnite stanicu alebo zmeňte mapu v časti Úprava mapy.
Trasa zablokovaná.	Trasa zablokovaná.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Skontrolujte, či nie je na trase nastavená zakázaná zóna. 2. Skontrolujte, či robota neblokujú prekážky. 3. Ak robot stále nemôže prejsť, vymažte trasu v časti Úprava mapy a nastavte novú.
Vyskytol sa problém s prednou kamerou.	Vyskytol sa problém s prednou kamerou.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Utrite prednú kameru čistou handričkou. 2. Skúste reštartovať robota. 3. Ak problém pretrváva, kontaktujte popredajný servis.
Predná kamera zablokovaná.	Predná kamera zablokovaná.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Pred opakovaným pokusom sa uistite, že prednej kamere nič nebráni vo výhlade. 2. Ak je kamera špinavá, pred opakovaným pokusom ju očistite mäkkou handričkou.
Slabý signál určovania polohy.	Slabý signál určovania polohy.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Uistite sa, že je jasné počasie. Silný dážď alebo slabé svetlo môžu rušiť schopnosť robota určiť polohu. Robot bude pokračovať v prevádzke, keď sa obnoví signál určovania polohy. 2. Ak problém pretrváva, pred spustením úloh použite režim diaľkového ovládania a manuálne dovedte robota späť do nabíjajúcej stanice.
Počas automatického mapovania došlo k chybe detekcie hraníc.	Počas automatického mapovania došlo k chybe detekcie hraníc.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Uistite sa, že svetelné podmienky sú vhodné, ani príliš jasné, ani príliš tmavé. 2. Skontrolujte, či je jasné počasie, bez hmly alebo dažďa. 3. Skontrolujte, či je predná kamera čistá a nič jej nebráni vo výhlade. 4. Uistite sa, že povrch terénu je rovný, pretože hrbole môžu ovplyvniť detekciu. 5. Ak detekcia hraníc naďalej zlyhá, prepnite na režim diaľkového ovládania pre mapovanie.

13 Technické údaje

Základné informácie	Názov produktu	Séria MOVA ViAX	
	SKU	ViAX 250	ViAX 300
	Model	MVV1100	MVV1200
	Rozmery	595 × 380 × 272 mm	
	Hmotnosť robota (vrátane batérie)	9,4 kg	
Kosenie	Odporúčaná pracovná kapacita	250 m ²	300 m ²
	Efektívnosť kosenia ¹	Štandardná: 300 m ² /deň Efektívna: 500 m ² /deň	
	Výška kosenia	20 - 60 mm	
	Šírka záberu	20 cm	
	Čas nabíjania ²	45 min	
	Čas kosenia na jedno nabitie ³	50 min	
Emisie hluku	Hladina akustického výkonu LwA	57 dB(A)	
	Neistota akustického výkonu KwA	3 dB(A)	
	Hladina akustického tlaku LpA	49 dB(A)	
	Neistota akustického tlaku KpA	3 dB(A)	
Pracovné podmienky	Prevádzková teplota	0 - 50 °C Odporúčané: 10 - 35 °C	
	Teplota dlhodobého skladovania	- 10 - 35 °C Odporúčané: 0 - 25 °C	
	Stupeň krytia IP	Robot: IPX6 Nabíjacia stanica: IPX4 Zdroj napájania: IP67	
	Maximálny sklon pre oblasť kosenia	40 % (22°)	
Pripojenie	Frekvenčný rozsah Bluetooth	2400,0 - 2483,5 MHz	
	Max. RF výkon	802,11b: 16 ±2 dBm (@11 Mbps) 802,11g: 14±2 dBm (@54 Mbps) 802,11n: 13 ± 2 dBm (@ HT20, HT40) Bluetooth: 7,49 dBm	



Pripojenie	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2 400 - 2 483,5 M)
	Služba prepojenia (voliteľná) ⁴	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS (voliteľné) ⁵	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS
Rezací motor	Rýchlosť	2500/min
Batéria (robot)	Model batérie ⁶	MBPM10
	Typ batérie	Lítiovo-iónová batéria
	Menovitá kapacita	2,5 Ah
	Menovité napätie	18 V DC
Zdroj napájania	Model nabíjačky	MPAM10/MPAM20/MPAM20(c)
	Vstupné napätie	100~240 V AC
	Výstupné napätie	20 V DC
	Výstupný prúd	1,5 A / 3 A
Nabíjacia stanica	Model nabíjacej stanice	MCV20
	Vstupné napätie	20 V DC
	Výstupné napätie	20 V DC
	Vstupný prúd	1,5 A / 3 A
	Výstupný prúd	1,5 A / 3 A
Príslušenstvo	Náhradné čepele a skrutky	9
	Model čepele	MBKM10 (MOVA)
Hnacie kolesá	Typ kolesa	Terénny

1. Na základe testovania laboratória MOVA.

2. Doba nabíjania platí, keď sa robot pri nízkej úrovni nabitia automaticky vráti do nabíjacej stanice.

3. Na základe testovania laboratória MOVA.

4. Vyžaduje inštaláciu modulu prepojenia.

5. Vyžaduje inštaláciu modulu prepojenia.

6. Modely ViAX 250 a ViAX 300 sú kompatibilné s oboma batériami MBPM10 (2,5 Ah) a MBPM20 (5 Ah).

Poznámka: Technické údaje sa môžu meniť v dôsledku neustáleho zlepšovania nášho produktu. Najnovšie informácie nájdete na našej webovej stránke <https://www.mova.tech>.



EÚ VYHLÁSENIE O ZHODE

Toto vyhlásenie o zhode EÚ je vydané výhradne na zodpovednosť výrobcu.

Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd.

Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China

V mene spoločnosti MOVA vyhlasujem, že výrobok

Popis **Robotická sekačka na trávu**

Typ **Model: MVVV1100/MVVV1200/MVVV1300/MVVV1400**

Funkcie **Sekání trávy**

Spĺňa nasledujúce smernice

2006/42/EC, 2014/30/EU, 2014/35/EU, 2011/65/EU&(EU)2015/863,2014/53/EU

Spĺňa normy,

**EN 60335-1:2012+A11+A13+A1+A14+A2:2019+A15:2021, EN 50636-2-107:2015+A1+A2:2020+A3: 2021,
EN 60335-2-29:2004+A2+A11:2018, EN 62233:2008, EN IEC 62311:2020, EN 62479:2010,
EN 301 489-1 V2.2.3:2019, EN 301 489-17 V3.3.1:2024, EN 301 489-19 V2.2.1:2022,
EN 301 489-52 V1.3.1:2024, EN IEC 55014-1:2021, EN IEC 55014-2:2021,
EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021+A2:2024, EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021,
EN 301 511 V12.5.1:2017, EN 301 908-1 V15.2.1:2023, EN 301 908-2 V13.1.1:2020,
EN 301 908-13 V13.2.1:2022, EN 303 413 V1.2.1:2021, EN 300 328 V2.2.2:2019,
EN 18031-1:2024, EN 18031-2:2024, EN IEC 63000:2018**

Autorizovaný zástupca výrobcu pre EÚ

EUREPSTAR GmbH

Schlüterstr.3, 85057 Ingolstadt, Germany

eurep@eurep-gmbh.de

+49 841 8869 7744

Miesto vydania: Suzhou

Dátum vydania: 5.5.2025

Podpis vydavateľa:

Meno vydavateľa: Qin Ling

Pozícia vydavateľa: PTD manažér

Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China



Az eredeti felhasználói kézikönyv fordítása

Tartalomjegyzék

1 Biztonsági utasítások	76
2 A termék ismertetése	80
3 Telepítés	82
4 Első használatra való előkészületek	85
5 Kert feltérképezése	89
6 Kezelés	96
7 A MOVAhome alkalmazás	99
8 Karbantartás.....	102
9 Akkumulátor	105
10 Téli tárolás	105
11 Szállítás	105
12 Hibaelhárítás	106
13 Műszaki adatok	109

A gyártó hivatalos képviselője az EU-ban:

EUREP GmbH
Unterlettenweg 1a, 85051 Ingolstadt
eurep@eurep-gmbh.com

A kézikönyvben található illusztrációk csak tájékoztató jellegűek.

A pontos információkért kérjük, tekintse meg a tényleges terméket.

1 Biztonsági utasítások

1.1 Általános biztonsági utasítások

- Olvassa el figyelmesen és értse meg a használati útmutatót a termék használata előtt.
- Csak a MOVA által a termékhez ajánlott felszerelést használja. Bármilyen más használat helytelen.
- Ne engedje, hogy gyermekek tartózkodjanak a készülék közelében vagy játsszanak vele működés közben.
- Ne használja a terméket olyan területeken, ahol az emberek nincsenek tudatában a jelenlétének.
- Amikor a terméket a MOVAhome alkalmazással manuálisan működteti, ne fusson. Mindig gyalogoljon, figyeljen a lépéseire a lejtőkön, és tartsa meg az egyensúlyát minden körülmények között.
- Kerülje a termék használatát, ha a munkaterületen emberek, különösen gyermekek vagy állatok tartózkodnak.
- Ha a terméket nyilvános területeken használja, helyezzen ki figyelmeztető táblákat a munkaterület körül a következő szöveggel: „Figyelmeztetés! Automata fűnyíró! Maradjon távol a géptől! Figyeljen a gyermekekre!”
- Használat közben viseljen erős lábbelit és hosszú nadrágot.
- A termék károsodása és a gépjárműveket, illetve személyeket érintő balesetek megelőzése érdekében ne alakítson ki olyan munkaterületeket vagy áthaladási útvonalakat, amelyek áthaladnak nyilvános útvonalakon.
- Ne érintse meg a mozgó veszélyes részeket, például a pengetárcsát, amíg az teljesen meg nem állt.
- Forduljon orvoshoz sérülés vagy baleset esetén.
- Állítsa a terméket OFF állásba az akadályok eltávolítása, karbantartás vagy a termék vizsgálata előtt. Ha a termék rendellenesen rezeg, újraindítás előtt ellenőrizze, hogy nincs-e rajta sérülés. Ne használja a terméket, ha bármelyik alkatrész hibás.
- Ne telepítse a főkábelt olyan területeken, ahol a termék nyírni fog. Kövesse a kábelek telepítésére vonatkozó utasításokat.
- Csak a csomagban található töltőállomást használja a termék töltéséhez. A helytelen használat áramütést, túlmelegedést vagy az akkumulátorból szivárgó maró folyadékot eredményezhet. Ha elektrolit szivárog, öblítse le vízzel/semlegesítő szerrel, és kérjen orvosi segítséget, ha a maró folyadék a szemébe kerül.
- Amikor a főkábelt a konnektorhoz csatlakoztatja, használjon áramvédő kapcsolót (fi-relé), amelynek leoldóárama legfeljebb 30 mA.
- Csak a MOVA által ajánlott eredeti akkumulátorokat használja. A termék biztonsága nem garantálható nem eredeti akkumulátorok használata esetén. Ne használjon nem újratölthető elemeket.
- Tartsa a hosszabbítókábeleket a mozgó veszélyes alkatrészekről távol, hogy elkerülje a kábelek sérülését, ami érintkezéshez vezethet feszültség alatt lévő részekkel.
- A jelen dokumentumban szereplő ábrák csak tájékoztató jellegűek. Kérjük, hivatkozzon a tényleges termékekre.
- Soha ne engedje, hogy gyermekek, testi, érzékszervi vagy szellemi képességeikben korlátozott személyek, illetve tapasztalat vagy ismeretek hiányában lévők, vagy az utasításokat nem ismerős személyek használják a gépet. A helyi előírások korlátozhatják a kezelő életkorát.
- Ne csatlakoztasson vagy érintsen meg sérült kábelt, amíg az nincs kihúzva a hálózati aljzatból. Ha a kábel működés közben megsérül, húzza ki a csatlakozót a konnektorból. A kopott vagy sérült kábel növeli az áramütés kockázatát, és azt szakembernek kell kicserélnie.
- Ne tolja erősen vagy gyorsan a terméket, mert ez károsíthatja azt.
- Az RF-kitétségi követelmény betartása érdekében az eszköz és az ember között 35 cm távolságot kell tartani.
- Az akkumulátor újratöltéséhez kizárólag az ezzel a készülékkel szállított leválasztható tápegységet használja.

1.2 Biztonsági utasítások a telepítéshez

- Kerülje a töltőállomás olyan helyre történő telepítését, ahol az emberek megbotolhatnak benne.
- Ne telepítse a töltőállomást olyan területekre, ahol pangóvíz kialakulásának kockázata áll fenn.
- Ne telepítse a töltőállomást (beleértve minden kiegészítőt) bármely éghető anyagtól 60 cm-nél közelebb. A töltőállomás és a tápegység meghibásodása vagy túlmelegedése tűzveszélyt jelenthet.

1.3 Biztonsági utasítások a kezeléshez

- Tartsa távol a kezét és a lábát a forgó pengéktől. Ne helyezze a kezét vagy a lábát a készülék közelébe vagy alá, amikor be van kapcsolva.
- Ne emelje fel vagy mozgassa a terméket bekapcsolt állapotban.
- Ha a munkaterületen emberek (különösen gyerekek vagy állatok) tartózkodnak, használja a parkolás módot, vagy kapcsolja OFF a készüléket.
- Győződjön meg arról, hogy a gyepen nincsenek olyan tárgyak, mint kövek, ágak, szerszámok vagy játékok. Ellenkező esetben a pengék megsérülhetnek, ha egy tárgyhoz érnek.
- Ne helyezzen tárgyakat a termékre vagy a töltőállomásra.
- Ne használja a terméket, ha a STOP gomb nem működik.
- Kerülje el a termék és emberek vagy állatok közötti ütközéseket. Ha személy vagy állat kerül a készülék útjába, azonnal állítsa azt le.
- Mindig kapcsolja OFF a termékét, amikor nem használja.
- Ne használja a terméket egyidejűleg felugró szórófejjel. Használja az Ütemezés funkciót annak biztosítására, hogy a termék és a felugró szórófej ne működjenek egyszerre.
- Ne helyezzen csatlakozó csatornát olyan helyre, ahol felugró szórófejek vannak telepítve.
- Ne használja a terméket pangóvíz jelenlétében a munkaterületen, például erős esőzés vagy vízgyülem esetén.

1.4 Biztonsági utasítások a karbantartáshoz

- Állítsa a terméket OFF állásba karbantartás elvégzésekor.
- Mosás után ügyeljen arra, hogy a terméket normál helyzetben, ne fejjel lefelé helyezze a földre.
- Ne fordítsa meg a készüléket az alváz tisztításához. Ha tisztítás céljából megfordítja, ügyeljen arra, hogy utána visszaállítsa a megfelelő helyzetbe. Ez az óvintézkedés szükséges annak érdekében, hogy megakadályozza, hogy víz jusson a motorba, ami potenciálisan befolyásolhatja a normál működést.
- Húzza ki a csatlakozót a töltőállomásból, vagy távolítsa el a letiltó eszközt, mielőtt megtisztítaná vagy karbantartaná a töltőállomást.
- Ne használjon nagynyomású mosót vagy oldószereket a termék tisztításához.

1.5 Akkumulátorbiztonság

A lítium-ion akkumulátorok felrobbanhatnak vagy tüzet okozhatnak, ha szétszerelik őket, rövidre záródnak, illetve víznek, tűznek vagy magas hőmérsékletnek vannak kitéve. Kezelje óvatosan az akkumulátort, ne szerelje szét és ne nyissa fel, és kerülje az elektromos vagy mechanikai sérüléseket. Tárolja őket közvetlen napfénytől távol.






1. Csak a gyártó által biztosított akkumulátortöltőt és tápegységet használja. Nem megfelelő töltő és tápegység használata áramütést és/vagy túlmelegedést okozhat.
2. **NE PRÓBÁLJA MEG JAVÍTANI VAGY MÓDOSÍTANI AZ AKKUMULÁTOROKAT!** A javítási kísérletek súlyos személyi sérülést okozhatnak robbanás vagy áramütés miatt. Ha szivárgás lép fel, a felszabaduló elektrolitok maróak és mérgezőek.
3. Ez a készülék olyan akkumulátorokat tartalmaz, amelyeket csak szakképzett személyek cserélhetnek.

1.6 Maradványkockázatok

A sérülések elkerülése érdekében viseljen védőkesztyűt, amikor a pengék cseréjét végzi.

1.7 Szimbólumok és matricák

	<p>FIGYELMEZTETÉS - A gép használata előtt olvassa el a használati utasítást.</p>
	<p>FIGYELMEZTETÉS - Tartson biztonságos távolságot a géptől működtetés közben.</p>
	<p>FIGYELMEZTETÉS - Távolítsa el a letiltó eszközt, mielőtt a gépen dolgozna vagy felemelné.</p>
	<p>FIGYELMEZTETÉS - Ne lovagoljon a gépen.</p>
	<p>FIGYELMEZTETÉS - Ezt a terméket nem szabad a normál háztartási hulladékkal együtt kidobni. Gondoskodjon róla, hogy a terméket újrahasznosítsák a helyi jogszabályoknak megfelelően.</p>

	Ez a termék megfelel az alkalmazandó EC irányelveknek.
	III. osztályú berendezés
	Olvassa el a kezelői kézikönyvet
	Egyenáram
	II. osztályú berendezés

TERVEZETT FELHASZNÁLÁS

A kertészeti termék háztartási gyepnyírásra készült. Az eszköz gyakori nyírásra lett tervezve, így egészségesebb és esztétikusabb gyepet biztosít, mint valaha. A gyep méretétől függően a fűnyíró beprogramozható úgy, hogy bármikor vagy bármilyen gyakorisággal működjön. Nem alkalmas ásásra, seprésre vagy hóeltakarításra.



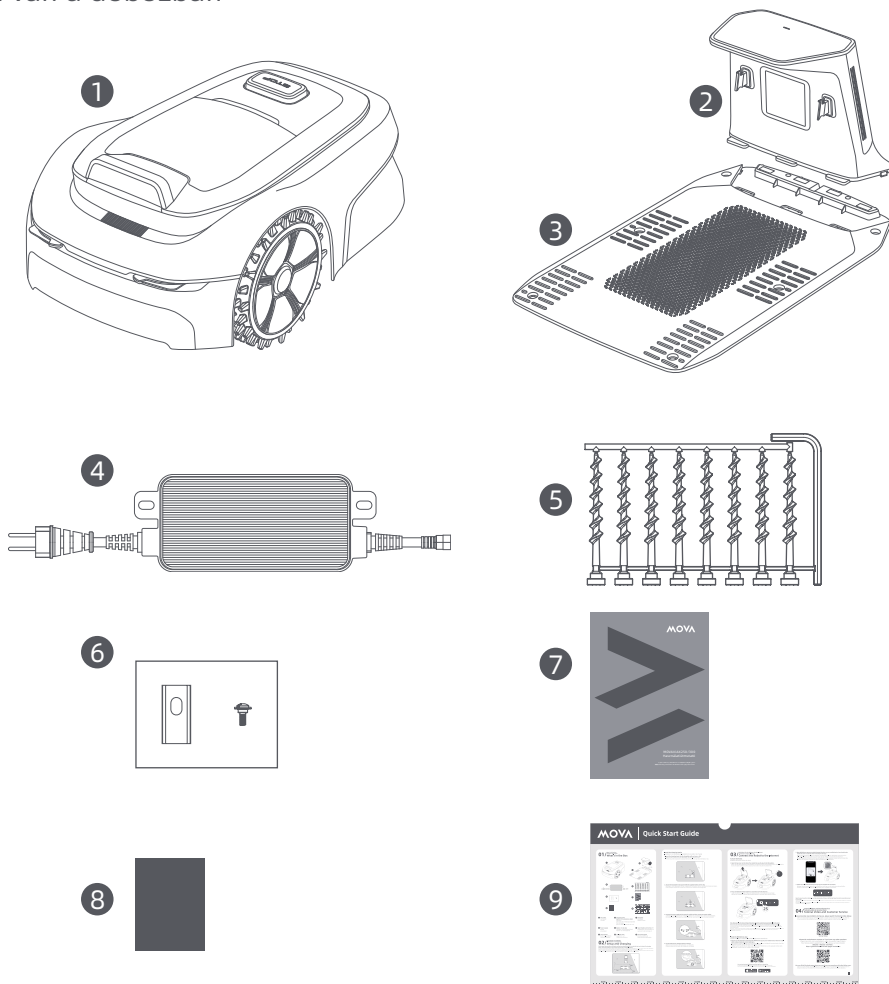
A Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. ezennel kijelenti, hogy a MOVA MWW1100/MWW1200 típusú rádióberendezések megfelelnek a 2014/53/EU irányelvnek. Az EU megfelelőségi nyilatkozat teljes szövege a következő internetes címen érhető el: <https://www.mova.tech/pages/declaration-of-conformity>.

A termék megfelel az UK PSTI előírásainak; a megfelelőségi nyilatkozat teljes szövege a következő internetcím alatt érhető el: <https://www.mova.tech/pages/statement-of-compliance-for-uk-psti>.

A részletes e-kézikönyvért kérjük, látogasson el a <https://www.mova.tech/pages/user-manuals-and-faqs> oldalra.

2 A termék ismertetése

2.1 Mi van a dobozban



1 A robot

2 Töltőtorony
(10 m hosszabbítókábellel)

3 Alaplemez

4 Tápegység

5 8 talajcsavar, imbuszkulcs

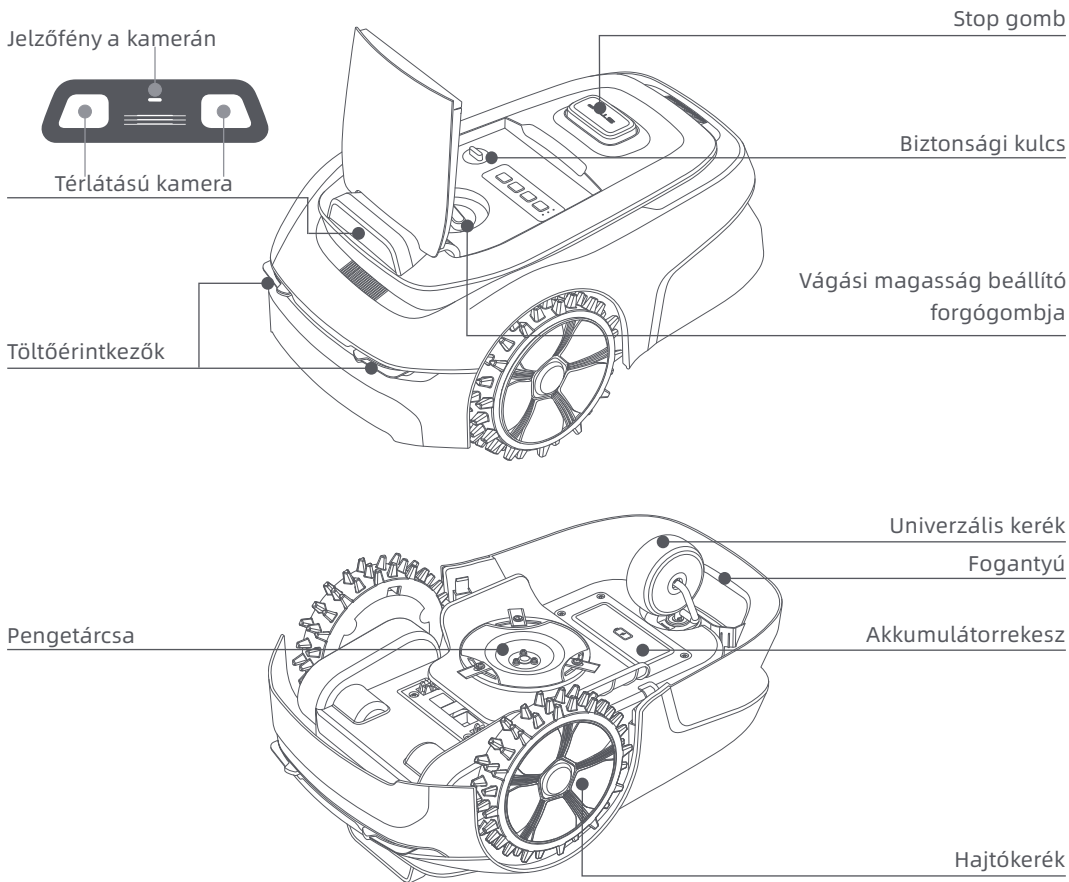
6 Tartalékpengék és csavarok × 9

7 Használati útmutató

8 Szőszmentes kendő

9 Gyors útmutató

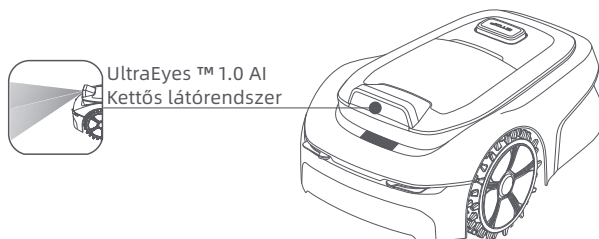
2.2 Termékáttekintés



2.3 UltraEyes™ 1.0 AI kétkamerás sztereó látórendszer

Az UltraEyes™ 1.0 a ViAX sorozat lelke. Ez az úttörő AI-vezérelt, kétkamerás sztereó látórendszer újradefiniálja az okos gyepgondozást. Ez a csúcstechnológia lehetővé teszi, hogy a ViAX sorozat páratlan pontossággal navigáljon a területen.

Kettős Ultra-HDR AI kamerákkal és AI-algoritmussal van ellátva, így pontosan megkülönbözteti a fűves és a nem-fűves területeket, miközben a kert különféle tárgyait azonosítja. A fejlett vizuális feldolgozásnak és az intelligens döntéshozatalnak köszönhetően milliméteres pontosságú észlelést és pozicionálást biztosít, és valóban minden irányban megismeri a kertjét.



2.4 Érzékelő

Név	Leírás
Térlátású kamera	Biztosítja a pozicionálást, és észleli az akadályokat, a gyepterület határait és az emberi jelenlétet. Látószög: 110° (vízszintes), 75° (függőleges), 120° (átlós) Felbontás: 2 MP

3 Telepítés

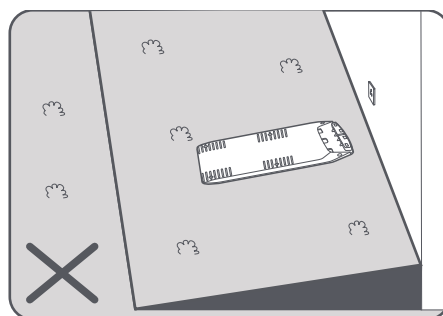
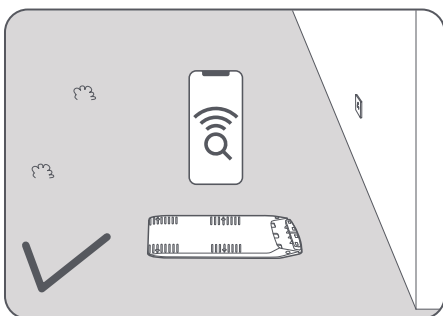
3.1 Válasszon megfelelő helyet

- Helyezze a töltőállomást egy vízszintes felületre, a gyepterület széléhez és a konnektorhoz közel. Helyezze olyan területre, ahol erős a Wi-Fi-jel.

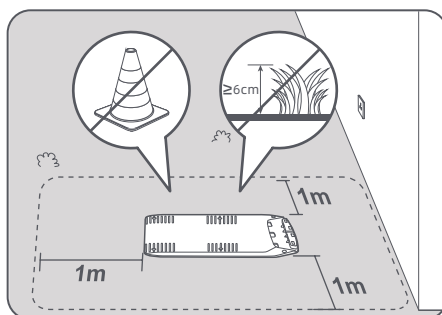
Megjegyzés: Használja mobilkészülékét a hely Wi-Fi-jelerősségének ellenőrzéséhez. Az erős Wi-Fi-jel biztosítja a robot és az alkalmazás közötti stabil kapcsolatot.

Fontos

- Győződjön meg arról, hogy a talaj elég puha a talajcsavar telepítéséhez.
- Helyezze a töltőállomást vízszintes talajra. Bármely lejtő a robot hátrafelé gördülését és az érintkezés elvesztését okozhatja.

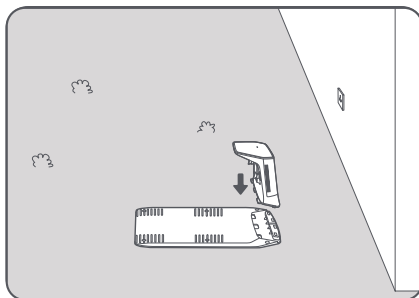


- Legyen legalább 1 m szabad, akadálymentes terület a töltőállomás előtt, illetve annak bal és jobb oldalán. Győződjön meg róla, hogy a helyszín körül lévő fű rövidebb, mint 6 cm. Ha a fű magasabb, először tolófűnyíróval nyírja le. A magas fű megnehezítheti, hogy a robot visszatérjen a töltőállomáshoz.

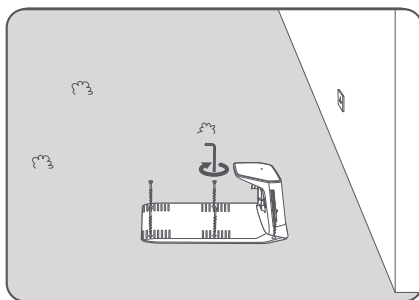


3.2 A töltőállomás telepítése

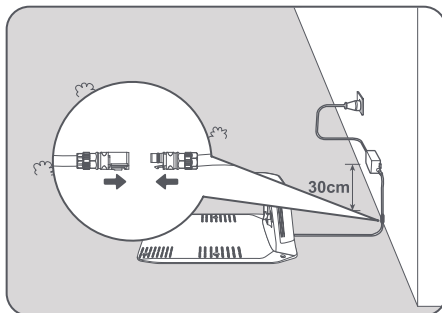
- 1 Helyezze a töltőtornyot az alaplemezbe, amíg kattantást nem hall.



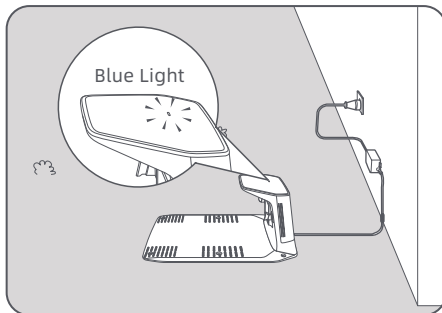
- 2 Rögzítse az alaplemez a talajhoz a mellékelt talajcsavarokkal és az imbuszkulccsal.



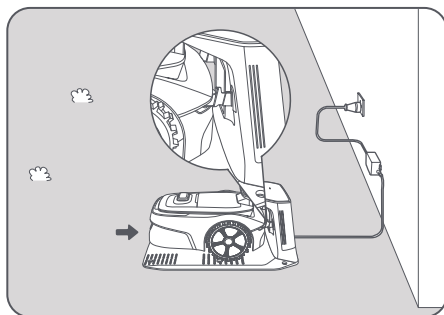
- 3 Csatlakoztassa a tápegységet a hosszabbítókábelhez, majd csatlakoztassa egy konnektorhoz. Tartsa a tápegységet legalább 30 cm magasságban a talaj felett.



Megjegyzés: Ha van áram, a töltőállomásLED-je folyamatos kék színben világít.

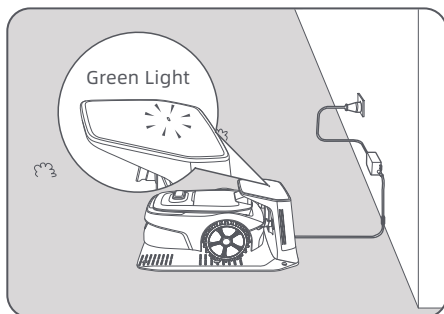


- 4 Helyezze a robotot a töltőállomásra tölteshez. Győződjön meg arról, hogy a robot és a töltőállomás töltőérintkezői helyesen vannak csatlakoztatva.



Megjegyzések

- Ha a robot töltődik, a töltőállomásjelzőfénye zöld színben villog.



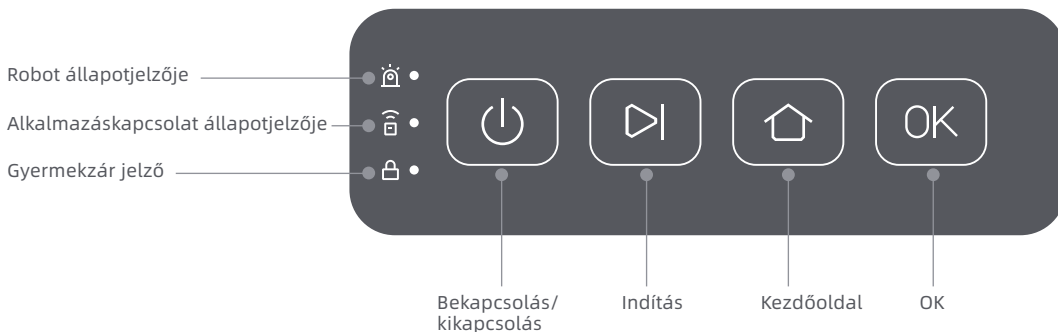
- Ha további védelem érdekében garázst szeretne használni, használjon megfelelő MOVA garázst, amely a helyi kiskereskedőknél vagy online áruházakban érhető el. Nem-MOVA garázs használata problémákat okozhat töltés közben.

LED jelzőfény a töltőállomáson

LED jelzőfény színe	Jelentés
Villogó/folyamatos piros	1. A töltőállomással probléma merült fel (például töltőáram- vagy feszültséghiba). 2. A robot beáll a töltőállomásra, de a töltés rendellenes (például a töltőérintkezők rövidzárlatosak).
Folyamatos kék	A töltőállomás rendelkezik áramellátással. A robot nincs a töltőállomáson.
Villogó zöld	A robot a töltőállomáson töltődik.
Folyamatos zöld	A robot dokkolva van a töltőállomáson, és vagy: 1. Teljesen feltöltve, vagy 2. Nem töltődik, mert az aktuális idő kívül esik a kijelölt töltési időszakon.

4 Első használatra való előkészületek

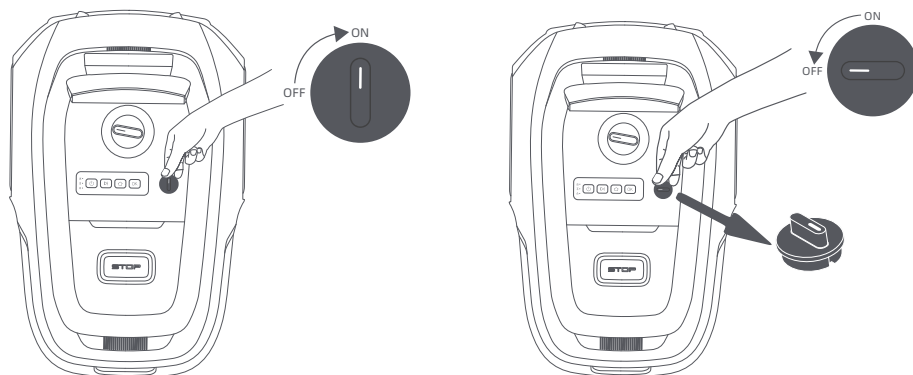
4.1 Ismerkedjen meg a vezérlőpanellel



Vezérlők

Gomb	Funkció
Áramellátás	A robot bekapcsolásához helyezze be a biztonsági kulcsot, és fordítsa azt ON állásba. Nyomja meg és tartsa lenyomva a gombot 2 másodpercig a robot bekapcsolásához.
	A robot kikapcsolásához győződjön meg róla, hogy a robot nincs a töltőállomáson, nyomja meg és tartsa lenyomva a gombot 2 másodpercig, és fordítsa el a biztonsági kulcsot OFF állásba.
Indítás	A teljes fűnyírás indításához vagy a szüneteltetett feladatok folytatásához nyomja meg a gombot, majd nyomja meg az OK gombot 5 másodpercen belül.
Kezdőoldal	A robot töltés céljából a töltőállomásra történő visszaküldéséhez nyomja meg a gombot, majd nyomja meg az OK gombot 5 másodpercen belül.
OK	A biztonsági zár feloldásához és az alkalmazásvezérlés engedélyezéséhez nyomja meg kétszer az OK gombot.
	A Bluetooth párosítási mód engedélyezéséhez nyomja meg és tartsa lenyomva az OK gombot 3 másodpercig.
Indítás + OK	A robot alaphelyzetbe állításához nyomja meg és tartsa lenyomva egyszerre a és az OK gombot 3 másodpercig.
Leállítás	Nyomja meg a Stop gombot a robot leállításához és a biztonsági zár aktiválásához. Az alkalmazás vezérlése le lesz tiltva. Nyomja meg az OK gombot kétszer a biztonsági zár deaktiválásához.
Indítás + Kezdőoldal	A gyermekzár kikapcsolásához egyszerre nyomja meg a és a gombot. A robot be fogja jelteni, hogy a Gyermekzár ki van kapcsolva.

Biztonsági kulcs



- Forgassa el a biztonsági kulcsot az ON állásba, mielőtt bekapcsolja a robotot.
 - Forgassa el a biztonsági kulcsot az OFF állásba; a robot automatikusan leáll.
 - A biztonsági kulcsot ki lehet venni, amikor OFF állásban van. A robot kulcs nélkül nem kapcsolható be.
- Megjegyzés: Ha elveszíti a biztonsági kulcsot, lépjen kapcsolatba az értékesítés utáni csapattal a pótlásért.

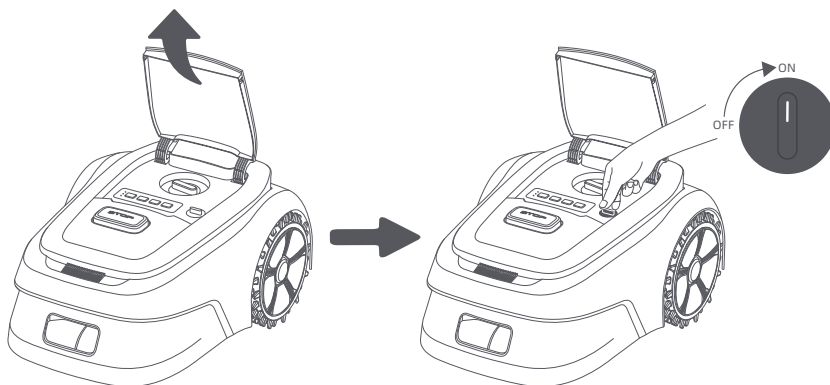
Jelzőfények a vezérlőpanelen

Jelzőfény	Szín	Jelentés
Robot állapota  ●	Villogó zöld	A robot a töltőállomáson töltődik.
	Folyamatos zöld	Az akkumulátor teljesen fel van töltve.
	Folyamatos piros	1. Hiba történt. 2. A Stop gombot megnyomták.
	Villogó kék	1. A robot feladatot végez vagy szünetel. 2. A robot a bekapcsolás után inicializálódik.
Alkalmazáskapcsolat  ●	Folyamatos kék	A robot csatlakoztatva van az alkalmazáshoz.
	Villogó kék	A robot csatlakozik az alkalmazáshoz.
Gyermekzár  ●	Folyamatos kék	A vezérlőpanel az alkalmazáson keresztül van zárolva. (Az alkalmazásban engedélyezheti a Gyermekzár funkciót.)

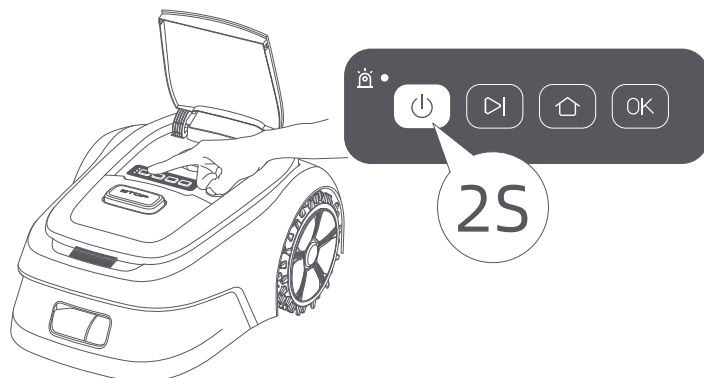
4.2 Kezdeti beállítások

Mielőtt a robotot először bekapcsolná, néhány alapvető beállítást kell elvégezni, mielőtt a robot készen áll az indításra.



1 Nyissa fel a felső fedelet, majd fordítsa el a biztonsági kulcsot ON állásba.



2 Nyomja meg és tartsa lenyomva a  gombot a vezérlőpanelen 2 másodpercig a robot bekapcsolásához.



Megjegyzések

- A bekapcsolás után a robot megkezdje az inicializálást, amit egy villogó kék állapotjelző fény  • jelez a vezérlőpanelen. Amikor az indítási hang elhangzik, és az állapotjelző fény  • folyamatos kékre vált, az inicializálás befejeződik.
- A robot automatikusan bekapcsol, amikor a töltőállomáson dokkol.

Fontos: A robot bekapcsolásához győződjön meg arról, hogy a biztonsági kulcs be van helyezve és ON állásban van. Ellenkező esetben a robot nem kapcsolható be.

3 A robot csatlakoztatása az internethez

Olvassa be a QR-kódot a MOVAhome alkalmazás mobilkészülékére történő letöltéséhez. A telepítés után regisztráljon fiókot, és jelentkezzen be.



A MOVAhome alkalmazást az App Store-ból vagy a Google Play Áruházból is letöltheti.





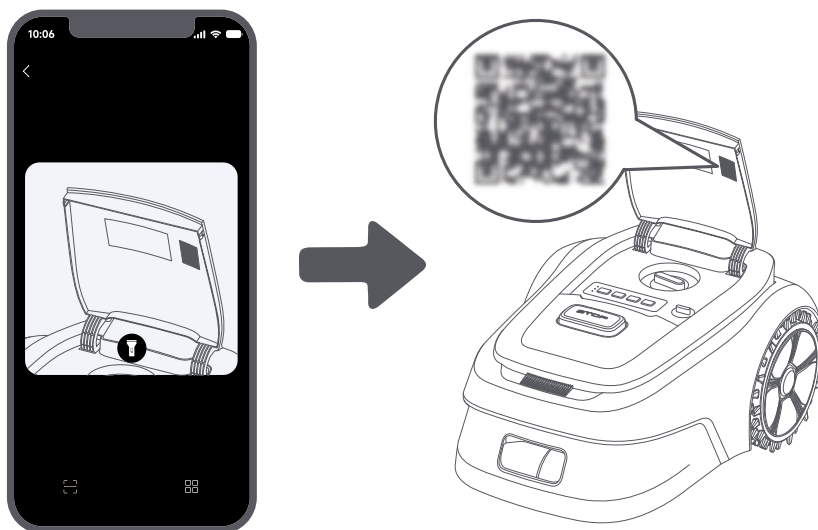
A hálózat beállítása előtt:



- Győződjön meg róla, hogy a robot és a mobilkészít is ugyanannak a Wi-Fi hálózatnak a hatótávolságán belül van.
- Győződjön meg arról, hogy a mobilkészít a robottól legfeljebb 10 méter távolságban van.
- Engedélyezze a Bluetooth funkciót a mobilkészítén.

1. Nyissa meg a MOVAhome alkalmazást.

2. Az alábbi módszerek egyikével csatlakozhat:

a. Olvassa be a QR-kódot: Menjen az  Eszköz pontba, és koppintson a  Csatlakozáshoz olvassa be a QR-kódot elemre. A csatlakozáshoz olvassa be a robot felső fedelén belül található QR-kódot.




b. Manuális hozzáadás: Nyissa meg az  Eszköz menüt, majd érintse meg a  Hozzáadás gombot. Ezután válassza ki a robotmodelljét a csatlakozáshoz.

3. Kövesse az alkalmazáson belüli utasításokat a Wi-Fi hálózathoz való csatlakozás befejezéséhez.

Fontos

- Használjon 2,4 GHz-es egysávos hálózatot vagy 2,4/5 GHz-es kétsávos hálózatot.
 - Győződjön meg róla, hogy a Wi-Fi hálózata nem rendelkezik tűzfalal, és nincs titkosítva. Ellenkező esetben a hálózati beállítás sikertelen lehet.
4. Nyomja és tartsa lenyomva az OK gombot a vezérlőpanelen 3 másodpercig. A robot Bluetooth párosítási módba lép.

Megjegyzés: Győződjön meg róla, hogy a robot befejezte az inicializálást, mielőtt megnyomná az OK gombot.

Az inicializálás akkor fejeződik be, amikor az indítási hang megszólal, és az állapotjelző fény  • átvált folyamatos kékre. A párosítás az inicializálásbefejeztéig nem folytatható.

5. Kövesse az alkalmazáson belüli utasításokat a párosítás befejezéséhez.

Megjegyzések

- Az alkalmazáskapcsolat jelzője  • a vezérlőpanelenfolyamatos kék fénnel fog világítani, amikor a robot sikeresen csatlakozik az alkalmazáshoz.





- A csatlakozómodul megvásárlásával távolról is vezérelheti a robotot Wi-Fi kapcsolat nélkül.

A robot csatlakozásának megszüntetése


A robot automatikusan hozzá lesz rendelve a MOVAhome fiókhoz, amint a párosítás sikeres. Minden eszköz csak egyetlen fiókhoz köthető. Nem köthető egyszerre másik fiókhoz.

A robot új fiókkal való párosításhoz először le kell választania azt. A leválasztáshoz:

1. Nyissa meg a MOVAhome alkalmazást. Menjen az  Eszköz pontba.
2. Keresse meg a robotja nevét. Ha több robot van társítva a MOVAhome fiókjához, húzza az ujját balra vagy jobbra, hogy elérje annak a robotnak az oldalát, amelyet szerkesztésre szeretne kiválasztani.
3. Koppintson a robot neve melletti  elemre.
4. Válassza a Törlés lehetőséget.


Fontos: Miután a robot le lett választva, a robot összes felhasználói adata véglegesen törlésre kerül a szerverről.

Hogyan ossza meg a robotját?


1. Érintse meg a  elemet a robot neve mellett.
2. Válassza az Eszközmegosztás lehetőséget.

Megjegyzés: Bizonyosfunkciókfelhasználóihozzáférése Beállítások > Eszközmegosztás pontban kezelheti.

Hogyan jelentkezzen ki a MOVAhome fiókjából vagy törölje azt?

1. Lépjen az  Én > Fiók pontra.
2. Válassza a Kijelentkezés vagy a Fiók törlése lehetőséget.

Robot alaphelyzetbe állítása

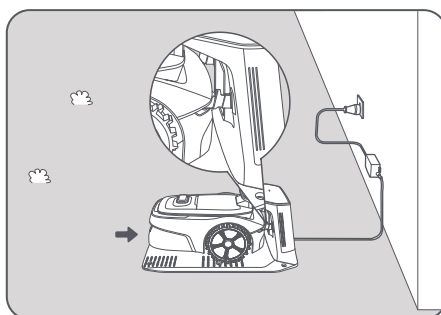
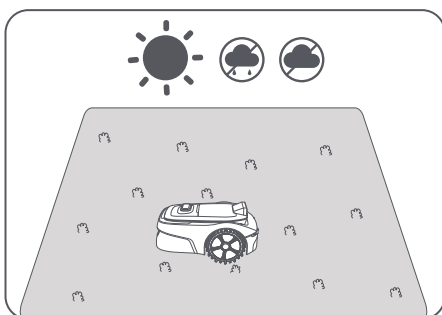
Nyomja meg és tartsa lenyomva a  és OK gombot egyszerre 3 másodpercig a robot alaphelyzetbe állításához.

Fontos: A roboton tárolt összes adat véglegesen törlődik.

5 Kert feltérképezése

A feltérképezés megkezdése előtt győződjön meg a következőkről:

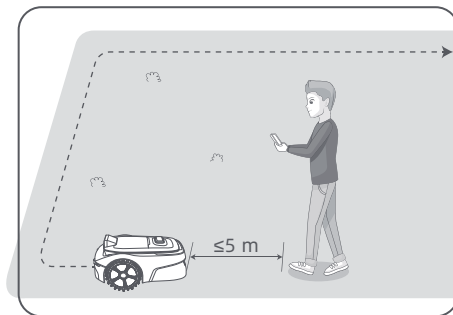
- A robot akkumulátortöltöttsége több mint 50%.
- Az idő tiszta és száraz, és elég világos van.
- A robot elülső kamerája tiszta, és nem takarja semmi.
- A robot helyesen dokkol a töltőállomáson.



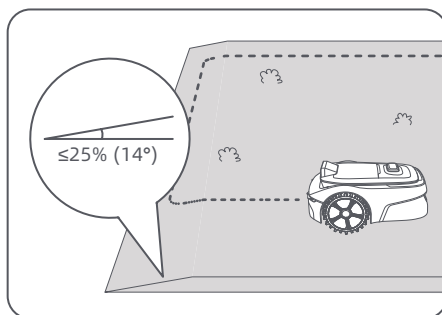
Fontos

- Ne mozgassa kézzel a robotot a határvonal létrehozásakor, mivel ez a feltérképezés sikertelenségéhez vezethet.
- Amikor a feltérképezés megkezdődik, ne irányítsa távolról a robotot a töltőállomásra, amíg a feltérképezési folyamat be nem fejeződik. Ellenkező esetben az elülső kamera eltakaródhat, ami a feltérképezés sikertelenségét okozhatja.

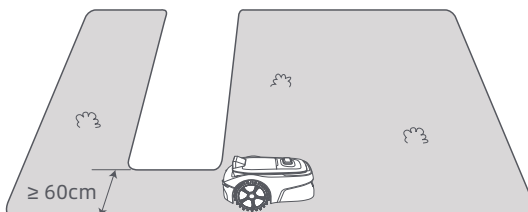
- Haladjon a robot mögött 5 m-en belül a feltérképezés során.



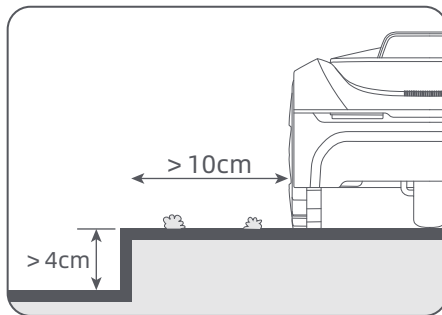
- A robot legfeljebb 40%-os (22° -os) lejtőn való haladásra képes. Azonban a jobb nyírási eredmények érdekében ajánlott, hogy a munkaterületeklejtése ne haladja meg a 25%-ot (14° -ot).



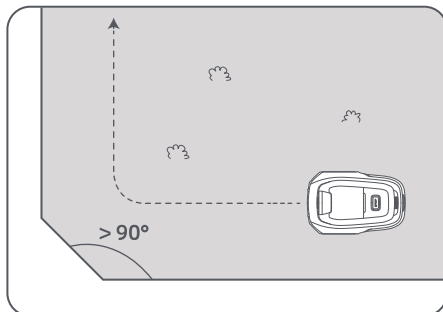
- A 60 cm-nél keskenyebb területeket állítsa be útvonalként, hogy a robot áthaladhasson rajtuk (lásd: 5.4 pont *Útvonal beállítása*).



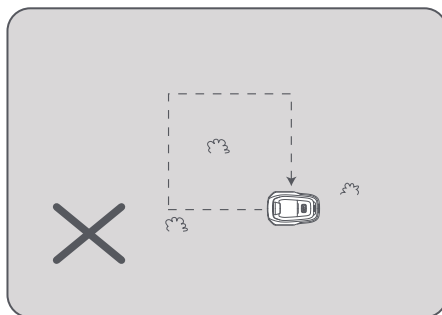
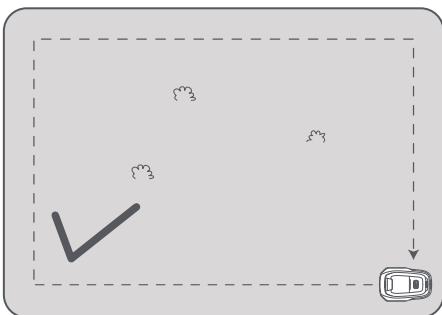
- Ha a gyepereme több mint 4 cm-rel magasabb a környező talajnál, vagy meredek lejtő esetén tartsa a robotot legalább 10 cm távolságra a szélétől a feltérképezés során. Ha a perem egy szintben van a környező talajjal, a robot át tud haladni rajta az optimális szegélynyírás érdekében.



- Győződjön meg róla, hogy a fordulószögek nagyobbak, mint 90° . A 90° -nál kisebb szögek megnehezíthetik a robot számára a tiszta vágást.

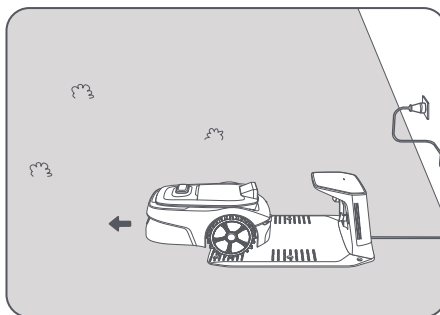
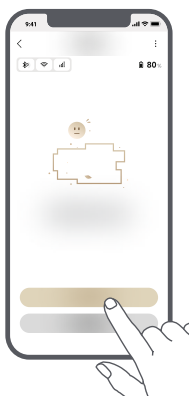


- A gyeper határainak helyes feltérképezéséhez gondoskodjon róla, hogy a robot mindig kövesse a gyeper külső peremét. Ne hozzon létre zónákat a nyílt gyeper közepén, mivel ez pozicionálási hibákhoz vezethet.

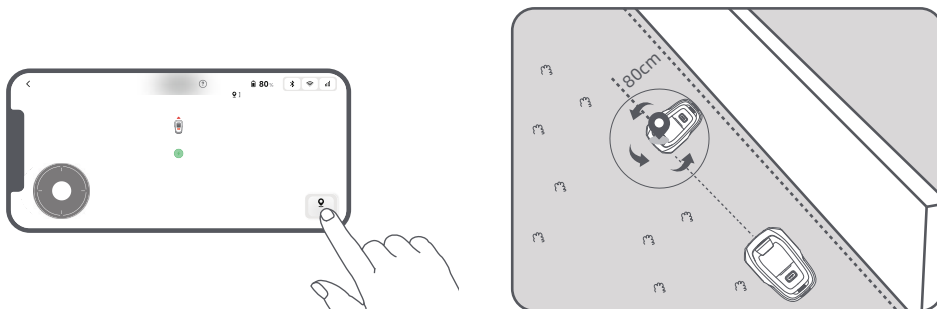


5.1 Virtuális határvonal létrehozása

- 1 Koppintson a Feltérképezés indítása gombra az alkalmazásban, és a robot ellenőrizi az állapotát és kalibrál. A robot automatikusan elhagyja a töltőállomást, hogy elvégezze a Kalibrálást. Legyen óvatos.



2 Irányítsa a robotot a gyepterület határához távirányító segítségével. Ha a határvonalon kiemelkedés vagy meredek lejtő található, hagyjon 80 cm helyet a megforduláshoz a kalibrálás során. Ezután érintse meg a Kiindulópont beállítása gombot a határ kezdőpontjának megadásához. A robot helyben fog forogni, hogy kalibrálja a pozícióját.



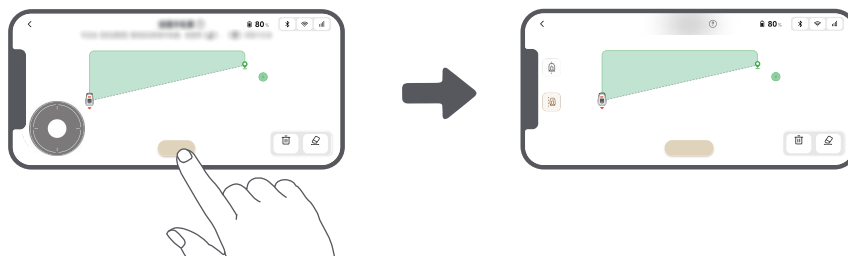
3 Távirányítsa a robotot úgy, hogy az végigmenjen a gyepterületen, és feltérképezze a munkaterületet.

Automatikus határészlelés

Mivel fejlett AI-algoritmus vezérli, a robot az elülső kamera segítségével megfelelő körülmények között megkülönbözteti a füves és a nem füves területeket, és kézi irányítás nélkül automatikusan feltérképezi a gyepterületet.

Miután elvezette a robotot a gyepterület széléhez és beállította a kiindulási pontot, használhatja az Automatikus határészlelés módot. Beállíthatja, hogy a robot áthaladjon-e a határvonalon a tisztább peremvágás érdekében, vagy maradjon-e annak közelében, hogy elkerülje az elakadást.

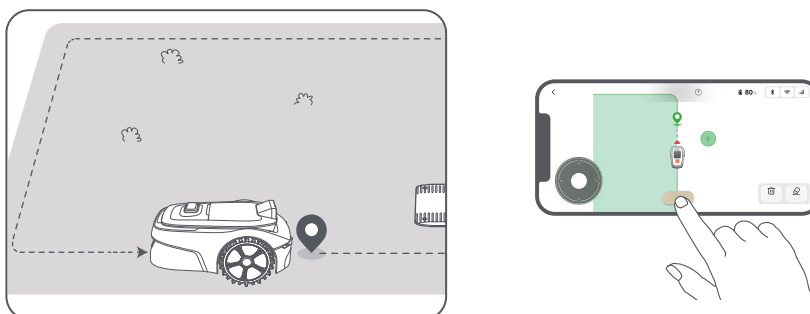
Ajánljuk, hogy a folyamat során kísérje a robotot. Ha a robot nem képes pontosan érzékelni a határokat, bármikor kiléphet az Automatikus határészlelés módból, és átválthat távirányításra.




Fontos: Az automatikus határészlelés a legjobban a jól körülhatárolt gyepterület széléin működik. Nem egyértelmű határok esetén előfordulhat, hogy azokat a robot nem ismeri fel sikeresen.

4 Amikor a robot a kiindulási pont 1 méteres sugarán belülre visszatér, megérintheti a Határ lezárása gombot, és a határvonal automatikusan befejeződik. Ha a határvonalon kiemelkedés vagy meredek lejtő található, hagyjon 80 cm helyet a megforduláshoz a kalibrálás során.

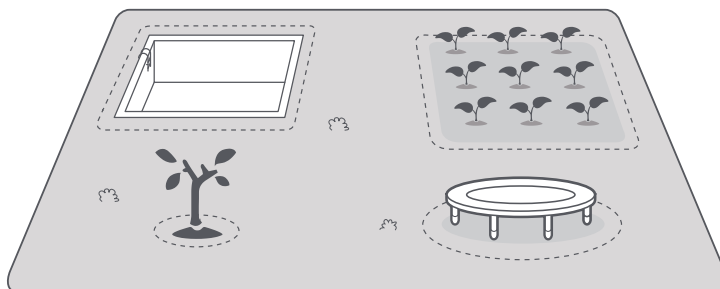
Megjegyzés: Ha a határvonal nem záródik be, vagy hibát észlel, irányítsa a robotot rövid távolságra előre a szegély mentén, majd próbálja meg újra bezárni a határvonalat.



5.2 Tiltott terület beállítása


Bár a robot automatikusan képes elkerülni az akadályokat, szükséges a leesés veszélyével járó területeket (például az úszómedencéket és homokozókat) tiltott területként beállítani. A védeni kívánt tárgyakat (például virágágyást, trambulint, veteményeskertet vagy kiálló fa gyökér) jelölje be tiltott területekként. Érintse meg Tiltott terület beállítása gombot az alkalmazásban a tiltott területek létrehozásához. Vagy a térkép befejezése után lépjen a  > Térkép szerkesztése pontba tiltott zónák létrehozásához vagy törléséhez.

Megjegyzés: Az állatok által gyakran látogatott területeket megjelölheti „Állatok által látogatott” területként, hogy megakadályozza a robot belépését, és biztosítsa az állatok biztonságát.



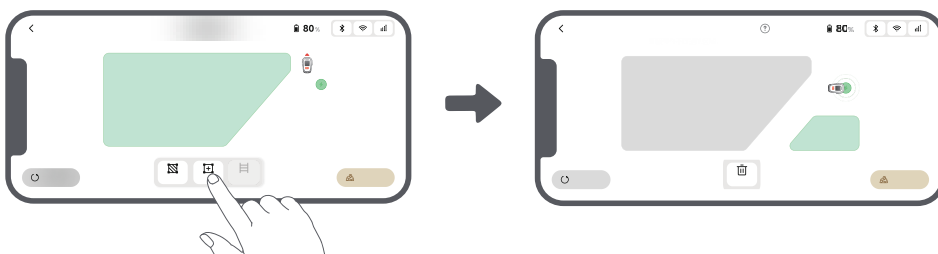
5.3 Több zóna létrehozása és meglévő zónák bővítése

• További zónák létrehozása


Ha a gyepet utak választják szét, vagy több elszigetelt gyepterület van, érintse meg a Zóna beállítása gombot az alkalmazásban a munkaterületek létrehozásának folytatásához. Miután a térkép elkészült, a zónákat hozzáadhatja, törölheti vagy módosíthatja a  > Térkép szerkesztése gombbal.

Megjegyzés: Ha a kertjében kövezett ösvények vannak, jelölje őket külön zónaként. Ezután rajzoljon összekötő útvonalakat, hogy a robot tudjon közlekedni a zónák között.

F fontos: A gyep határainak helyes feltérképezéséhez mindig gondoskodjon róla, hogy a robot kövesse a gyep külső szélét. Ne hozzon létre zónákat a nyílt gyep közepén, mivel ez pozicionálási hibákhoz vezethet.



• Meglévő zónák bővítése

Egy meglévő zóna kibővítéséhez koppintson a Zóna beállítása gombra az alkalmazásban, hogy létrehozza a beilleszteni kívánt területet. Ha a két terület átfedi egymást, automatikusan egyesülnek. Vagy a feltérképezés befejezése után lépjen a  > Térkép szerkesztése > Zóna beállítása pontba egy meglévő zóna kibővítéséhez.

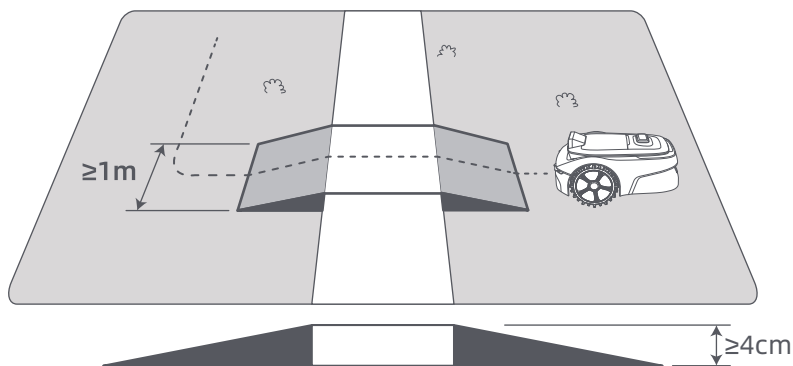


5.4 Útvonal beállítása

Elkülönített zónák esetén hozzon létre egy utat azok összekapcsolásához. Az út nélküli elszigetelt zónák a robot számára nem lesznek elérhetők.

Megjegyzés: Alapértelmezés szerint a robot csak halad az útvonalon, de nem nyírja a fűvet.

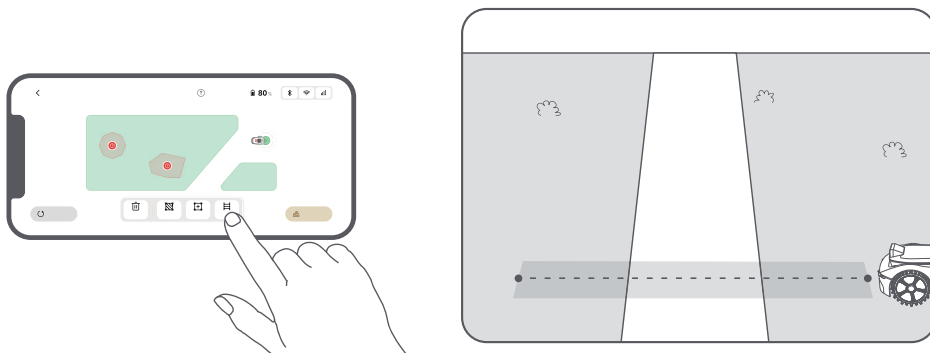
Fontos: Ha a gyepet olyan átjárók osztják meg, amelyek magassága meghaladja a 4 cm-t, helyezzen el egy, az átjáró magasságával megegyező lejtőt (például rámpát).



• Két elszigetelt munkaterület összekapcsolása

Elszigetelt területek esetén hozzon létre összekötő utakat, különben a robot számára hozzáférhetetlenek lesznek. Érintse meg az Útvonal beállítása gombot egy útvonal létrehozásához.

Fontos: Az útvonalnak a munkaterület füves felületén kell kezdődnie és végződnie. Ne állítson be egy végpontot sem olyan felületen, amely nem fűvel borított.



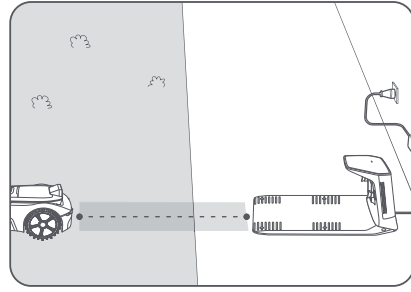
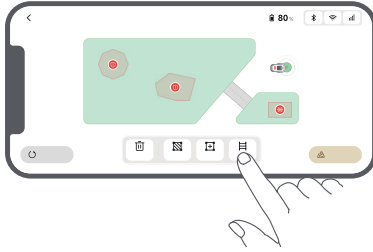
• A munkaterület és a töltőállomás összekötése

Ha a töltőállomás nincs a munkaterületen, egy útvonalat kell létrehoznia, amely összeköti azt a munkaterülettel. Koppintson az Útvonal beállítása gombra egy olyan útvonal létrehozásához, amely lehetővé teszi a robot számára, hogy visszatérjen a töltőállomásra.

Fontos

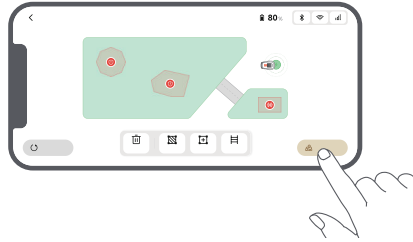
- Az útvonal egyik végének a munkaterületen belüli fűvel borított felületen kell lennie, a másik végének pedig közvetlenül a töltőállomás előtt. Ajánlott, hogy az útvonalat a töltőállomáshoz igazítsa.

- Amikor útvonalakat hoz létre a munkaterület és a töltőállomás összekapcsolásához, ne dokkolja távolról a robotot a töltőállomáson. Ellenkező esetben az előlő kamera eltakaródhat, ami a feltérképezés sikertelenségét okozhatja.



5.5 Térkép befejezése

Koppintson a Térkép befejezése gombra, amikor a munkaterületek, útvonalak és tiltott zónák elkészültek.



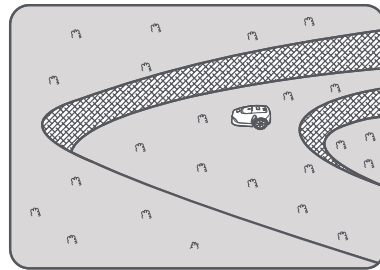
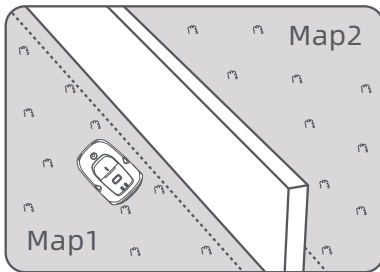
5.6 Második térkép hozzáadása

Dupla térkép funkció

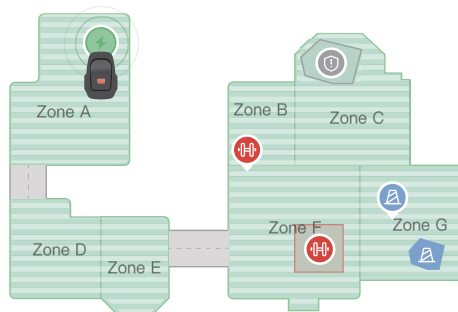
A Dupla térkép funkció olyan helyzetekre lett tervezve, amikor a robot nem tud önállóan közlekedni az elkülönült gyepterületek között, vagy amikor több térkép használata szükséges.

Második térképet kell létrehoznia, ha:

- Az elülső és a hátsó gyepe nem csatlakoztatható.
- Jelentős magasságkülönbség van a gyepterületek között.
- Több ingatlannal rendelkezik, de csak egy robotja van.
- A gyepterület túl nagy egyetlen térképhez.



Megjegyzés: Ha a gyepek össze vannak kötve és a robot kapacitásán belül vannak, használjon inkább több zónát.




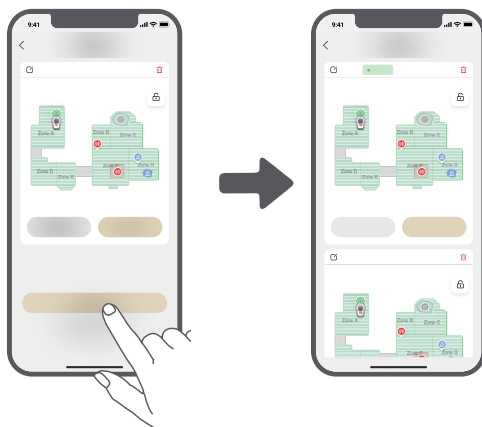
A második gyep feltérképezése előtt vegye figyelembe a következőket:

- Mindig a töltőállomásról indítsa el a feltérképezést mindkét térképhez.
- Második töltőállomás (opcionális):
 - Ha vásárolt egy második töltőállomást, telepítse azt a második gyepre.
 - Ha nem, vigye át kézzel a robotot és a töltőállomást a második gyep feltérképezésének indításához.

A második gyep feltérképezése

Az első térkép elkészítése után kattintson a Térkép hozzáadása gombra a második térkép létrehozásához.

Vagy a feltérképezés befejeződése után lépjen a  > Térkép szerkesztése pontba, és kattintson a Térkép hozzáadása gombra. Miután befejezte a második térképet, a térképek között a  > Térkép szerkesztése pontban válthat.




6 Kezelés

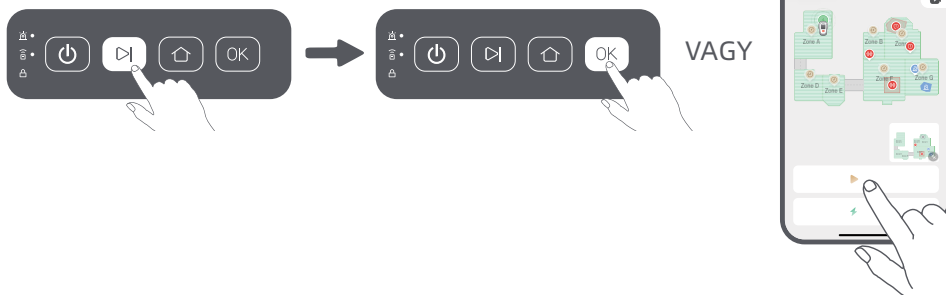
6.1 Fűnyírás megkezdése első alkalommal

Fűnyírás előtti tippek:

- Egy tolható fűnyíróval nyírja le a fűvet legfeljebb 10 cm-es magasságig.
- Távolítsa el az akadályokat, beleértve a törmeléket, levélkupacokat, játékokat, vezetékeket és köveket a gyepről. Győződjön meg róla, hogy a fűnyírás közben a gyepen nincsenek gyermekek vagy háziállatok.
- Hozza szintbe a gyepen lévő mélyedéseket.
- Állítsa be előre a fűnyírási preferenciáit az alkalmazásban (pl. fűnyírás hatékonysága).



1. Nyissa fel a felső fedelet a vezérlőpanel eléréséhez.
2. Fordítsa el a robot forgógombját a vágási magasság beállításához (20 mm - 60 mm).
3. Nyomja meg a , majd az OK gombot 5 másodpercen belül. A robot elhagyja a töltőállomást, és megkezdí a teljes fűnyírást. Megérinthei az alkalmazásban az Indítás gombot is a fűnyírá elindításához.



4. Csukja le a felső fedelet.

Megjegyzés: Mielőtt megkezdene a fűnyírási műveletet, győződjön meg róla, hogy az idő derült és száraz, valamint hogy megfelelő megvilágítás áll rendelkezésre.

6.2 Fűnyírá kettős térképekkel

• Egy töltőállomással:

1. A töltőállomást mindig arra a helyre tegye, ahol a feltérképezés során volt. Vigye kézzel a robotot arra a térképre, amelyet le szeretne nyírni.
2. A fűnyírá megkezdése előtt válassza ki a megfelelő térképet az alkalmazásban a megfelelő működés biztosítása érdekében.

Megjegyzés: A térkép váltása után az aktuális térkép ütemezései és nyírási beállításai lépnek érvénybe.

Hogyan kezelheti az alacsony akkumulátorszintet vagy a töltési problémákat?

Ha nem helyezi át a töltőállomást a robottal együtt a második térképre, a robot lemeríthei az akkumulátorát és töltési hibát jelezhet, mivel nem találja a töltőállomást. A probléma megoldásához kövesse az alábbi lépéseket:

1. A robotot kézzel helyezze át a töltőállomás térképére az újratöltéshez.
 2. A töltés után vigye vissza a robotot az eredeti térképre. A robot automatikusan folytatja a fűnyírást.
- Fontos: Ne módosítsa a térképet az alkalmazásban a folyamat során. Ez biztosítja, hogy a robot megjegyezze az utolsó pozícióját, és folytatni tudja onnan, ahol abbahagyta.
3. Ismétlje meg ezeket a lépéseket szükség szerint, amíg az egész gyeplő nem lesz nyírva.

• Két töltőállomással:

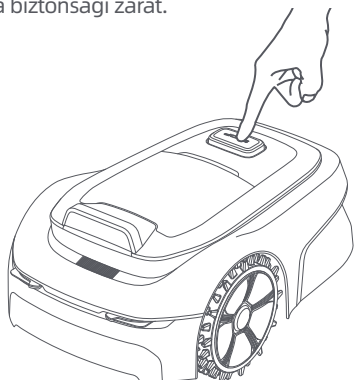
A töltőállomás áthelyezése nem szükséges.

1. Vigye kézzel a robotot arra a térképre, amelyet le szeretne nyírni.
2. A fűnyírá megkezdése előtt válassza ki a megfelelő térképet az alkalmazásban a megfelelő működés biztosítása érdekében.

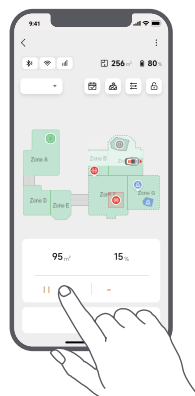
6.3 Szünet

Az aktuális fűnyírási feladat szüneteltetéséhez megnyomhatja a roboton található Stop gombot, vagy koppintson az alkalmazásban a Szünet lehetőségre.

Megjegyzés: A robot nem indítható közvetlenül az alkalmazásból, miután megnyomta a Stop gombot. Az alkalmazásvezérlés folytatásához nyomja meg az OK gombot kétszer a vezérlőpanelen, hogy először deaktiválja a biztonsági zárat.

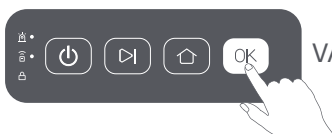


VAGY

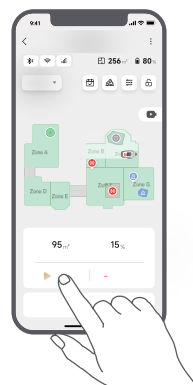


6.4 Folytatás


A szüneteltetett feladat folytatásához nyomja meg a , majd az OK gombot 5 másodpercen belül. A fűnyírást folytatásához a Folytatás gombot is megérintheti az alkalmazásban.

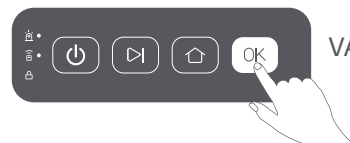


VAGY

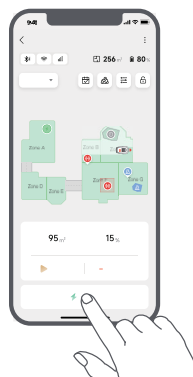


6.5 Visszatérés a töltőállomáshoz

A fűnyírást leállításához és a robot töltőállomásra való visszaküldéséhez nyomja meg a  gombot, majd nyomja meg az OK gombot 5 másodpercen belül a vezérlőpanelen. Az alkalmazásban az Újratöltés gombra koppintva is a töltőállomásra küldheti a robotot.



VAGY



7 A MOVAhome alkalmazás

Ahol még több lehetőség várja


A MOVAhome alkalmazás több, mint egy távirányító. Az alkalmazáson keresztül sok mindent megtehet: távolról elvégezheti a különféle beállításokat, kipróbálhatja a különböző fűnyírási módokat, szabadon szerkesztheti a térképet, és módosíthatja a fűnyírási ütemezéseket.

7.1 Fűnyírási módok

A robot különféle fűnyírási módokat kínál. Az alkalmazáson keresztül válthat a következő módok között: Teljes fűnyírás, Zóna fűnyírás, Szegélynyírás, Pontfűnyírás és Kézi mód.




7.2 Fűnyírási alakzatok

Testre szabhatja a gyepétűgy, hogy alakzatokat ad hozzá a  > Térkép szerkesztése > Alakzatok pontban az alkalmazásban. A meghatározott alakzatok ki lesznek zárva a fűnyírásból minden fűnyírási módban.

Módosíthatja az alakzatok pozícióját, méretét, vagy eltávolíthatja őket az Alakzatok pontban.



7.3 Ütemezés

Az első térkép elkészülte után a robot automatikusan két heti nyírási ütemtervet készít, ezek: „tavaszi/nyári ütemterv” és „ősz/téli ütemterv”. Az alkalmazásban érintse meg a  gombot a részletes ütemezési beállítások elvégzéséhez. Az ütemezés funkcióval a napi fűnyírási munkát teljes mértékben a robotra bízhatja. A robotot csak rendszeresen kell karbantartani.




Megjegyzés: Ha aggódik amiatt, hogy a robot autonóm működés közben bizonyos órákban zavarhatja Önt vagy a szomszédokat, akkor lépjen a Beállítások > Ne zavarjanak menüpontra, és állítsa be a Ne zavarjanak időszakot az alkalmazásban.



Ütemezések kettős térképekkel

Mivel minden térképnek saját ütemezése van, gondosan tervezze meg és állítsa be az egyes térképekhez tartozó ütemezett feladatokat az átfedések vagy ütközések elkerülése érdekében. Ez biztosítja, hogy a robot hatékonyan működjön, és szükség szerint rendelkezésre álljon minden térképhez.

7.4 Gyermekezár

Ha aggódik amiatt, hogy a gyerekek működtethetik a robotot, navigáljon a Beállítások pontba, és engedélyezze a Gyermekezár funkciót az alkalmazásban. Vagy a nyírási oldalon érintse meg a  elemet. Ha ez a funkció engedélyezve van, a vezérlőpanel zárolva lesz. A kikapcsoláshoz nyomja meg egyszerre a  és a  gombokat a vezérlőpanelen.



7.5 Esővédelem

Ha aggódik, hogy az időjárási viszonyok befolyásolhatják a fűnyírást, engedélyezheti az Esővédelem funkciót a Beállítások menüpontban az alkalmazásban. Ha ez a funkció engedélyezve van, a robot automatikusan felfüggeszti a fűnyírást és visszatér a töltőállomásra, ha eső várható. Az alkalmazásban beállíthatja az eső miatti késleltetés idejét.

Megjegyzés: A nedves fű nyírása károsíthatja a gyepletet. Javasoljuk eső miatti késleltetési idő beállítását, hogy a robot a zápor megszűnése után egy ideig a töltőállomáson maradjon, és a fű teljesen megszáradhasson, mielőtt újra nyírná.



7.6 Fagyvédelem

Ha a hőmérséklet 6°C alá csökken, a fűnyírást véglegesen károsíthatja a gyepletet. Biztonsági intézkedésként az akkumulátor nem töltődik. Ennek megelőzése érdekében engedélyezheti a Fagyvédelem funkciót a Beállítások menüpontban az alkalmazáson keresztül. Ez automatikusan szünetelteti a fűnyírást és visszaküldi a robotot a töltőállomásra, amikor a hőmérséklet 6°C alá esik. A robot folytatja a fűnyírást, amint a hőmérséklet meghaladja 11°C -ot.



7.7 Biztonsági funkciók

A robot több, lopás elleni funkciót támogat, hogy biztosítsa a biztonságos működést, és védelmet nyújtson a jótalan használat ellen. Ezenfelül a sztereó kamera képes észlelni az emberi jelenlétet, így a robot hatékony kertőrré válik.



7.7.1 Emelésriasztás

Ha ez a funkció engedélyezve van, a riasztó azonnal megszólal, amikor a robotot felemelik, és a robot zárva lesz. Az alkalmazásvezérlés folytatásához nyomja meg az OK gombot kétszer a vezérlőpanelen, hogy először deaktiválja a biztonsági zárat.



7.7.2 Térképen kívüli riasztás

Ha ez a funkció engedélyezve van, a robot zárva lesz, és azonnal megszólal a riasztó, ha eltávolodik a térképtől. (Ez a funkció csatlakozómodul telepítését igényli.)



7.7.3 Valós idejű helymeghatározás

A csatlakozómodullal megtekintheti a robot aktuális helyét a Google Térképen.




7.7.4 Személyszlelési riasztás

Ha engedélyezve van, a robot értesítést küld, amikor emberi jelenlétet érzékel.




7.7.5 Kerti űr

A  gombra koppintva láthatja a robot első kamerájának valós idejű videóképét, így bárhol és bármikor megfigyelheti kertjét.



7.7.6 Őrjárat

Amikor a robot készenléti állapotban van, az alkalmazáson keresztül elküldheti a kertje meghatározott határaitra vagy pontjaira őrjáratot. E funkció eléréséhez lépjen a  > Őrjárat.



Jelzőfény az elülső kamerán

LED jelzőfény színe	Jelentés
Villogó zöld	<ol style="list-style-type: none">1. Az elülső kamera élő videót továbbít az alkalmazásba.2. A robot őrjárat üzemmódban van.

7.8 Egyéni töltési időszak

A robot töltési időszakának testreszabásához bizonyos órákra engedélyezheti az Egyéni töltési időszak funkciót a Beállítások > Töltés menüpontban az alkalmazásban. Ha engedélyezve van, a robot tétlen állapotban biztonságos akkumulátortöltöttséget tart, és csak a kijelölt töltési időszakban töltődik fel teljesen.



Megjegyzés: A MOVA fejlesztőcsapat folyamatosan OTA (Over-the-Air) frissítéseket és karbantartást végez a firmware-en és az alkalmazáson. Ellenőrizze a frissítési értesítéseket, vagy engedélyezze az Automatikusan frissítés funkciót a firmware és az alkalmazás naprakészen tartásához és a további funkciók használatához.

8 Karbantartás

A jobb teljesítmény és hosszabb élettartam érdekében rendszeresen tisztítsa meg a robotot, és a kopott alkatrészeket az alábbi gyakoriság szerint cserélje ki:

Alkatrész	Csere gyakorisága
Pengék	6-8 hetenként vagy gyakrabban

Megjegyzések

- Megtekintheti a pengék hátralévő élettartamát úgy, hogy az alkalmazásban a Beállítások > Fogyóeszközök és karbantartás menüpontba navigál. Az elhasználódó alkatrészek cseréje után lépjen az alkatrész részleteit tartalmazó oldalra, és érintse meg a Kicseréltem gombot az időzítő visszaállításához.

Ha a kertjében kijelölt területek vannak a robot rendszeres tisztításához és karbantartásához, beállíthat karbantartáspontokat a térképen a Beállítások > Menjen a karbantartási ponthoz > Pont szerkesztése menüpontban. Miután a karbantartási pontokat beállította, egyszerűen koppintson az Indulás gombra, és irányítsa a robotot a kijelölt helyekre az egyszerű karbantartáshoz.

8.1 Tisztítás

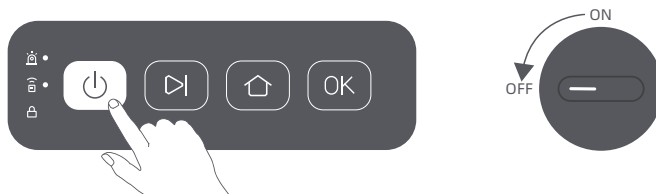
Rendszeresen tisztítsa meg a robotot, hogy megakadályozza a fűnyesedék és a szennyeződés felhalmozódását, amelyek eltömíthetik a pengetárcsát és a hajtókerekeket, és ez befolyásolhatja a fűnyírás, a dokkolás és a mozgás teljesítményét. Ajánljuk egy tisztítókészlet használatát, amely megvásárolható helyi kiskereskedőknél vagy online áruházakban.

⚠ Figyelmeztetés: Tisztítás előtt kapcsolja ki a robotot, és fordítsa el a biztonsági kulcsot OFF állásba. Húzza ki a töltőállomást a konnektorból.

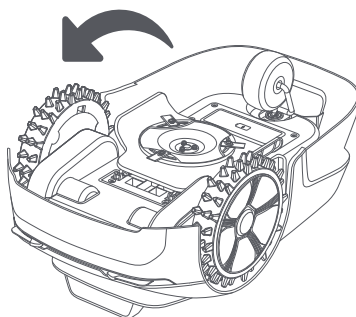
Figyelem: A robot megfordításakor ügyeljen arra, hogy ne karcolja meg a kamera lencsáját.

- A burkolat, az alváz és a pengetárcsa:

1. Kapcsolja ki a robotot, és forgassa el a biztonsági kulcsot az OFF állásba.

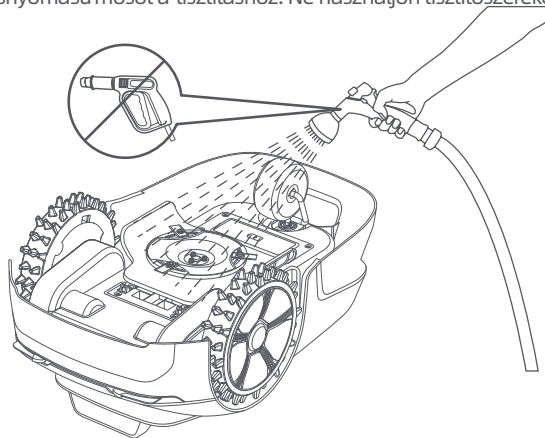


2. Helyezze a robotot puha felületre, és fordítsa fejjel lefelé.



3. Tisztítsa meg a burkolatot, a pengetárcsát és az alvázat slaggal.

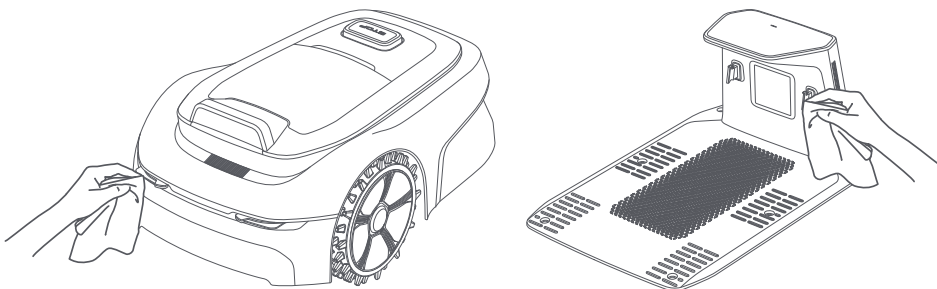
⚠ Figyelmeztetés: Ne érintse meg a pengéket az alváz tisztításakor. Viseljen védőkesztyűt a tisztítás során.
Figyelem: Ne használjon magasnyomású mosót a tisztításhoz. Ne használjon tisztítószereket a tisztításhoz.



• Töltőérintkezők és elülső kamera:

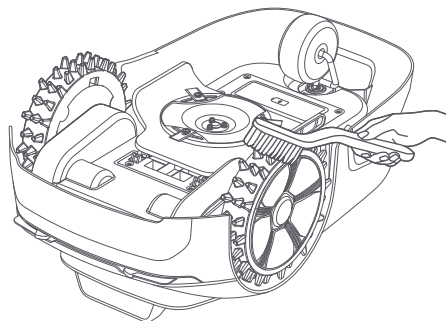
Használjon tiszta ruhát a robot és a töltőállomás töltőérintkezőinek letörléséhez, valamint az elülső kamera megtisztításához. Törölje szárazra a töltőérintkezőket és az elülső kamerát a tisztítás után.

Fontos: Az optimális pozicionálás és navigáció érdekében tisztítsa az elülső kamerát kéthetente egyszer.



• Meghajtókerekek:

Egy kefével távolítsa el a sarat a kerekekről a jó tapadás biztosításához.



8.2 Az alkatrészek cseréje

• Pengék cseréje

A pengék élességének megőrzése érdekében rendszeresen cserélje a pengéket. Ajánlott a pengéket 6-8 hetente vagy gyakrabban kicserélni. Csak eredeti MOVA pengéket használjon.

⚠ Figyelmeztetés: Kapcsolja ki a robotot, és forgassa el a biztonsági kulcsot OFF állásba. A pengék cseréjekor viseljen védőkesztyűt.

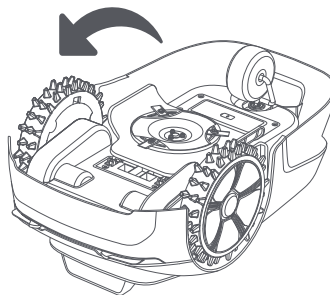
Megjegyzés: A kiegyensúlyozottvágórendszer biztosítása érdekében mindhárom pengét egyszerre cserélje ki.

Figyelem: A robot megfordításakor ügyeljen arra, hogy ne karcolja meg a kamera lencséjét.

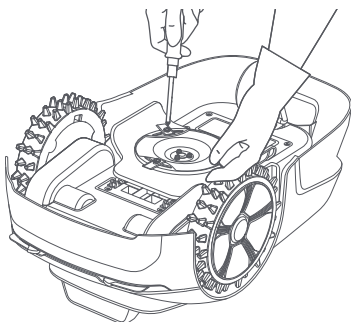
1. Kapcsolja ki a robotot, és fordítsa el a biztonsági kulcsot OFF pozícióba.



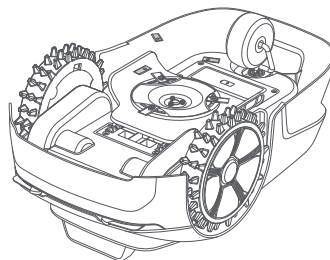
2. Helyezze a robotot puha felületre, és fordítsa fejjel lefelé.



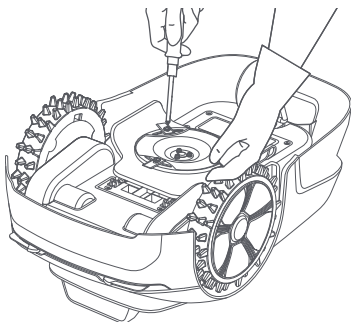
3. Lazítsa meg a csavarokat csillagsavarhúzóval.



4. Távolítsa el a három pengét és a csavarokat.



5. Igazítsa a pengéket a pengetárcsa lyukaihoz, majd rögzítse őket a csavarokkal.



6. Győződjön meg róla, hogy a pengék szabadon foroghatnak.



9 Akkumulátor

Hosszú távú tárolás esetén töltsse fel a robotot 6 havonta az akkumulátor védelme érdekében. Az akkumulátor túlzott lemerülése miatti károsodás nem tartozik a korlátozott jótállás hatálya alá. Ne töltsse az akkumulátort 45 ° C-nál magasabb vagy 6 ° C-nál alacsonyabb környezeti hőmérsékleten. Az akkumulátor hosszú távú tárolási hőmérséklete -10 ° C és 35 ° C között legyen. A károsodás minimalizálása érdekében az akkumulátor ajánlott tárolási hőmérséklete 0 ° C és 25 ° C között van.

Megjegyzés: A robot akkumulátorának élettartama a használat gyakoriságától és az üzemórák számától függ. Ha az akkumulátor sérült vagy nem tölthető fel, ne dobja ki az elavult vagy hibás akkumulátort. Tartsa be a helyi újrahasznosítási előírásokat.

Alacsony fogyasztású töltési mód:

Amikor az alacsony fogyasztású töltési mód aktiválódik, a töltéssel nem kapcsolatos funkciók le lesznek tiltva (a hálózat ki lesz kapcsolva).

- Az alacsony fogyasztású töltési mód engedélyezéséhez tartsa lenyomva a  gombot és a  gombot egyszerre, és ugyanekkor nyomja meg az OK gombot ötször gyorsan egymás után. Egy hangutasítást fog hallani: Az alacsony fogyasztású töltési mód be van kapcsolva.
- Az alacsony fogyasztású töltési mód kikapcsolásához indítsa újra a robotot.

10 Téli tárolás

- A robot

1. Töltsse fel teljesen az akkumulátort. Kapcsolja ki a robotot, és forgassa el a biztonsági kulcsot az OFF állásba.
2. Tisztítsa meg alaposan a robotot, mielőtt téli tárolásba helyezi.
3. Tárolja a robotot beltérben, száraz helyen, 0 ° C felett.

- Töltőállomás

Húzza ki a töltőállomást a konnektorból, és tárolja száraz, hűvös helyen, közvetlen napfénytől távol.

Megjegyzés: A téli tárolás után helyezze vissza a töltőállomást a helyére, és helyezze a robotot a töltőállomásba töltéshez. Ha áthelyezi a töltőállomást egy másik helyre, a robot automatikusan frissíti a töltőállomás helyét, amint feltöltődik és elhagyja azt. Ha a kertben jelentős változások miatt pozicionálási hibákat tapasztal, javasolt az adott terület újratérképezése.

11 Szállítás

Nagy távolságra történő szállítás esetén győződjön meg róla, hogy a robot ki van kapcsolva. Ajánlott az eredeti csomagolás használata.

 Figyelmeztetés

- Kapcsolja ki a robotot, és fordítsa el a biztonsági kulcsot az OFF állásba a szállítás előtt.
- Emelje meg a robotot a hátsó fogantyúnál, ügyelve arra, hogy a pengetárcsa távol legyen a testétől.

12 Hibaelhárítás

Probléma	Ok	Megoldás
A robot nincs csatlakoztatva az alkalmazáshoz.	1. A robot nincs a Wi-Fi jel vagy a Bluetooth hatósugarán belül. 2. A robot ki van kapcsolva, vagy újraindul.	1. Ellenőrizze, hogy a robot befejezte-e a bekapcsolási folyamatot. 2. Ellenőrizze, hogy a router megfelelően működik-e. 3. Menjen közelebb a robothoz a Bluetooth-kapcsolat létrehozásához.
Robot felemelve.	A kerék nincs a földön.	1. Tegye vissza a robotot sík talajra. 2. Nyomja meg kétszer az OK gombot a robot feloldásához. 3. A robot nem tud áthaladni 4 cm-nél magasabb akadályokon. Gondoskodjon arról, hogy a robot munkaterületén a talaj egyenletes legyen.
A robot megdőlt.	A robot dőlése több, mint 37°.	1. Tegye vissza a robotot sík talajra. 2. Nyomja meg kétszer az OK gombot a robot feloldásához. 3. A robot nem képes megmászni a 40%-nál (22°) meredekebb lejtőket.
A robot elakadt.	A robot elakadt, és nem tud kijutni.	1. Távolítsa el a környező akadályokat, majd próbálja meg újra. 2. Vigye a robotot kézzel a térképen belül egy sík és nyílt helyre, majd próbálja meg újra elindítani a feladatot. Ha a probléma nem szűnik meg, próbálja meg újra, miután a robotot visszahelyezte a töltőállomásra. 3. Ellenőrizze, hogy vannak-e lyukak a talajon. Töltse fel a lyukakat a fűnyírás előtt, hogy megakadályozza a robot elakadását. 4. Ellenőrizze, hogy a környező fű magasabb-e 10 cm-nél. Beállíthatja az akadálykerülési magasságot, vagy előzetesen lenyírhatja a gyeget egy tolható fűnyíróval, hogy megakadályozza a robot elakadását. 5. Ha a robot gyakran elakad ezen a helyen, beállíthatja tiltott területként.
Bal/jobbs hajtókerék hiba.	A kerék nem forog, vagy a kerék motorjával probléma van.	1. Tisztítsa meg a hajtókerékeket, majd próbálja újra. 2. Ha továbbra is tapasztalja ezt a hibát, próbálja meg újraindítani a robotot. 3. Ha a probléma továbbra is fennáll, lépjen kapcsolatba az értékesítés utáni szervizzel.
A pengetárcsa nem forog.	A pengetárcsa nem forog rendszeren, vagy a vágómotorral probléma van.	1. Tisztítsa meg a pengetárcsát, majd próbálja újra. 2. Ellenőrizze, hogy a környező fű magasabb-e 10 cm-nél. A gyepr előzetes lenyírásához használhat tolható fűnyírót, hogy megakadályozza, hogy a pengetárcsa elakadjon a magas fűben. 3. Ellenőrizze, hogy van-e víz a pengetárcsa alatt. Ha van, helyezze a robotot száraz helyre, majd próbálja újra. 4. Ha továbbra is tapasztalja ezt a hibát, próbálja meg újraindítani a robotot. 5. Ha a probléma továbbra is fennáll, lépjen kapcsolatba az értékesítés utáni szervizzel.
Töltési hiba.	A robot dokkol a töltőállomáson, de a töltőárammal vagy feszültséggel probléma van.	1. Ellenőrizze, hogy a töltőállomás megfelelően csatlakozik-e az áramforráshoz. 2. Ellenőrizze, hogy a roboton és a töltőállomáson található töltőérintkezők tiszták-e. 3. Miután az ellenőrzés befejeződött, próbálja meg ismét a robotot a töltőállomásra dokkolni. 4. Ha a probléma továbbra is fennáll, lépjen kapcsolatba az értékesítés utáni szervizzel.

Probléma	Ok	Megoldás
Az akkumulátor hőmérséklete túl magas.	Az akkumulátor hőmérséklete ≥ 60 °C.	<ol style="list-style-type: none"> 1. A robotot olyan környezetben használja, ahol a környezeti hőmérséklet 40 °C alatt van. Megvárhatja, amíg az akkumulátor hőmérséklete automatikusan lecsökken. 2. A robotot kikapcsolhatja, majd egy idő múlva újraindíthatja. 3. Ha a probléma továbbra is fennáll, lépjen kapcsolatba az értékesítés utáni szervizzel.
Az akkumulátor hőmérséklete magas.	Az akkumulátor hőmérséklete ≥ 45 °C.	<ol style="list-style-type: none"> 1. A töltés sikertelen lehet, ha az akkumulátorhőmérséklete 45 °C fölött van. 2. A robotot olyan környezetben használja, ahol a környezeti hőmérséklet 40 °C alatt van.
Az akkumulátor hőmérséklete alacsony.	Az akkumulátor hőmérséklete ≤ 6 °C .	<ol style="list-style-type: none"> 1. A töltés sikertelen lehet, ha az akkumulátorhőmérséklete 6 °C alatt van. 2. A robotot olyan környezetben használja, ahol a környezeti hőmérséklet meghaladja a 6 °C-ot.
A robot eltévedt.	A helymeghatározás megszűnt.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ellenőrizze, hogy a robot elülső kamerája szennyezett-e. A szennyeződés befolyásolja a helymeghatározást. 2. Vigye kézzel a robotot a térképen belül egy nyílt helyre, majd próbálja meg újra elindítani a feladatot. 3. Ha a helymeghatározás nem áll helyre, az alkalmazáson keresztül távolról irányítsa vissza a robotot a töltőállomásra, majd indítsa el a fűnyírási feladatot.
Érzékelőhiba.	Érzékelőhiba.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Indítsa újra a robotot, és próbálja meg újra. 2. Ha a probléma továbbra is fennáll, lépjen kapcsolatba az értékesítés utáni szervizzel.
A robot a tiltott területen van.	A robot a tiltott területen van.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vigye kézzel a robotot a tiltott területen kívülre, majd próbálja újra. 2. Az alkalmazással távolról vezesse ki a robotot a tiltott területről, majd próbálja újra.
A robot a térképen kívül van.	A robot a térképen kívül van.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vigye kézzel a robotot a térképen belülré, majd próbálja újra. 2. Az alkalmazással távolról vezesse a robotot a térképen belülré, majd próbálja újra.
A vészleállítás aktiválódott.	A robot Stop gombját megnyomták.	Nyomja meg kétszer az OK gombot a robot feloldásához.
Alacsony akkumulátortöltés. A robot hamarosan leáll.	Az akkumulátortöltöttség $\leq 10\%$.	Dokkolja a robotot a töltőállomásra a töltéshez.
A robot kívül van a térképen. Lopásvesztély.	A robot kívül van a térképen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vigye vissza kézzel a robotot a munkaterületre. 2. Az alkalmazás Beállítások menüjében letilthatja a Térképen kívüli riasztást.
Nem sikerült visszatérni a töltőállomáshoz.	A robot nem találja a töltőállomást, amikor megpróbál visszatérni oda.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ellenőrizze, hogy nincs-e akadály, amely elzárja a robot útját. Távolítsa el az akadályokat, és próbálja újra. 2. Biztosítson megfelelő megvilágítást, és győződjön meg róla, hogy az időjárás tiszta-e (azaz nincs eső vagy köd). A kedvezőtlen időjárás befolyásolhatja a robot visszatérési képességét. 3. Ellenőrizze, hogy az alkalmazásban jelenleg használt térkép megegyezik-e a robot üzemeltetési helyével. Ha nem, váltson át a megfelelő térképre a "Térkép szerkesztése" szakaszban. 4. Győződjön meg arról, hogy a jelenleg használt térképen belül telepítve van-e töltőállomás. 5. Az alkalmazással távolról vezesse vissza a robotot a töltőállomásra.
Nem sikerült dokkolni a töltőállomáson.	A robot megtalálja a töltőállomást, de nem tud dokkolni.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Biztosítson megfelelő megvilágítást, és győződjön meg róla, hogy az időjárás tiszta-e (azaz nincs eső vagy köd). A kedvezőtlen időjárás befolyásolhatja a robot dokkolási képességét. 2. Ellenőrizze, hogy a töltőállomás tükröző fóliája tiszta-e, vagy el van takarva. 3. Ellenőrizze, hogy a töltőállomás előtt vannak-e akadályok.

Probléma	Ok	Megoldás
Nem sikerült dokkolni a töltőállomáson.	A robot megtalálja a töltőállomást, de nem tud dokkolni.	<ol style="list-style-type: none"> Ellenőrizze, hogy a töltőállomás elmozdult-e. Ellenőrizze, hogy az alaplemez nincs-e vastag sárral borítva. Ellenőrizze, hogy a töltőállomás lejtőn van-e. Ellenőrizze, hogy a töltőállomás rendelkezik-e áramellátással. Segítse a robotot a töltőállomáshoz való dokkolásban távirányítóval vagy kézzel.
A pozicionálás sikertelen.	A pozicionálás sikertelen, amikor a robot megpróbálja elindítani a fűnyírási feladatot.	<ol style="list-style-type: none"> Biztosítson megfelelő megvilágítást, és győződjön meg róla, hogy az időjárás tiszta-e (azaz nincs eső vagy köd). A kedvezőtlen időjárás befolyásolhatja a robot helyzetmeghatározását. Vigye a robotot kézzel a térképen belül egy sík és nyílt helyre, majd próbálja meg újra elindítani a feladatot. Ha továbbra is találkozik ezzel a hibával, próbálja meg újra, miután a robot dokkolt a töltőállomáson. Ha a pozicionálási hiba továbbra is fennáll, helyezze át a töltőállomást egy nyílt helyre, és végezzen újratérképezést.
Nincs elegendő hely a forduláshoz az állomás előtt.	Nincs elegendő hely a forduláshoz az állomás előtt.	<ol style="list-style-type: none"> Ha az állomás a térkép szélén vagy annak belsejében van elhelyezve, ügyeljen arra, hogy legalább 1 m szabad hely legyen az állomás alaplemezeének elülső része és a térkép határa között; különben a robot nem biztos, hogy képes lesz kanyarodni. Helyezze át az állomást, vagy módosítsa a térképet a Térkép szerkesztése menüben.
Útvonal elzárva.	Útvonal elzárva.	<ol style="list-style-type: none"> Ellenőrizze, hogy nincs-e tiltott terület beállítva az útvonalon. Ellenőrizze, hogy nincs-e akadály, amely elzárja a robot útját. Ha a robot még mindig nem tud áthaladni, törölje az útvonalat a Térkép szerkesztése menüben, és állítson be újat.
Az elülső kamerával probléma van.	Az elülső kamerával probléma van.	<ol style="list-style-type: none"> Törölje le az elülső kamerát tiszta ruhával. Próbálja meg újraindítani a robotot. Ha a probléma továbbra is fennáll, lépjen kapcsolatba az értékesítés utáni szervizzel.
Az elülső kamera el van takarva.	Az elülső kamera el van takarva.	<ol style="list-style-type: none"> Győződjön meg arról, hogy az elülső kamera nincs eltakarva, mielőtt újrapróbálkozna. Ha a kamera szennyezett, törölje le egy puha kendővel, mielőtt újrapróbálná.
Gyenge helymeghatározási jel.	Gyenge helymeghatározási jel.	<ol style="list-style-type: none"> Győződjön meg róla, hogy az időjárás tiszta-e. Heves esőzés vagy gyenge fény megzavarhatja a robot helymeghatározását. A robot folytatja a működését, amint a helymeghatározási jel helyreáll. Ha a probléma továbbra is fennáll, használja a távirányítás módját, és vezesse vissza a robotot manuálisan a töltőállomásra, mielőtt megkezdene a feladatokat.
Határészlelési hiba az automatikus feltérképezés során.	Határészlelési hiba az automatikus feltérképezés során.	<ol style="list-style-type: none"> Győződjön meg róla, hogy a fényviszonyok megfelelőek. Ne legyen sem túl világos, sem túl sötét. Győződjön meg róla, hogy az időjárás tiszta, kerülje a ködöt vagy az esőt. Győződjön meg arról, hogy az elülső kamera tiszta, és nincs letakarva. Győződjön meg arról, hogy a talajfelszín egyenletes, mert a kiemelkedések befolyásolhatják az érzékelést. Ha a határészlelés továbbra is sikertelen, váltson távirányítási módra a feltérképezéshez.

13 Műszaki adatok

Alapinformációk	Terméknév	MOVA ViAX sorozat	
	SKU	ViAX 250	ViAX 300
	Modell	MVW1100	MVW1200
	Méretek	595 × 380 × 272 mm	
	Robot súlya (akkumulátorral együtt)	9,4 kg	
Fűnyírás	Ajánlott munkaterület	250 m ²	300 m ²
	Fűnyírási hatékonyság ¹	Szabványos: 300 m ² /nap Hatékony: 500 m ² /nap	
	Vágási magasság	20-60 mm	
	Vágási szélesség	20 cm	
	Töltési idő ²	45 perc	
	Fűnyírási idő töltésenként ³	50 perc	
Zajkibocsátás	Hangteljesítmény-szint LWA	57 dB(A)	
	Hangteljesítmény bizonytalansága KWA	3 dB(A)	
	Hangnyomásszint LpA	49 dB(A)	
	Hangnyomás bizonytalansága KpA	3 dB(A)	
Üzemeltetési körülmények	Üzemi hőmérséklet	0-50 °C Ajánlott: 10-35 °C	
	Hosszú távú tárolási hőmérséklet	-10-35 °C Ajánlott: 0-25 °C	
	IP-besorolás	Robot: IPX6 Töltőállomás: IPX4 Tápegység: IP67	
	A fűnyírási terület maximális lejtése	40% (22°)	
Kapcsolódás	Bluetooth frekvenciatartomány	2400,0-2483,5 MHz	
	Max. RF teljesítmény	802.11b: 16±2 dBm (@11 Mbps) 802.11g: 14±2 dBm (@54 Mbps) 802.11n: 13±2 dBm (@HT20, HT40) Bluetooth: 7,49 dBm	

Kapcsolódás	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400-2483,5 MHz)
	Kapcsolatszolgáltatás (opcionális) ⁴	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS (opcionális) ⁵	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS
Vágómotor	Sebesség	2500 / perc
Akkumulátor (robot)	Akkumulátormodell ⁶	MBPM10
	Akkumulátortípus	Lítium-ion akkumulátor
	Névleges kapacitás	2,5 Ah
	Névleges feszültség	18 V egyenáram
Tápegység	Töltőmodell	MPAM10/MPAM20/MPAM20(c)
	Bemeneti feszültség	100~240 V AC
	Kimeneti feszültség	20 V egyenfeszültség
	Kimeneti áramerősség	1,5 A / 3 A
Töltőállomás	Töltőállomás modellje	MCV20
	Bemeneti feszültség	20 V egyenfeszültség
	Kimeneti feszültség	20 V egyenfeszültség
	Bemeneti áramerősség	1,5 A / 3 A
	Kimeneti áramerősség	1,5 A / 3 A
Kiegészítők	Tartalék pengék és csavarok	9
	Pengemodell	MBKM10 (MOVA)
Hajtókerék	Keréktípus	Terep

1. A MOVA laboratórium tesztelése alapján.

2. A töltési idő akkor érvényes, amikor a robot alacsony akkumulátorszint esetén automatikusan visszatér a töltőállomásra.

3. A MOVA laboratórium tesztelése alapján.

4. Csatlakozómodul telepítése szükséges.

5. Csatlakozómodul telepítése szükséges.

6. A ViAX 250 és a ViAX 300 kompatibilisek mind az MBPM10 (2,5 Ah), mind az MBPM20 (5 Ah) akkumulátorokkal.

Megjegyzés: A műszaki adatok változhatnak, mivel termékünket folyamatosan fejlesztjük. A legfrissebb információkért látogasson el weboldalunkra: <https://www.mova.tech>.



EU MEGFELELŐSÉGI NYILATKOZAT

Ezt az EU megfeleléségi nyilatkozatot a gyártó kizárólagos felelőssége mellett állítja ki.

Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd.

Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China

A MOVA nevében kijelentem, hogy a termék

Leírás **Robotfűnyíró**

Típus **Modell: MVVV1100/MVVV1200/MVVV1300/MVVV1400**

Funkció **Fűnyírás**

Megfelel a következő irányelveknek

2006/42/EC, 2014/30/EU, 2014/35/EU, 2011/65/EU&(EU)2015/863,2014/53/EU

Megfelel a következő szabványoknak,

**EN 60335-1:2012+A11+A13+A1+A14+A2:2019+A15:2021, EN 50636-2-107:2015+A1+A2:2020+A3: 2021,
EN 60335-2-29:2004+A2+A11:2018, EN 62233:2008, EN IEC 62311:2020, EN 62479:2010,
EN 301 489-1 V2.2.3:2019, EN 301 489-17 V3.3.1:2024, EN 301 489-19 V2.2.1:2022,
EN 301 489-52 V1.3.1:2024, EN IEC 55014-1:2021, EN IEC 55014-2:2021,
EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021+A2:2024, EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021,
EN 301 511 V12.5.1:2017, EN 301 908-1 V15.2.1:2023, EN 301 908-2 V13.1.1:2020,
EN 301 908-13 V13.2.1:2022, EN 303 413 V1.2.1:2021, EN 300 328 V2.2.2:2019,
EN 18031-1:2024, EN 18031-2:2024, EN IEC 63000:2018**

A gyártó meghatalmazott EU képviselője

EUREPSTAR GmbH

Schlüterstr.3, 85057 Ingolstadt, Germany

eurep@eurep-gmbh.de

+49 841 8869 7744

Kiadás helye: Suzhou

Kiadás dátuma: 17.7.2025

Kiadó aláírása:

Kiadó neve: Qin Ling

Kiadó beosztása: PTD-menedzser

Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China



MOVA



MADE IN CHINA